直流インバータ式溶接電源

# IS- 1400A -20-

取 扱 説 明 書



AA04OM1182592-10

このたびは、弊社の直流インバータ式溶接電源 **IS-800A-20-**ロロ/**1400A-20-**ロロをお買い求め いただき、まことにありがとうございます。

本製品を正しくお使いいただくために、この「取扱説明書」を最後までよくお読みください。 また、お読みになった後はいつでも見られるところに大切に保管してください。

# この取扱説明書は IS-800A-20-00と IS-1400A-20-00共通です。

┌ 注意 -

重要な相違がないかぎり、本文中の説明図では **IS-800A-20-**ロロを使用しています。

# もくじ

1.	特に注意していただきたいこと	1-1
	(1)安全上の注意 (2)取扱上の注意 (3)廃棄について (4)警告ラベルについて	1-1 1-4 1-5 1-5
2.	特長	2-1
3.	各部の名称とそのはたらき	3-1
	(1)本体正面	3-1 3-3 3-6
4.	画面の説明	4-1
	<ul> <li>(1)メニュー画面.</li> <li>(2)溶接電源情報画面.</li> <li>(3)条件設定画面.</li> <li>(4)モニタ画面</li></ul>	$\begin{array}{c} 4-1 \\ 4-2 \\ 4-3 \\ 1-14 \\ 1-18 \\ 1-20 \\ 1-22 \\ 1-23 \\ 1-25 \\ 1-42 \\ 1-45 \\ 1-45 \\ 1-46 \\ 4-48 \\ 4-49 \\ 4-51 \\ 4-56 \\ 4-58 \end{array}$

5.	接続のしかた
	<ul> <li>(1)基本接続</li></ul>
6.	インタフェース
	<ul> <li>(1)外部入出力信号の接続図6-1</li> <li>(2)外部入出力信号の説明6-5</li> <li>(3)外部出力信号一覧6-12</li> <li>(4)入力信号の接続方法6-13</li> </ul>
7.	基本操作
8.	タイムチャート
	<ul> <li>(1)基本シーケンス</li></ul>
9.	外部通信機能
	<ul> <li>(1)概要</li></ul>
	(4)プロトコル
10.	(4) プロトコル
10.	<ul> <li>(4) プロトコル</li></ul>
10.	<ul> <li>(4) プロトコル</li></ul>
10.	(4) プロトコル
10. 11. 12.	(4) プロトコル       9-3         (5) データコード表       9-9         仕様       10-1         (1) 仕様       10-1         (2) オプション品 (別売)       10-3         (3) 使用率曲線       10-4         (4) 通電時間制限       10-5         (5) 保守用基板/部品リスト       10-6         (6) 主要部品リスト       10-6         (7) 動作原理図       10-7         外観図       11-1         (1) IS-800A       11-1         (2) IS-1400A       11-2         故障かなと思ったら       12-1
10. 11. 12.	<ul> <li>(4) プロトコル</li></ul>

# 1. 特に注意していただきたいこと

## (1)安全上の注意

ご使用の前に、この「安全上の注意」をよくお読みになって、正しくお使いください。

■ここに示した注意事項は、製品を安全にお使いいただき、使用者や他の人々への危害や損害を未然に防止するためのものです。いずれも安全に関する重要な内容ですので、必ずお読みください。

■表示の意味は、次のようになっています。



# ⚠危険



むやみに製品の内部にはさわらない

本製品内部には非常に高い電圧がかかりますので、むやみにさわると大変危険です。製品内部の点検をするときは、必ず溶接電源の供給を止めた後20分以上待ち、チャージランプが消えていることを確認してから行ってください。

# ×

装置の分解・修理・改造は絶対にしない

感電や発火のおそれがあります。

点検・修理は、お買い上げの販売店または弊社までご連絡ください。

装置の焼却、破壊、切断、粉砕や化学的な分解を行わない 本製品には、ガリウムひ素(GaAs)を含む部品が使用されています。

#### IS-800A/1400A





## (2) 取扱上の注意

- 輸送や運搬時には、横倒しの状態を避けてください。また、落下などの衝撃が加わらないように、ていねいに扱ってください。人の手によって運搬するときには、2人以上で作業してください。
- クレーンなどで装置を吊り上げる際は、装置上面のアイボルトにベルトをかけてください。
- 本製品はしっかりした場所に設置し、地面に水平な状態にしてお使いください。 傾けたり倒したりしてのご使用は、故障の原因となります。
- 次のような場所を避けて設置してください。
  - ・湿気の多い(湿度90%超)ところ
  - 高温(40℃超)や低温(5℃未満)になるところ
  - ・強いノイズ発生源が近くにあるところ
  - ・薬品などを扱うところ
  - ・結露するようなところ
  - ほこりの多いところ
  - ・振動や衝撃の多いところ
  - ・標高 1000m 超のところ
- 製品外部の汚れは、やわらかい布または水を少し含ませた布で拭いてください。 汚れのひどいときは、中性洗剤を薄めたものかアルコールで拭き取ってください。 シンナーやベンジンなどは、変色や変形のおそれがあるので使用しないでください。
- 本体内部にネジや硬貨などの異物を入れると、故障の原因となるのでおやめください。
- 本製品は、取扱説明書に記載されている方法に従って操作してください。
- スイッチ・ボタン類は、手でていねいに操作してください。
   乱暴な操作、ドライバやペン先での操作は、故障や破損の原因となります。
- スイッチ・ボタン類の操作は1回に1つずつ行ってください。 同時に複数のスイッチを切り換えたりボタンを押したりすると、故障や破損の原因となります。
- 本製品には、照明灯用のコンセントなどの補助電源は装備されていません。
- 本製品を使用するには、別途下記ケーブル類が必要になります。
  - ・プログラムボックスおよび電源と接続する回線ケーブル
  - ・電源供給用ケーブルおよび電源と溶接トランスの間に接続するケーブル類
  - ・溶接トランス
  - ・溶接ヘッド
  - 溶接ヘッドと溶接トランスを接続する2次導体
- RS-485/2320 通信信号線は付属されていません。RS-485/2320 コネクタにはんだ付け をして、配線する必要があります。
- ■本製品を起動するための入出力信号線は付属されていません。圧着端子と電線を別途 用意し、端子台に配線する必要があります。
- ■本製品は工業用電力送配電網(工業専用配電設備)で使用する装置です。公共低電圧 配電網(一般事務所や家庭用配電設備)に接続して使用しないでください。

# (3)廃棄について

本製品には、ガリウムひ素(GaAs)を含む部品が使用されています。廃棄する場合には、一般産業廃棄物や家庭ごみと分別し、関係法令に従って廃棄処理を行ってください。

# (4)警告ラベルについて

本体には、安全にお使いいただくための警告ラベルが貼られています。 ラベルの貼付場所、表示の意味は下記のとおりです。



# 2. 特長

**IS-800A/1400A**は、スポット溶接・ヒュージング専用の大容量でコンパクトな直流インバータ式溶接電源です

- 溶接電流モニタ機能を持ち、溶接の良否判定をサポートしています。
- 6 種類の制御方式(1 次定電流実効値制御・2 次定電流実効値制御・2 次定電力実効値制 御・2 次定電圧実効値制御・1 次定電流ピーク値制御・定位相制御)を選択でき、安定し た溶接品質を実現します。制御方式は WELD1 から WELD3 まで各々に設定可能です。
- WELD1 から WELD3 まで各々にパルセーション、アップ/ダウンスロープを設定できます。
- 条件ごとに溶接トランスの巻数比、通電周波数(600Hz から 3000Hz まで 100Hz 刻み)、電流レンジを設定できるので、より細かいアプリケーションに対応できます。
- 電極の変位量などを、外部から入力することで通電を停止させる機能をWELD1からWELD3 まで各々に搭載し、安定したヒュージングができます。
- インバータ電源なので力率が良く、電源事情が安定します。
- メニュー選択方式により、溶接条件の設定が簡単に行えます。
- 周波数の切り替え(600Hz から 3000Hz まで 100Hz 刻み)により、各社インバータトランスに対応できます。
- 7 つの保護機能(無通電・無電圧/過電流/温度/自己診断異常/地絡異常/負荷短絡異常/ 欠相異常)を搭載しているので、安心してお使いいただけます。
- 多言語(日本語、英語)から言語を選択できます。
- 電空比例弁用のアナログ出力端子(加圧に比例した電圧出力)と加圧計測用のアナログ 入力端子(加圧に比例した電圧入力)が各2チャンネルあります。
- 変位計を接続してヒュージングなど溶け込みにより生じる変位を測定し、設定変位量に 達したときに通電を停止できます。

# 3. 各部の名称とそのはたらき

# (1)本体正面



① WELD POWER ランプ

本体に溶接電源が供給されると点灯します。

② READY ランプ

溶接ができる状態になると点灯します。このランプを点灯させるには・・・・

- WELD ON/OFF +-
- )・プログラムユニット MA-660A の WELD ON/OFF 設定
- し・外部からの WELD ON/OFF 信号

が3つともONになっていて、異常状態でない必要があります。

本装置では、設定を変更するとき、および条件データをコピーするときに、制 御基板上のフラッシュメモリにデータを書き込みます。書き込み中は、正面パ ネルの READY ランプ、および外部出力の READY 信号が OFF になります。READY ランプが点灯していることを確認してから、次の操作および通電の開始を行っ てください。

#### ③ START ランプ

起動信号が入力されている間点灯します。

- ④ WELD ランプ
   溶接電流が流れている間点灯します。
- ⑤ TROUBLE ランプ

異常を検出すると点灯します。このとき、プログラムユニットが「ピーッ」と 鳴り、本製品がそれまで行っていた作業は中断されます。

⑥ RESET +-

TROUBLE ランプが点灯中に、このキーを押すとランプが消えます。 しかし、異常箇所があるかぎり TROUBLE ランプはまた点灯しますので、異常の 原因を取り除いてから、RESET キーを押してください。 作業の途中で TROUBLE ランプが点灯した場合には、RESET キーを押した後で、 もうー度起動信号を入力することにより、作業を続けることができます。

⑦ WELD ON/OFF キー

READY ランプを点灯させるために必要なキーの1つです。 押すたびに ON と OFF が交互に入れ替わります。ON のときは表示ランプが点灯 し、OFF のときは消えます。 ON と OFF は、キーを長押しして切り替えてください。

⑧ 前面扉止めネジ

前面扉を閉めた後、開かないようにこのネジで止めてください。 前面扉は、必要のないときは閉めておいてください。

⑨ アイボルト

クレーンなどで装置を吊り上げて運搬する際、ベルトをかけるために使用しま す。

# (2)本体中パネルと背面



IS-800A(前面扉を開くと中パネルがあります。)

IS-1400A(前面扉を開くと中パネルがあります。)



#### ① 外部入出力信号接続端子台

起動信号の入力や異常信号の出力など、入出力信号用の端子台です。

外部入出力信号端子台の仕様		
取付可能圧着端子	最大2個まで	
圧着端子サイズ	M3 または M3.5 (幅 7.1)	
推奨ケーブル断面積	端子 No. 34~37→0. 75mm <sup>2</sup> 以上 端子 No. 1~33,38,39→0. 5mm <sup>2</sup> 以上	

#### ② 溶接電源出力端子台

溶接トランスの入力へのケーブルを接続します。

#### ③ 溶接電源入力端子台

3 相溶接電源へのケーブルを接続します。指定電圧以外の電源を接続しないで ください。

#### ④ 冷却水接続コネクタ

冷却水の給排水用の接続口です。 ここから取り入れた冷却水により、筐体内部および電源部を冷却します。

#### ⑤ チャージランプ

本製品の本体内部にある電解コンデンサには、高電圧のかかった電気が充電されています。

この電解コンデンサの充電量は、**チャージランプ**の明るさで表されます。明る いほど充電されている電気の量は多くなります。



**チャージランプ**点灯中は感電のおそれがあるので、本体内部に は手を触れないでください。

#### ⑥ COIL IN コネクタ

トロイダルコイルを接続するコネクタです。2次定電流実効値制御、2次定電力 実効値制御時および定位相制御に使用します。(トロイダルコイルはオプション です。)

#### ⑦ PROGRAM MONITOR 1/0 コネクタ

プログラムユニット MA-660A を接続するコネクタです。 溶接条件の設定やモニタ結果を確認するときに接続します。

⑧ RS485/RS232C コネクタ

RS-485/RS-2320外部通信用コネクタです(9.外部通信機能参照)。

#### ⑨ ケーブルクランプ

1/0 ケーブルを束ねて装置に固定するために使用します。

#### 10 シールド線接続用ネジ

1/0のシールド線を接続します。

#### ① 外部入出力信号接続コネクタ

バルブ出力や電空比例弁への電源供給など、入出力信号用のコネクタです。

12 変位計接続コネクタ

変位計を接続するコネクタです。

# (3) MA-660A (別売品)



- TROUBLE RESET キー 本体の TROUBLE ランプが点灯中にこのキーを押すと、ランプが消えます。本体の RESET キーと同じはたらきをします。
- ② CURSOR キー
   項目を選択するときに、カーソル (\_\_)を上下左右に移動させるキーです。
- ③ +0N/−0FF **+−**

選択した項目の数値を変更するとき、または ON/OFF を切り換えるときに使います。

④ ENTER キー

設定・変更した数値および ON/OFF のデータを、MA-660A に接続している溶 接電源に書き込むキーです。

データを設定・変更した後は、カーソルを移動させる前に必ず ENTER キーを押してデータを書き込んでください。ENTER キーを押さないと、データを設定しても MA-660A に接続している溶接電源はそのデータを認識していません。

本装置では、設定を変更するとき、および条件データをコピーするときに、制 御基板上のフラッシュメモリにデータを書き込みます。書き込み中は、正面パ ネルの READY ランプ、および外部出力の READY 信号が OFF になります。READY ランプが点灯していることを確認してから、次の操作および通電の開始を行っ てください。フラッシュメモリへの書き込みは、設定を変更するときは最長で 約3秒、条件データをコピーするときは最長で約125秒、条件の初期化をする ときは最長で約5秒かかります。その間に電源を落とさないようにしてください。

⑤ MENU キー

メニュー画面を表示するキーです。どの画面からでも、このキーを押すとメニ ュー画面に戻ることができます。

⑥ 接続コネクタ

付属の回線ケーブルをこのコネクタに接続します。ケーブルのもう一方の端は、 本体の PROGRAM MONITOR I/0 コネクタに接続します。

注意		
起動信号を受信してから通電シーケンスが終了するまでの間は、各項目の設定値 および表示されている画面の変更を行うことはできません。 通電シーケンス中に設定値の変更を行うと、下記の画面が表示されますので、① TROUBLE RESET キーを押してください。		
トラブル (MA-660A)		
コード メッセージ E-M2 IS-800Aが溶接中または未接続		

# 4. 画面の説明

#### おねがい

本装置では、設定を変更するとき、および条件データをコピーするときに、制御基板 上のフラッシュメモリにデータを書き込みます。書き込み中は、正面パネルの READY ランプ、および外部出力の READY 信号が OFF になります。READY ランプが点灯してい ることを確認してから、次の操作および通電の開始を行ってください。 フラッシュメモリへの書き込みは、設定を変更するときは最長で約3秒、条件データ をコピーするときは最長で約125秒、条件の初期化をするときは最長で約5秒かかり ます。その間に電源を落とさないようにしてください。

### (1)メニュー画面

MA-660A はさまざまな機能があり、それぞれ専用の画面で各種設定をします。 メニュー画面には、各機能がメニューとして一覧表示されます。 カーソル (\_\_) を移動させて ENTER キーを押すと、希望の画面に移ることができます。



## (2)溶接電源情報画面

本体の情報を、表示および設定する画面です。

└─ が設定可能項目で、カーソル(<mark>─</mark>)を移動させると値を変更できます。(以下全画 面同様)

	溶接電源情報		
(a) - (b) - (c) - (d) - (e) -	<ul> <li>→ コントラスト</li> <li>→ 装置番号</li> <li>→ 条件設定日</li> <li>→ 溶接電源周波数</li> <li>→ 言語選択</li> </ul>	[2014] .	<b>4</b> 01 . 07 . 10 50 Hz JAPANESE
(f) - (g) - (h) -	—— MA-660A —— MA-660A( IS-800A —— IS-800A	PROGRAM VERSION ) PROGRAM VERSION PROGRAM VERSION	[V00-01A] [V20-01A] [V20-02A]

- (a) コントラスト 画面の濃度を設定します。設定範囲は 0~9 です。数値が大きいほど画面が明 るくなります。画面が見づらい場合は、値を調整してください。
- (b) 装置番号

お使いの本製品の認識番号を入力します。 本製品を複数台お使いの場合は、1 台目に 01、2 台目に 02、3 台目に 03 とそ れぞれ入力してください。通信時に使用します。

(c) 条件設定日

条件を設定した日付をデータとして入力できます。入力した日付により、設 定条件が影響することはありません。また、イニシャライズすると、表示さ れているプログラムバージョンの作成日に初期化されます。

- (d) 溶接電源周波数 溶接電源の周波数を、自動的に測定して表示します。
- (e) 言語選択 日本語、英語から画面表示に選択する言語を選択します。
- (f) MA-660A PROGRAM VERSION プログラムユニット MA-660A のプログラムバージョンを表示します。
- (g) MA-660A(IS-800A/1400A) PROGRAM VERSION IS-800A/1400Aの画面表示部のプログラムバージョンを表示します。
- (h) IS-800A/1400A PROGRAM VERSION IS-800A/1400Aの本体制御部のプログラムバージョンを表示します。

## (3)条件設定画面

本製品は、溶接条件を255種類まで設定することができます。 条件設定画面には、①電流・時間設定画面と②パルセーション・トランス設定画面が あります。

#### ① 電流·時間設定画面

この画面では条件の番号や溶接時間の長さ、溶接電流の大きさなどを設定します。 ms モードと CYC モードの切り替えは、モード設定画面の通電時間の設定で行いま す((9)(e)参照)。



(注) 画面は、IS-800Aの初期設定値です。
 IS-1400Aでは、枠で囲んだ部分が004.0kAとなります。また、CTRLの設定によって、
 単位系、分解能、および設定範囲が変わります。

#### (a) 条件番号

何番の溶接条件に設定するのかを 001~255 の中から選びます。 通常は 001 から順番に選んでください。

#### (b) 時間

溶接時における各動作の時間を設定します。 時間の単位は ms または CYC です。上記画面は ms 設定であり、CYC の設定は モード設定画面で行います((9)(e)参照)。 各動作の関係は、8. タイムチャートを参照してください。

SQD/初期加圧ディレイ時間	繰り返し動作をするとき、起動後1回だけ 初期加圧時間に付加される時間
SQZ/初期加圧時間	ワークに適正な圧力が加わるまでの時間
COOL1,2/冷却時間1、2	溶接電流を止めてワークを冷やす時間
HOLD/保持時間	溶接通電終了後に、溶接電極がワークを保 持している時間
OFF/開放時間※	繰り返し動作でバルブ信号を停止する時間 ("0"に設定するか、1回のシーケンスで 上下限判定異常が発生すると、繰り返し動 作を行いません)

- ※ OFF/開放時間について
  - ・OFF/開放時間を終了するごとに、カウントおよびステップ値がカウントアップされます。
  - ・再通電とは同時に機能しません。OFF/開放時間が設定されていると、再 通電は無効となります。
  - ・起動モードに制約があります。OFF/開放時間が設定されていると、起動 モードの MAINTAINED は機能しません。LATCHED として機能します。
- (c) WELD (1, 2, 3)

溶接電流を流す時間を設定します。時間設定には、ms と CYC があります。 モード設定画面の通電時間の設定で切り替えます((9)(e)参照)。

UP (1、2、3)

アップスロープ(溶接電流が徐々に大きくなっていく)時間を設定します。

DOWN (1, 2, 3)

ダウンスロープ(溶接電流が徐々に小さくなっていく)時間を設定します。

(注) COOL(冷却時間)を0に設定した場合のアップ(またはダウン)スロー プ波形について

通常、アップスロープは UF 設定値から HEAT 設定値まで上昇し、ダウンス ロープは HEAT 設定値から DL 設定値まで下降します。 以下のような設定をして起動すると、E-10(条件設定異常)となります。

設定不可の波形

 後段にアップスロープを設定して、DのHEAT 設定とEのUF HEAT 設定が 異なる場合



A: WELD1 時間 または WELD2 時間 B: UP2 時間 または UP3 時間 C: WELD2 時間 または WELD3 時間 D: WELD1 HEAT または WELD2 HEAT E: UF2 HEAT または UF3 HEAT F: WELD2 HEAT または WELD3 HEAT

② 多段通電の前段にダウンスロープを設定した場合 前段にダウンスロープを設定して、EのDL HEAT 設定とFの HEAT 設定が 異なる場合



- A: WELD1 時間 または WELD2 時間 B: DOWN1 時間 または DOWN2 時間 C: WELD2 時間 または WELD3 時間 D: WELD1 HEAT または WELD2 HEAT E: DL1 HEAT または DL2 HEAT F: WELD2 HEAT または WELD3 HEAT
- ③ 多段通電の前段および後段にスロープを設定した場合 前段にダウンスロープ、後段にアップスロープを設定して、FのDL HEAT 設定とGのUF HEAT 設定が異なる場合





(注) WELD1、WELD2、WELD3 のうち、最低1つは1(ms/CYC)以上に設定してください。また、UP と DOWN の合計が WELD よりも長くならないようにしてください。この内容が満たされない場合、E-10(条件設定異常)が表示されます。

#### IS-800A/1400A

- (注)休止時間を0に設定した場合のアップ(またはダウン)スロープ波形に ついて
- 以下のような設定をして起動すると、E-10(条件設定異常)となります。
- ①パルセーション通電にアップスロープを設定した場合

アップスロープを設定して、C の UF HEAT 設定と D の HEAT 設定が異なる 場合



② パルセーション通電にダウンスロープを設定した場合
 ダウンスロープを設定して、C の HEAT 設定と D の DL HEAT 設定が異なる
 場合



#### IS-800A/1400A

③ パルセーション通電にアップスロープおよびダウンスロープを設定した場合

アップスロープおよびダウンスロープを設定して、DのUF HEAT 設定と FのDL HEAT 設定が異なる場合



- A: UF 1~3 時間 B: WELD1~3 時間 C: DOWN1~3 時間 D: UF1~3 HEAT E: HEAT1~3 F: DL1~3 HEAT
- (d) WELD ON/OFF

本製品のREADY ランプを点灯させるために必要な設定の1つです。

**ON**····溶接入 **OFF**····溶接切

- 注意 このスイッチが ON でも、正面パネルまたは外部入力の WELD ON/OFF が OFF のときは、通電可能になりません。通電可能にするには、このスイッチ、正面パネル、外部入力の3つの WELD ON/OFF が、すべて ON になっている必要があります。
- (e) CTRL

溶接電流の制御方式を下記の6種類の中からWE1、WE2、WE3それぞれに選択できます。+0N/-0FF キーを押して切り替えてください。2次定電流実効値制御(SCD)が初期値になっています。

表示	制御方式
PRI	1 次定電流実効値制御
SCD	2 次定電流実効値制御
PWR	2 次定電力実効値制御
PLM	1 次定電流ピーク値制御
VLT	2 次定電圧実効値制御
FPL	定位相制御

(注)インバータ式溶接電源の制御方式に1	26 V	T
----------------------	------	---

制御方式	特徴	用途	制御の仕組み
1 次定電流制御 (PWM 実効値制 御)	トランス 2 次側にトロイ ダルコイルを接続しない で良い。インバータトラン スの巻数比を設定しなけ ればならない。トランス内 部での損失は考慮されな い。	ロボットなど、溶接ヘッド が移動してトロイダルコ イルやそのケーブルが移 動により断線しやすい環 境で行う溶接に使用され る。	電源内部に搭載されてい る電流センサにより 1 次 電流を検出し、制御周波数 ごとに演算して求めた測 定電流と、「設定電流÷巻 数比」から求めた1次電流 を比較して、その誤差がゼ ロになるようにパルス幅 制御を行う。
2 次定電流制御 (PWM 実効値制 御) <sup>※</sup>	溶接電流を直接検知しな がら通電制御するので、電 流精度が 1 次定電流制御 に比べて高い。	一般的な溶接で、多く利用 される。	溶接電流をトロイダルコ イルで検出し、制御周波数 ごとに演算して求めた測 定電流と設定電流を比較 して、その誤差がゼロにな るようにパルス幅制御を 行う。
2 次定電力制御 (PWM 実効値制 御) <sup>※</sup>	電極間の電力が一定にな るように制御するので、入 熱を一定にするため溶接 中のワークの状態変化に 対応する。	通電初期の爆飛を減らし たい場合、溶接時に分流が 生じる場合、発熱を一定に したい場合の溶接に使用 される。	溶接電流をトロイダルコ イルで検出、電極間電圧を 電圧センスケーブルによ り検出して、制御周波数ご とに演算して求めた測定 電流と電圧を元に電力を 求め、設定電力と比較し て、その誤差がゼロになる ようにパルス幅制御を行 う。
1 次定電流ピー ク値制御 (PWM ピーク値制 御)	トランス 2 次側にトロイ ダルコイルを接続しない で良い。インバータトラン スの巻数比を設定しなけ ればならない。トランス内 部での損失は考慮されな い。実効値制御に比べて電 流の立ち上がりが速いが、 電流リップルの大小によ って実効電流が変化する。	メッキされた金属や異種 金属の溶接等に使用され る。	設定電流とトランス巻数 比から求めた 1 次電流を 電流リミッタとして、電源 内部に搭載されている電 流センサにより検出され た1次電流が、その電流リ ミッタに到達したときに スイッチングを OFF する ようなパルス幅制御を行 う。
2 次定電圧制御 (PWM 実効値制 御)	電極間の電圧によって制 御するので、立ち上がりか らの電圧を一定にし、電流 を少なくすることでスプ ラッシュのない溶接が可 能。	固有抵抗の高い材質の溶 接、クロスワイヤなどの接 触抵抗の高いワークの溶 接、通電初期の抵抗変化が 大きいプロジェクション 溶接等で爆飛を抑えるた めに使用される。	電極間電圧を電圧検出ケ ーブルにより検出し、制御 周波数ごとに演算して求 めた測定電圧と設定電圧 を比較して、その誤差がゼ ロになるようにパルス幅 制御を行う。
定位相制御 (非定電流)	固定のパルス幅で通電す る。フィードバック制御で はない。	溶接機の能力を見る等の 特別な場合に使用し、通常 の溶接では使用しない。	

※1秒以上連続して通電する溶接には使用しないでください。制御が不安定になる可能性が あります。 (f) HEAT

溶接電流の大きさを、WELD1、WELD2、WELD3 それぞれに設定します。 CTRL の切り替えにより、設定する内容が変わります。 なお、設定できる溶接電流の範囲は、電流レンジにより切り替わります((3) ②(f)参照)。

#### UF (UP SLOPE FIRST)

アップスロープの初期電流値を設定します。 設定する値は、HEATと同様になります。

#### DL (DOWN SLOPE LAST)

ダウンスロープの最終電流値を設定します。 設定する値は、HEATと同様になります。

(注) UP/DOWN が設定されているときに、UF/DL が有効になります。 実効値制御では目標値になるので、設定値と実際に通電した値に差が生 じます。



(g) NEXT

カーソル (\_\_) 表示しているときに ENTER キーを押すと、 ②パルセーション・ トランス設定画面に変わります。

#### ② パルセーション・トランス設定画面

	条件設定(2)		条件番号 001 —— (a)
(b) —	- パルスリミッ	ト パルセーション	WELD ON/OFF OFF (h)
	WELD1 00.0 % WELD2 00.0 % WELD3 00.0 %	01 休止時間 1 01 休止時間 2 01 休止時間 3	000 ms 000 ms
(d) — (e) —	ートランス周波数 ーバルブ番号	1000 Hz 電源電圧補償 1 ゲイン	000 % (i) 01 (j)
(f)— (g)—	─電流レンジ ─最大電流	40 kA トランス巻数 10 kA トランス番号	七 001.0 (k) 1 (l)
			PREV (III)

- (注)画面は、IS-800Aの初期設定値です。
   IS-1400Aでは、電流レンジの値が80kAとなります。
- (a) 条件番号 何番の溶接条件に設定するのかを 001~255 の中から選びます。 通常は 001 から順番に選んでください。

(b) パルスリミット

1次定電流ピーク値制御にてパルス幅を制限する場合、WELD1、WELD2、WELD3 それぞれに制限値を設定します。

(c) パルセーション/休止時間 1~3

WELD1~3 において、繰り返し動作させる回数(01~19)、およびそのときの休止時間1~3を設定します(下図参照)。

ただし、繰り返し動作させる回数を 01 に設定した場合には、休止時間は機能 しません。



- パルセーションを 02 以上、かつ休止時間 1~3 を 0 に設定して通電する場合、1 次定電流実効値制御または 1 次定電流ピーク値制御で使用してください。それ以外の制御で通電すると、制御およびモニタ値が正しく動作しないことがあります。
- パルセーションを02以上に設定して通電した場合、シーケンス終了後にモニタ値として表示されるのは、最終の通電データのみです((4)モニタ画面参照)。また、パルセーションの繰り返し動作中に1回でも上下限判定範囲から外れた場合、通電終了後に注意信号を出力します((5)上下限設定画面参照)。
- 2次定電流制御または2次定電力制御の場合、1秒以上連続して通電すると、 制御が不安定になる可能性があります。その場合には、1次定電流制御また は1次定電流ピーク値制御にして使用してください。

4. 画面の説明

#### (d)トランス周波数

使用する溶接トランスの周波数を設定します。600Hz から 3000Hz まで 100Hz 刻みで設定可能です。

(e) バルブ番号

本製品は、バルブ(溶接ヘッド)を2台または4台接続できます。 ここではどのバルブを使うのか設定します。 モード設定画面のバルブモード設定で動作が変わります((9)(m)参照)。

#### バルブモードが1 VALVE の場合

バルブ番号は、1~4の範囲で設定します。
 フォージバルブ番号で設定している番号と同じ番号には設定できません。
 バルブ出力は、25 ピン D-Sub コネクタの EX SOL1~EX SOL4 から出力します。
 バルブ番号 1: EX SOL1 バルブ番号 3: EX SOL3
 バルブ番号 2: EX SOL2 バルブ番号 4: EX SOL4

#### バルブモードが2 VALVE の場合

バルブ番号は、1~2の範囲で設定します。
 バルブ出力は、39 ピン端子台の SOL1、SOL2、および 25 ピン D-Sub コネクタの EX SOL1~EX SOL2 から出力します。
 バルブ番号 1: SOL1、SOL2
 バルブ番号 2: EX SOL1、EX SOL2

(f) 電流レンジ

使用する溶接電流に合わせて、電流レンジを選択します。

	IS-8	00A	IS-1400A	
レンジ	電流設定範囲	電力設定範囲	電流設定範囲	電力設定範囲
80kA	_	_	004. 0~080. 0kA	004. 0~120. 0kW
40kA	002. 0~040. 0kA	002. 0∼060. 0kW	002. 0~040. 0kA	002.0~060.0kW
20kA	001.0~020.0kA	001.0∼020.0kW	001.0~020.0kA	001.0∼020.0k₩
10kA	00. 50~09. 99kA	00.50~09.99kW	00. 50~09. 99kA	00.50∼09.99k₩
05kA	00.05~05.00kA	00.05~05.00kW	00. 05~05. 00kA	00.05~05.00kW

(g) 最大電流

トランスの最大電流を設定します。

(h) WELD ON/OFF

本製品の READY **ランプ**を点灯させるために必要な設定の1つです。 ON····溶接入 OFF····溶接切

4. 画面の説明

(i) 電源電圧補償(パルスリミットを設定したときに有効) 1次側3相の電源電圧変動に対して、パルス制限値を補正します。 ただし、通電前の電源電圧に対しての補正であり、通電中は対象外となりま す。設定範囲は、000~100%です。

(j) ゲイン

1次定電流実効値制御、2次定電流実効値制御、2次定電力実効値制御、2次 定電圧実効値制御のフィードバック補正量を設定します。通常は1で使用し ますが、電流の立ち上がりが遅い場合は、この数値を大きくすることで、早 くすることができます。(1次定電流ピーク値制御および定位相制御の場合 は無効です。)

(注) コントロールゲインとは、フィードバック制御の補正量のことです。 コントロールゲインの値を大きくすれば、電流の立ち上がりが早くなりま すが、電流波形がオーバーシュートする可能性があります。また、コント ロールゲインの値を小さくすれば、電流波形のオーバーシュートを抑える ことができますが、電流の立ち上がりが遅くなります。 本装置では、9 段階(1~9)で設定することができます。







(k) トランス巻数比 溶接トランスの巻数比を設定します。 設定範囲は、001.0~199.9です。

おねがい
1次定電流実効値制御または1次定電流ピーク値制御でお使いになるとき は、必ず正しい溶接トランスの巻数比を設定してください。間違った値を
設定すると、正しい制御ができなくなります。

- (I) トランス番号
   IS-800A/1400A では、トランス番号は使用できません。
   1を選択してください。
- (m) PREV

カーソル(
カーソル(
)表示しているときに ENTER キーを押すと、①電流・時間設定 画面に変わります。

## (4)モニタ画面



溶接時の作業状態を確認することができます。 条件番号ごとにモニタしたデータを表示します。

- (注) 画面は、10kA レンジ、05kA レンジの場合です。20kA、40kA、80kA レンジでは、
   電流が 000.0~999.9kA、電力が 000.0~999.9kW となります。
- (a) 条件番号

モニタしたい条件番号を設定します。その条件番号で溶接したときの最新の 溶接電流や電圧などの測定値が表示されます。 電源を切っても、約10日間は記憶された測定値は消えずに残っているので、 次にお使いになる際にも、前回の測定値を確認することができます。

(b) 時間

WELD1、WELD2、WELD3の通電した時間を表示します。 表示している条件番号で溶接した最新の測定値が表示されます。 時間の単位は、「ms」と「CYC」の2種類です。単位の切り替えは、モード設 定画面の通電時間で行います((9)(e)参照)。

(c)電流

WELD1、WELD2、WELD3の通電した電流値を表示します。 表示している条件番号で溶接した最新の測定値が表示されます。

(d) 電圧

WELD1、WELD2、WELD3の通電した電圧値を表示します。 電圧値を表示するには、電圧検出ケーブルを接続して2次電圧を測定する必要があります。 表示している条件番号で溶接した最新の測定値が表示されます。

(e) 電力

WELD1、WELD2、WELD3の通電した電力値を表示します。 電力値は、電流値と電圧値から計算(電流×電圧)した値が表示されます。 電力値を表示するには、電圧検出ケーブルを接続して2次電圧を測定する必要があります。 表示している条件番号で溶接した最新の測定値が表示されます。

(f) パルス幅

通電した1次パルス電流の中で、パルス幅が一番広かったものを、フルウェ ーブ時のパルス幅を100%としたときの割合(%)で表示します。 なお、フルウェーブ時のパルス幅は、周波数の設定(トランス周波数)によ って変わります。 表示している条件番号で溶接した最新の測定値が表示されます。

(注) モニタ画面に表示される値は、通電パルスごとにサンプリングした値の平 均値です。したがって、弊社のウェルドチェッカーで測定した値とは異な ることがあります。

(g) ステップ番号

モード設定画面のステッパーモード((9)(k)参照)が OFF 以外のとき、バル ブごとの現ステップ番号を表示します。

- (h) ステッパーカウント モード設定画面のステッパーモード((9)(k)参照)が OFF 以外のとき、現ス テップでの打点数を表示します。
- (i) ステップ2リピート

モード設定画面のステッパーモード((9)(k)参照)が OFF 以外のとき、表示 している条件番号で使用するステッパーのステップ 2 の繰り返しを行う残り の回数を表示します。

- (j) ステップ率 モード設定画面のステッパーモード((9)(k)参照)が OFF 以外のとき、ステ ッパーのアップ(ダウン)率を表示します。
- (k) キャップチェンジ

モード設定画面のステッパーモード((9)(k)参照)がOFF以外のとき、表示 している条件番号で使用するステッパーのキャップチェンジ予告設定までの 回数を表示します。

(I) トータルカウンタ

モード設定画面の WELD2 STOP/WELD COUNT およびカウンタ設定の設定によって、表示が変わります((9)(g)および(p)参照)。

 WELD2 STOP/WELD COUNT が WELD2 STOP で、かつカウンタ設定が TOTAL の とき

モニタ				条件都	舒 [00]
WELD1 WELD2 WELD3	時間 000 ms 000 ms 000 ms	電流 0.00 kA 0.00 kA 0.00 kA	電圧 0.00 V 0.00 V 0.00 V	電力 00.00 k\ 00.00 k\ 00.00 k\	パルス幅 00.0 % 00.0 % 00.0 %
ステッ: ステッ トータ	プ番号 パーカウン ルカウンタ	バル) 1 ト <u>0000</u> 000000	ブ1	バルブ2 1 0000	

トータルカウンタを表示します。

上下限判定結果にかかわらず、カウント値が+1 増加します。

WELD2 STOP/WELD COUNT が WELD2 STOP で、かつカウンタ設定が GOOD のと

モニタ				条件都	舒 001
WELD1 WELD2 WELD3	時間 000 ms 000 ms 000 ms	電流 0.00 kA 0.00 kA 0.00 kA	電圧 0.00 V 0.00 V 0.00 V	電力 00.00 kW 00.00 kW 00.00 kW	パルス幅 00.0 % 00.0 % 00.0 %
ステッ: ステッ) 良品カ!	プ番号 パーカウン ウンタ	ノベノレ 1 ト <u>0000</u> 000000	ブ1	バルブ2 1 0000	

良品カウンタを表示します。

モニタ値が上下限範囲内のときに、カウント値が+1 増加します。

③ WELD2 STOP/WELD COUNT が WELD2 STOP で、かつカウンタ設定が WORK のとき

モニタ				条件翻	舒 [00]
WELD1 WELD2 WELD3	時間 000 ms 000 ms 000 ms	電流 0.00 kA 0.00 kA 0.00 kA	電圧 0.00 V 0.00 V 0.00 V	電力 00.00 k\ 00.00 k\ 00.00 k\	パルス幅 00.0 % 00.0 % 00.0 %
ステッ: ステッ <i>]</i> 打点カ「	プ番号 パーカウン ウンタ	バル: 1 ト <u>0000</u> 0000	ブ1 <u>生産力</u> '	バルブ2 1 0000 カンタ	000000

打点カウンタと生産カウンタを表示します。 設定した打点カウント値に達すると、生産カウント値が+1 増加します。 ④の**打点カウンタ**とは意味が異なります。 ④ WELD2 STOP/WELD COUNT が WELD COUNT のとき

モニタ				条件番	号 001
WELD1 WELD2 WELD3	時間 000 ms 000 ms 000 ms	電流 0.00 kA 0.00 kA 0.00 kA	電圧 0.00 V 0.00 V 0.00 V	電力 00.00 kW 00.00 kW 00.00 kW	パルス幅 00.0 % 00.0 % 00.0 %
ステッ: ステッ/ 打点カ「	プ番号 パーカウン ウンタ	バル: 1 ト <u>0000</u> 0000	ブ1	バルブ2 1 0000	

打点カウンタを表示します((10)(a)参照)。 ③の**打点カウンタ**とは意味が異なります。

- (注) モニタ値について
  - 各溶接条件の最終モニタ値およびカウント数のみ、電源を OFF にしてから約 10 日間保持されます。
  - パルセーションまたは OFF 時間を設定して、繰り返し通電を行った場合、 最終データのみモニタ値として表示されます。途中のデータは表示されま せん。
  - モニタ表示モード((9)(n)参照)の設定によっては、モニタ表示は自動更 新されません。

## (5)上下限設定画面

溶接の良否判定を行う溶接電流や、2次電圧の上下限判定値を設定しておきます。 溶接電流や2次電圧のモニタ値が、その判定値から外れた場合、注意信号が出力され るので、警報や警告灯などに利用できます。

(b	)	(c)	(d)	(e	e)	(f)	
上下限設定					条件	番号 001-	— (a)
時	間 J	電流	電圧	電	<u>力</u>	バルス幅	
WE1 HI 999	) ms	9.99	kA [9.99]	V 99	<u>.99</u> kW	100.0 %	
	) ms	0.00	kA [0.00]	V 00	<u>.00</u> kW		
WE2 HI 999	) ms	9.99	kA <u>9.99</u>	V 99	<u>.99</u> kW	100.0 %	
	) ms	0.00	kA 0.00	V 00	.00 kW		
WE3 HI 999	ms	9.99	kA [9.99]	V 99	<u>.99</u> kW	100.0 %	
LO <u>100</u>	) ms	0.00	kA [0.00]	V [00	<u>.00</u> kW		

- (注) 画面は、10kA レンジ、05kA レンジの場合です。20kA, 40kA, 80kA レンジでは、
   電流が000.0~999.9kA、電力が000.0~999.9kW となります。
- (a) 条件番号

モニタしたい(条件を設定したい)条件番号を入力します。

(b) 時間

溶接時間の上限(HI)と下限(L0)を、WE1、WE2、WE3 ごとに設定します。 通電停止入力により、溶接時間が不安定になる場合の監視に使用できます。

(c) 電流

溶接電流の上限(HI)と下限(L0)を、WE1、WE2、WE3ごとに設定します。

- (d) 電圧 2 次電圧の上限(HI)と下限(L0)を、WE1、WE2、WE3 ごとに設定します。
- (e) 電力

電力の上限(HI)と下限(L0)を、WE1、WE2、WE3ごとに設定します。

(f) パルス幅

溶接電流のパルス幅が、ここで設定した値を超えると、異常信号が出力されます。パルス幅は、フルウェーブ時を100%としたときの値で表されます。

(注) ステッパーモードが OFF 以外に設定されているときの上下限判定値について

ここで設定する上下限判定値は、通電する時点での電流値に対しての判定 値であり、初期設定値に対する判定値ではありません。

したがって、ステッパーモードが OFF 以外に設定され、初期設定値に対し てステップアップ(ダウン)するように設定されている場合、上下限判定 値も自動的にステップアップ(ダウン)します。

#### IS-800A/1400A

 例)設定電流値が2kAでHIが2.2kA、L0が1.8kAの場合 ステップが150%になった時点で HIが2.2×1.5=3.3kA L0が1.8×1.5=2.7kA となり、モニタ値が3.0kAになってもモニタ 異常にはなりません。

# (6)異常信号設定画面

異常が発生したときの出力モードおよび各項目に対して、ERROR(異常)/CAUTION(注意)のどちらとして判断するかの設定を行います。

(a) —	異常出力設定	N.C		
(b) {	時間範囲外 電流範囲外 電圧範囲外 電力範囲外 パルス幅範囲外 ワーク範囲外 変位量範囲外	CAUTION CAUTION CAUTION CAUTION CAUTION ERROR CAUTION	無通電 ワーク異常	ERROR

(画面は初期設定値です)

#### (a) 異常出力設定

外部出力信号のNG1(6.インタフェース参照)の出力モードを設定します。

N. C	(NORMAL CLOSE)	正常時閉路/異常時開路
N. 0	(NORMAL OPEN)	正常時開路/異常時閉路

#### (b)時間範囲外/電流範囲外/電圧範囲外/電力範囲外/パルス幅範囲外/ ワーク範囲外/変位量範囲外/無通電/ワーク異常

ERROR 信号を出力するか CAUTION 信号を出力するかを設定します。 以下のときに信号が出力されます。

時間範囲外	通電時間が上限/下限を超えたとき
電流範囲外	電流値が上限/下限を超えたとき
電圧範囲外	電圧値が上限/下限を超えたとき
電力範囲外	電力値が上限/下限を超えたとき
パルス幅範囲外	パルス幅が上限を超えたとき
ワーク範囲外	変位測定を使用したワーク検出が上限/下限を超え たとき
変位量範囲外	変位測定を使用した最終変位量が上限/下限を超え たとき
無通電	無通電異常、無電圧異常が発生したとき(無通電異常、 無通電異常については、12. 故障かなと思ったらを参 照)
ワーク異常	プリチェック異常が発生したとき

複数の項目が同じ設定になっている場合は、いずれかの項目が上記の条件に 当てはまると、ERROR 信号または CAUTION 信号が出力されます。
		異常出力後の起動信号	開放時間 (0FF) あり の連続通電	
上下限モニタ	ERROR	受け付けない	止める	
異常	CAUTION	受け付ける	止めない	
無通電異常	ERROR	受け付けない	止める	
ワーク異常	CAUTION	受け付ける	止める	
カウンタ異常		受け付ける	止める	
他の装置異常		受け付けない	止める	

(注)異常出力後の起動信号受け付けと連続通電の動作について

# (7)外部出力設定画面

外部出力信号の OUT1 (端子 28)から OUT5 (端子 32)までの出力信号を設定します。 各出力信号の内容については、6. (3)を参照してください。

外部出力設定	
外部出力1 外部出力2 外部出力3 外部出力4 外部出力5	END COUNT_ERROR READY STEP_END WELD_SIGNAL

(画面は初期設定値です)

+ON キーを押すと、以下の順で信号が切り替わります(-OFF キーを押すと、逆方向に切り替わります)。

END(終了信号)→ COUNT ERROR(カウント異常信号)→ READY(準備完了信号)
 → STEP END(ステップ完了信号)→ WELD SIGNAL(通電タイミング信号)
 → GOOD(正常信号)→ COUNT UP(カウントアップ信号)
 → OUT I(OUT Iタイミング出力)→ OUT II(OUT Iタイミング出力)

END、WELD SIGNAL、GOOD、OUT I、OUT Iの出力タイミングについては、8.9イムチャートを参照してください。

# (8)条件コピー画面

MA-660Aは、データを記憶することができます(下図参照)。

MA-660A を本製品に接続すると、画面には本製品のメモリに保存されているデータ が表示されます。

表示されたデータを変更して ENTER キーを押すと、本製品のメモリ内容が、変更後の 値に書き換わります。

画面に表示された数値を変更しただけでは、データを記憶することはできませんので ご注意ください。



本製品を複数台お使いになっていて、1台目のメモリの内容を2台目にコピーしたい 場合には、一度 MA-660A のメモリに1台目のデータをコピーした後、そのデータを 2台目にコピーしてください。



(a)~(c)の希望する項目にカーソル(\_\_)を合わせて、ENTER キーを押してください。データがコピーされます。

- (a) IS-800A/1400A -----> MA-660A
   IS-800A/1400A のデータを MA-660A のメモリヘコピーします。
   コピーが完了すると、〈END〉が表示されます。
- (b) IS-800A/1400A <----- MA-660A</li>
   MA-660A のメモリのデータを IS-800A/1400A にコピーします。
   コピーが完了すると、〈END〉が表示されます。
- (c) 条件番号 [A] -----> 条件番号 [B] [C]
   溶接条件をコピーする機能です。
   本製品は溶接条件を 255 種類まで設定することができます。
   『条件番号1の設定値を少し変更して、別の条件番号で溶接したい』というときには、この機能を使います。

条件番号1をもとに、新しい条件番号2と3を設定する場合
•条件番号 [A] 001 条件番号 [B] 002
条件番号 [C] 003
と設定します。
(カーソル( <mark>)</mark> )を移動させる前に、必ず ENTER キーを押してください。)
• カーソル () を
条件番号 [A]> 条件番号 [B] - [C]
の行に移動させて、ENTER キーを押してください。 これで条件1のデータが条件2から3までにコピーされました。
あとは条件設定画面で条件 2,3 を呼び出し、変更が必要な数値を設定し 直してください。

(注)コピーが完了するまで、プログラムユニットの操作は行わないでください。

# (9)モード設定画面



(a) 起動信号安定時間

溶接条件は、起動信号が入力されてから、チャタリング防止時間経過後に決定されます。設定範囲は1~20msで、1ms単位で設定できます。 設定時間内に条件信号が入力されずに起動信号が入力されると、E-16(条件 信号入力異常)が表示されます。ただし、モード設定画面で条件選択が INT に設定されている場合は、条件信号の入力なしに、MA-660A に表示された 条件番号を選択します。条件選択については、(9)(1)を参照してください。



(B)



図(A)では、条件信号1と8が0Nなので条件番号9で溶接を行います。 図(B)では、条件信号8だけが0Nなので、条件番号8で溶接を行います。 条件信号16および32は、条件決定時に0FFになっているので無効になります。 す。

- (注) 起動信号安定時間が1ms または2msの場合
  - 2ND STAGE 信号(1 VALVE モード)または 1ST STAGE 信号(2 VALVE モード) を受信したときの条件番号が選択されます。したがって、上記(A)の場合、 条件番号が選択されず、条件信号入力異常になります。起動信号安定時間 が 1ms または 2ms の場合、2ND STAGE 信号(1 VALVE モード)または 1ST STAGE 信号(2 VALVE モード)を受信する前に、あらかじめ条件信号を入力してく ださい。
- (b) 起動モード 本製品を動作させるための起動信号の入力方法を設定します。
- 1 LATCHED

2ND STAGE 信号(1 VALVE モード)または 1ST STAGE 信号(2 VALVE モード)の入力が・・・・

- 初期加圧時間(SQZ)中に切れると、溶接シーケンスを中断します。
- 溶接1の時間(WE1)以降に切れた場合、溶接シーケンスは最後まで進みます。



2 PULSED

2ND STAGE 信号(1 VALVE モード)または 1ST STAGE 信号(2 VALVE モード) が、起動信号安定時間で設定された時間以上入力された場合、それ以降に 2ND STAGE 信号(1 VALVE モード)または 1ST STAGE 信号(2 VALVE モード)が切 れても、溶接シーケンスは最後まで進みます。



### 3 MAINTAINED

2ND STAGE 信号(1 VALVE モード) または 1ST STAGE 信号(2 VALVE モード) が、溶接シーケンス(初期加圧ディレイ時間から保持時間)の途中で切れた場 合、その時点で溶接シーケンスを中断します。

END(終了)信号は、終了信号モードの設定に準じます。



<sup>(</sup>注) OFF/開放時間が設定されていると、MAINTAINED として機能しません。 LATCHED として機能します。

(c) 終了信号時間

終了信号の出力時間を設定します。設定範囲は 10~200ms で 10ms 単位で設定 できます。 0ms に設定すると HOLD となり、起動入力中は終了信号出力を保持 します。

終了信号時間に数値を設定しても、OFF が設定されている場合には、OFF の設 定値によって、実際に出力される END 時間が変わってきます(下記参照)。また、終了信号モードの設定によっては出力されません。

終了信号時間が Oms のとき

1) OFF 時間が Oms の場合 (OFF 時間 = Oms)

- a)シーケンス時間より起動入力時間が長い場合は、終了信号時間は起動 入力時間となります。(シーケンス時間 ≤ 起動入力時間 → END 時 間 = 起動入力時間)
- b)シーケンス時間より起動入力時間が短い場合には、終了信号時間は 10ms となります。(シーケンス時間 > 起動入力時間 → END 時間 = 10ms)
- 2) OFF 時間が10ms 以上 200ms 以内の場合(10ms ≤ 0FF 時間 ≤ 200ms)
   終了信号時間は、設定した 0FF 時間となります。(END 時間 = 0FF 時間)
   3) 0FF 時間が200ms 以上の場合(0FF 時間 > 200ms)

終了信号時間は、200ms となります。(END 時間 = 200ms)

- 終了信号時間が10~200msのとき
  - 1) OFF 時間が Oms の場合(OFF 時間 = Oms)
    - 終了信号時間は、設定した終了信号時間となります。(END 時間 = 終了 信号時間)
  - 2) OFF 時間が設定されている場合(10ms ≦ OFF 時間)
    - a) 終了信号時間が OFF 時間未満の場合(終了信号時間 < OFF 時間) 終了信号時間は、設定した終了信号時間となります。(END 時間 = 終 了信号時間)
    - b)終了信号時間が OFF 時間以上の場合(終了信号時間 ≧ OFF 時間)

終了信号時間は、OFF 時間となります。(END 時間 = OFF 時間)

(d) 終了信号モード

溶接シーケンス終了後に終了信号が出力する条件を設定します。

- 0: 上下限判定値から外れても終了信号を出力します。異常の場合、および 起動モード(MAINTAINED)でシーケンスを中断した場合、終了信号は出 力しません。
- 1: 上下限判定値から外れた場合<sup>※</sup>、異常の場合、および起動モード (MAINTAINED)でシーケンスを中断した場合、終了信号は出力しません。
- 2: 上下限判定値から外れた場合<sup>\*\*</sup>、異常の場合、および**起動モード** (MAINTAINED)でシーケンスを途中で中断した場合でも、終了信号は出力 します。
- ※ ERROR/CAUTION の区別はありません。

END 信号の出力

終了信号 モード	正常	カウント 関連異常	上下限異常	その他 通電時異常	途中で中断 (MAINTAINED)
0	出力する	出力する	出力する	出力しない	出力しない
1	出力する	出力する	出力しない	出力しない	出力しない
2	出力する	出力する	出力する	出力する	出力する

※ 異常については、12. (1) 異常コード一覧を参照してください。

優先度については、途中で中断 = その他通電時異常 > 上下限異常 > カ ウント関連異常 となります。

# (e) 通電時間

(3)条件設定画面で設定する時間の単位を切り替えます。 また、条件設定画面も下記のように変更されます。

СҮС	50Hz : 1CYC = 20ms 60Hz : 1CYC = 16.6ms
ms	—

## (f) WELD1 STOP/PARITY CHECK

外部入力端子13番の設定をします。

#### WELD1 STOP を選択した場合

パリティチェックを行いません。WELD1 シーケンス動作中に外部入力端子 13 番が閉路されると、シーケンスが COOL1 へ移行します(注 2:通電停止機能 についてを参照)。

### PARITY CHECK を選択した場合

パリティチェックを行います。条件選択信号線の断線による不具合を検出で きます。条件選択信号線と PARITY 信号線の閉路本数の合計が、常に奇数にな るように設定してください。偶数になっていると、起動信号入力時に E-04(パ リティ異常)が表示されます(注 1:スケジュール番号と条件選択端子を参 照)。 (注1) スケジュール番号と条件選択端子

							● :閉路	~空欄:唇	開路
SCHEDULE#	SCH 1	SCH 2	SCH 4	SCH 8	SCH16	SCH32	SCH64	SCH128	PARITY
1									
2					<u> </u>				
<u> </u>					<b> </b>				
3				<u> </u>					
4		<u> </u>		<u> </u>					
5									
6									
7									
8									
<u>۵</u>									
J 10									
10					[				<b>–</b>
11									
12									
13									
14									
15		Ŏ	Ŏ	Ŏ					
16		<b>—</b>	<b>—</b> —	<b>—</b>					
10									
17									
18									
19									
20									
21									
22			Ŏ		Ŏ				<u> </u>
22									
20									
24									
25									ļ
:					<u> </u>				
:									
:									
•									
•	l		l –		1				i
226									
200					<u> </u>				
237									
238									
239									
240									
241									
242									Ī
213									
240									
244									
245									
246									
247									
248									
249				Ĩ	Ŏ				
250	┢╴╴								
200									
251									<u> </u>
252									
253									
254									
255									
200									

(注2)通電停止機能について

通電停止機能を使うと、たとえばヒュージングなどの溶接中、一定の溶け込み量に達したときに通電を停止し、それ以上の溶け込みを防ぐことができます(下図参照)。



通電停止のタイムチャート



WE1 STOP 信号が WE1 期間中に入力されると、その時点で通電を停止し、COOL1 へ移ります。WE1 期間前に入力されると、WE1 が開始直後(1 サイクル程度は通電)に通電停止され、COOL1 に移ります。WE2、3 期間で入力されても通電は停止しません。

WE2 STOP 信号が WE2 期間中に入力されると、その時点で通電を停止し、COOL2 へ移ります。WE2 期間前に入力されると、WE2 が開始直後(1 サイクル程度は通電)に通電停止され、COOL2 に移ります。WE3 期間で入力されても通電は停止しません。

WE3 STOP 信号が WE3 期間中に入力されると、その時点で通電を停止し、HOLD へ移ります。WE3 期間前に入力されると、WE3 が開始直後(1 サイクル程度は通電)に通電停止され、HOLD に移ります。

なお、起動信号が受信される前に、通電停止信号が入力されている場合、通電停止異常となります。

通電停止無視時間が設定されていた場合には、その時間分はWE1/2/3を通電します。 この通電する時間は、休止時間を除いたWELDの繰り返し時間となります。 なお、通電停止信号が入力されてから2制御サイクル(たとえば、周波数が1kHzの 場合は、1制御サイクルが1msなので、2ms)以内で通電を停止します。

- 例)通電停止無視時間:60ms WELD:25ms 休止時間:10ms 繰り返し3回
- 最初の 60ms で通電停止信号が入力された場合 WELD:25ms、休止時間:10ms、WELD:25ms、休止時間:10msの順で、最後に 10ms 通電して停止します。(休止時間は通電停止無視時間に含まれません。)
- ② 60ms を超えて通電停止信号が入力された場合 その時点で通電を停止します。

開放時間(OFF)が設定されている場合にも有効です。各WE前に信号が入力されている場合には、通電が停止され、各WE前に信号が解除されれば通電されます。

(g) WELD2 STOP/WELD COUNT 外部入力端子 14 番の設定をします。

### WELD2 STOP を選択した場合

打点カウントチェックを行いません。WELD2 シーケンス動作中に外部入力端 子 14 番が閉路されると、シーケンスが COOL2 に移行します((f)の注 2:通 電停止機能についてを参照)。WELD1 が設定されていても、起動信号が入力さ れる前に WE2 STOP 信号が入力されると、通電停止異常となります。

#### WELD COUNT を選択した場合

打点カウントチェックを行います((10)(a)参照)。

(h) WELD3 STOP/COUNT RESET
 外部入力端子 25 番の設定をします。

## WELD3 STOP を選択した場合

カウントリセットを行いません。WELD3 シーケンス動作中に外部入力端子 25 番が閉路されると、シーケンスが HOLD に移行します((f)の注 2:通電停止 機能についてを参照)。WELD1 または WELD2 が設定されていても、起動信号が 入力される前に WE3 STOP 信号が入力されると、通電停止異常となります。

#### COUNT RESET を選択した場合

カウントリセットを行います((10)(a)参照)。

(i) FLOW SWITCH/PRG PROTECT

外部入力端子 21 番の設定をします。

### <u>FLOW SWITCH を選択した場合</u>

フロースイッチ入力端子になります。開路で流量異常になります。

### PRG PROTECT を選択した場合

プログラム禁止入力端子になります。この端子を閉路にすると、設定条件の 変更ができなくなります。

(j) NEXT

カーソル (\_\_) 表示しているときに ENTER キーを押すと、モード設定(2) 画面 に変わります。



(k) ステッパーモード ステップアップ(ダウン)動作を行うかの設定をします((11)ステッパーカ ウント画面参照)。

OFF	ステップアップ(ダウン)動作を行わない。
FIXED	ステップアップ(ダウン)動作を行う。(階段状)
LINEAR	ステップアップ(ダウン)動作を行う。(線形状)

(注)ステップ率は HEAT 部分のみに影響します。UF/DL に対しては固定です。 ステップ率をかけた HEAT の値が UF/DL の値を下回る場合には、エラー となります。

COUNT 値は各 STEP の値として機能します。

例) STEP1 0020 STEP2 0010 STEP1 が 20 回 STEP2 が 10 回となる。 ステッパーのカウントが増加される条件は、トータルカウンタと同じです。

(1) 条件選択

条件番号の選択方法を設定します。

EXT	1/0 端子台のバイナリーにより条件番号を選択する。
INT	MA-660A に表示されている条件番号を選択する。(注)

(注)条件選択を INT に設定して使用する場合は、必ず MA-660A を接続し、 条件設定画面またはモニタ画面を選択してください。

- (m) バルブモード
  - ソレノイドバルブ信号の出力方法を選択します。
  - 1 VALVE または2 VALVE から選択します。

# <u>1 VALVE を選択した場合</u>

1ST STAGE 信号が入力されると、選択された条件番号のバルブ信号(EX SOL1

~4)を出力し、2ND STAGE 信号の入力を待ちます。次に 2ND STAGE 信号が入 力されると、選択された条件番号の溶接シーケンスを開始します。溶接シー ケンス開始後は、1ST STAGE 信号が OFF しても、シーケンスが終了するまで バルブ信号は出力します。

T:起動信号安定時間(1~20ms) TW:2ND STAGE 信号入力待ち時間(不定)



2ND STAGE 信号が入力されると、選択された条件番号のバルブ信号(EX SOL1 ~4)を出力します。溶接シーケンス開始後は、2ND STAGE 信号が OFF しても、シーケンスが終了するまでバルブ信号は出力します。



### <u>2 VALVE を選択した場合</u>

2 つのバルブ信号(SOL1 および SOL2)を1 シーケンスで出力します。 バルブ番号を"1"に設定した場合、SOL1 は 39 ピン端子台の 36 番(SOL1)、 SOL2 は 37 番(SOL2)になります。バルブ番号を"2"に設定した場合、SOL1 は 25 ピン D-Sub コネクタの 2 番(EX SOL1)、SOL2 は 3 番(EX SOL2)になりま す。

SOL1 を使用すると、1ST STAGE 信号の入力で加圧位置の調整を行うことができます。SOL2 の出力タイミングは SQZ の開始に合わせます。

溶接シーケンス開始後は、1ST STAGE 信号が OFF しても、シーケンスが終了 するまでバルブ信号は出力します。

1ST STAGE 信号が入力されると、SOL1 を出力し SQD 終了後に SOL2 を出力し ます。SQD、SQZ 終了後に 2ND STAGE 信号の入力を待ちます。次に 2ND STAGE 信号が入力されると、WELD1 以降の溶接シーケンスを開始します。



(n) モニタ表示モード

モニタ表示の設定をします。ただし、プログラムユニットが接続されていな いときはモニタ表示しないので、この機能は無効となります。

NORMAL	モニタ表示を毎回更新します。モニタ値演算時間+表示時間 (ms)かかります。タクトタイムが比較的遅い場合に使用しま
	ਰ <sub>ੰ</sub>
	※通電が終了すると、毎回プログラムユニットと通信します。
	モニタ表示を更新しません。モニタ画面の更新を行った場合に
LAST	最終測定値を表示します。タクトタイムが比較的速い場合に使
	用します。
	エラー表示も更新(プログラムユニットと通信)があった場合
	にのみ表示されます。
	※自動的には、プログラムユニットと通信しません。

(o) 再通電

電流モニタ値が下限設定値未満のと き、同じ場所で、もう一度通電するか どうかを設定します。2度目に流れる 溶接電流は、設定値より 5%大きくな ります。

 ON
 再通電を行う。

 OFF
 再通電を行わない。

再通電で2度通電を行った場合でも、各カウンタの増加は1回分となります。

トータル・打点/生産・ステッパー → 1回

良品 → 0回(2回目も下限設定値未満のとき) 1回(2回目が下限設定値以上のとき)

開放時間(OFF)と組み合わせて使用することはできません。 開放時間が設定されていると、再通電がONになっていてもOFFとして機能します。

ステッパーとの組み合わせの場合には、ステッパーで設定された値に対して 5%大きくなります。

再通電のタイムチャート



(p) カウンタ設定

カウンタのモードを設定します。3 種類(TOTAL/GOOD/WORK)あります。 設定を変更した時点で、カウント値は"O"に戻ります。 WELD OFF の場合、カウント値は増加しません。

TOTAL:通電を行うと、上下限判定結果にかかわらず、カウント値が+1 増加 します。 上下限モニタとカウンタ異常以外のエラー(装置異常・設定異常・無

通電異常(ERROR/CAUTION)・ワーク異常(ERROR/CAUTION))のときは、 カウント値は増加しません。

判定結果		カウント動作	
GOOD (正常)			
上下限モニタ CAUTION		カウント値が増加する。	
範囲外	ERROR		
エラー		カウント値が増加しない。	

GOOD:通電したモニタ値の判定が GOOD のときにカウント値が+1 増加します。 カウンタ異常以外のエラーのときは、カウント値は増加しません。

判定結果		カウント動作	
GOOD (正常)		カウント値が増加する。	
上下限モニタ	CAUTION		
範囲外	ERROR	カウント値が増加しない。	
エラー			

WORK: 通電したときの判定が GOOD、または上下限判定範囲外の出力設定が CAUTION になっている場合、カウント値が増加します。プリセットカ ウントが"O"になっていると、カウント値は増加しません。

判定結果		カウント動作
GOOD (正常)		打点カウント値が+1 増加する。設定した打点カ
上下限モニタ 範囲外	CAUTION	ウント値に達すると、生産カウント値が+1 増加 する。
	ERROR	打点カウント値が+1 増加しない。異常リセット
エラー		時に打点カウンタが 0 にリセットされる。 生産   カウント値は+1 増加しない。

(q) スキャンモード

IS-800A/1400A では、スキャンモードは使用できません。 OFF を選択してください。

## (r) 通信方式

通信機能を選択します。

OFF	通信を行わない。
>	片方向通信を行う。
<->	双方向通信を行う。

## (s) 通信種別

通信モードを選択します。

RS-485	RS-485 で通信を行う。
RS-232C	RS-2320 で通信を行う。

## (t) 通信速度

通信速度を選択します。

9. 6k	9600bps で通信を行う。
19. 2k	19200bps で通信を行う。
38. 4k	38400bps で通信を行う。

外部通信についての詳細は、9.外部通信機能を参照してください。

(u) 変位センサステップ

変位量センサの分解能を入力します。値は次のとおりです。 LGK-110、LG200-110、LGF-125L-B、LG100-125の場合:1.0μm ST1278の場合:0.5μm

(v) PREV カーソル (\_\_\_) 表示しているときに ENTER キーを押すと、モード設定(1)画面 に戻ります。

# (10) モニタモード 設定画面

	モニタモード設定	
(a) -	プリセットトータルカウント	000000
(b) - (c) - (d) - (e) - (f) -	── 無通電検出無視時間 ── 無通電検出レベル ── 無電圧検出レベル ── モニタ開始時間 ── モニタスロープ測定モード	50 ms 0.20 kA 0.10 V 15 ms EXCLUDE
(g) –	── 通電停止無視時間	WELD1 WELD2 WELD3 000 000 000 ms

- (注) 画面は初期設定値です。モード設定画面の WELD2 STOP/WELD COUNT およびカウンタ設定の 設定によって、表示が変わります。
- (a) プリセットトータルカウント

モード設定画面の WELD2 STOP/WELD COUNT およびカウンタ設定の設定によって、表示が変わります。プリセットカウントは事前に設定しておくカウント 値です。各カウントが設定した値に達すると、E-28(カウントアップ)を表示し、COUNT UP 信号を出力します。

 WELD2 STOP/WELD COUNT が WELD2 STOP で、かつカウンタ設定が TOTAL の とき、プリセットトータルカウントが表示されます。

Ŧ	ニタモード設定	
	プリセットトータルカウント	000000
	無通電検出無視時間 無通電検出レベル 無電圧検出レベル モニタ開始時間 モニタスロープ測定モード	50 ms 0.20 kA 0.10 V 15 ms EXCLUDE
	通電停止無視時間	WELD1 WELD2 WELD3 000 000 000 ms

 WELD2 STOP/WELD COUNT が WELD2 STOP で、かつカウンタ設定が GOOD のと き、プリセット良品カウントが表示されます。

Ŧ	ニタモード設定	
	プリセット 良品カウント	000000
	無通電検出無視時間 無通電検出レベル 無電圧検出レベル モニタ開始時間 モニタスロープ測定モード	50 ms 0.20 kA 0.10 V 15 ms EXCLUDE WELD1 WELD2 WELD3
	通電停止無視時間	000 000 000 ms

例) プリセットカウント=3の場合



(注)

- ・ERROR RESET が入力された場合、MA-660A の表示およびパネルの TROUBLE ラ ンプ、ERROR/CAUTION 出力は OFF しますが、COUNT UP 出力は OFF しません。
- ・COUNT RESET が入力された場合、MA-660A の表示およびパネルの TROUBLE ラ ンプ、COUNT UP 出力は OFF しますが、ERROR/CAUTION 出力は OFF しません。
- ・上記チャートは、ERROR/CAUTION 出力が N.O. (NORMAL OPEN):正常時開路/異常時閉路の場合です。
  - ③ WELD2 STOP/WELD COUNT が WELD2 STOP で、かつカウンタ設定が WORK のとき、打点および生産カウンタを設定します。プリセット打点カウントが0に設定されていると、打点カウントは増加しません。また、プリセット生産カウンタが0に設定されていると、カウントアップしません。

モニタモード設定	
プリセット打点カウント	0000
プリセット生産カウント	000000
無通電検出無視時間	50 ms
無通電検出レベル	0.20 kA
無電圧検出レベル	0.10 V
モニタ開始時間	15 ms
モニタスロープ測定モード	EXCLUDE
	WELD1 WELD2 WELD3
通電停止無視時間	000 000 000 ms

プリセット打点カウント=3 プリセット生産カウント=2

判定 範囲		ON CAUTI	0N GOO	D ERRO	R GOO	D GC	DOD CAUT	ION GO	0D GO	OD CA	UTION CAUT	ION GO	0D - \
打点数	-1)	-2	-3	-4	-(5)	-6		-8				-12	
COUNT UP													
打点カウント値	1	2	0	1	10	1	2	0	1	2	00)	0	0
生産カウント値	0	0	1	1	1	1	1	2	2	2	30	1	2
ERROR													
CAUTION											_(		
FRROR						1		(-	1				
RESET COUNT									L				
RESEL													

(注)

- ・打点カウントは"3"(プリセットカウント値)にならずに、生産カウントが+1 されるのと同時に"0"になります。
- ・ERROR RESET が入力された場合、MA-660A の表示およびパネルの TROUBLE ラ ンプ、ERROR/CAUTION 出力は OFF しますが、COUNT UP 出力は OFF しません。
- ・COUNT RESET が入力された場合、MA-660A の表示およびパネルの TROUBLE ラ ンプ、COUNT UP 出力は OFF しますが、ERROR/CAUTION 出力は OFF しません。
- ・上記チャートは、ERROR/CAUTION 出力が N. O. (NORMAL OPEN):正常時開路/異常時閉路の場合です。

### ④ WELD2 STOP/WELD COUNT が WELD COUNT のとき

モニタモード設定	
打点カウント	00000
無通電検出無視時間 無通電検出レベル 無電圧検出レベル モニタ開始時間 モニタスロープ測定モード	50 ms 0.20 kA 0.10 V 15 ms EXCLUDE
通電停止無視時間	WELDI WELD2 WELD3 000 000 000 ms

外部から打点カウント信号が入力されている間に溶接した打点数が、**打点 カウント**で設定した数字より小さい場合(**打点カウント**で設定した打点数 を打つ前に、打点カウント信号が OFF になった場合)、カウント異常信号 を出力します(下図参照)。

たとえば、シーケンサ側で打点数を5に設定した場合は、**打点カウント**に も "5"と設定してください。

この機能の ON/OFF は、モード設定画面の WELD2 STOP/WELD COUNT で切り 替えます((9)(f)参照)。

打点カウント異常信号をクリアするには、再度打点カウント信号を入力するか、不足分の打点数を溶接する必要があります。

異常リセット信号を入力しても、打点力ウント異常信号はクリアされません。また、不足分の打点数を溶接する場合、不足分を溶接し終わるまで打 点カウント異常信号は出力し続けます。

(注) 0FF/開放時間と打点カウントは同時に機能しません。 打点カウントが設定されている場合には、0FF が無効となります。



(b) 無通電検出無視時間

ここで設定した時間内であれば、通電がなくても、「無通電異常」および「無 電圧異常」(12. 故障かなと思ったら参照)になりません。 たとえば、3ms と設定すると、3ms までは通電されなくても異常になりません。 4ms 以上通電がない場合、異常と判断されます。 このとき、TROUBLE ランプが点灯します。プログラムユニット接続時は、モ ニタ上に異常コードが表示されます。 無通電を検出するまでの時間に、COOL/HOLD/OFF/INTの時間は含まれません。

### (c) 無通電検出レベル/(d) 無電圧検出レベル

無通電異常/無電圧異常と判断する値を設定します。 モニタ値が、ここで設定した値より低くなると、TROUBLE ランプを点灯し運 転を停止します。1 次電流制御の場合、溶接トランスの2 次側を開放して通 電すると、1 次側に励磁電流が流れるので、モニタ表示された電流値より若 干高めの値を設定してください。

- (注)設定値を 0.00kA/0.00V にすると、無通電異常/無電圧異常の判断を行いません。2次制御時にトロイダルコイル、電圧検出ケーブルが外れていると、過大な電流が流れる可能性があります。
- (e) モニタ開始時間

モニタ値(電流・電圧・電力・パルス幅)の測定の開始時間を設定します。 設定範囲は1~15ms です。

電流の立ち上がり部分を測定から排除する場合に利用します。

溶接時間がモニタ開始時間より短い場合、モニタ値は表示されません。また、 モニタ値の判定も行われません。



(f) モニタスロープ測定モード

モニタ表示値にスロープ期間を含めるか含めないかを設定します。

EXCLUDE	モニタ表示値にスロープ区間は含めません。
INCLUDE	モニタ表示値にスロープ区間は含めます。

### (g) 通電停止無視時間

通電停止信号を無視する時間を、WELD1、WELD2、WELD3 ごとに設定します。 通電中に通電停止信号が入力されても、設定した時間を通電してから次のシ ーケンスに進みます。

① 通電停止無視時間以内で通電停止信号が入力された場合

通電停止無視時間終了後に通電を停止します。



② 通電停止無視時間を超えて通電停止信号が入力された場合

通電停止信号が入力された時点で通電を停止します。



# (11) ステッパーカウント 画面

本製品は、溶接する状況に応じ、溶接電流の大きさを変えることができます。溶接電流を大きくすることを「ステップアップ」、小さくすることを「ステップダウン」といいます。ここでは、ステップアップ(ダウン)するタイミングを打点数により設定します。設定したカウント数をすべて打ち終わると、ステップ完了信号(STEP END)を出力します(**(7)外部出力設定画面**参照)。



### (a) 開始ステップ番号

ここで設定した番号から打点がカウントされます。 たとえば、上のように開始ステップ番号を3と設定すると、初めて使用する 場合でも打点は STEP3 の1回目からカウントされます。また、溶接電流値も STEP3 に設定した分だけアップ(またはダウン)します。 バルブ番号 1・2 それぞれに、1~9の使用する STEP 番号を設定してください。

(b) ステッパーモード

ステップアップ (ダウン) には、階段状 (FIXED) と線形状 (LINEAR) の2種類が あります。ステップアップ (ダウン) しない場合は OFF になります。 設定はモード設定画面で行います ((9)(k)参照)。

1 FIXED



上図のように、STEP1で設定した打点数を打ち終わると、電流値は STEP2 に 設定した値までステップアップします。STEP2 で設定した打点数を打ち終わ ると、同じように電流値は STEP3 の設定値へとステップアップします。



上図のように、STEP1で設定した打点数を打ち終わると、電流値は STEP2 に 設定した値まで STEP2 で設定した打点数をかけて徐々にステップアップしま す。STEP2 で設定した打点数を打ち終わると、同じように電流値は STEP3 に 設定した値まで STEP3 で設定値した打点数をかけて徐々にステップアップし ます。

たとえば、STEP1 を COUNT:2、STEP2 を RATIO:200% COUNT:4、電流値が 2kA とすると、

打点1:2kA 打点2:2kA 打点3:2.5kA 打点4:3.0kA 打点5:3.5kA 打点6:4.0kA <----- STEP1-----> <----- STEP2 ----->>

というように、打点3から打点6まで段階的にステップアップします。

(c) バルブ番号

上記(a)(b)の設定をバルブ番号ごとに行います。数字を変えて、各バルブの 条件を設定してください。

(注) ステッパーモードが OFF 以外に設定されているときの上下限判定値についてここで設定する上下限判定値は、通電する時点での電流値に対しての判定値であり、初期設定値に対する判定値ではありません。 したがって、ステッパーモードが OFF 以外に設定され、初期設定値に対してステップアップ(ダウン)するように設定されている場合、上下限判定値も自動的にステップアップ(ダウン)します。

ステップ率は HEAT 部分のみに影響します。UF/DL に対しては固定です。 ステップ率をかけた HEAT の値が UF/DL の値を下回る場合は、エラーとなり ます。

 例)設定電流値が2kAでHIGHが2.2kA、LOWが1.8kAの場合 ステップが150%になった時点で HIGHが2.2×1.5=3.3kA LOWが1.8×1.5=2.7kA となります。

(d) STEP1 $\sim$ 9

各 STEP での溶接電流のアップダウン率(ステップ率)を設定します。

(e) COUNT1 $\sim$ 9

各 STEP での打点数(カウント)を設定します。 設定した打点数を打ち終わると、次の STEP に進みます。

(f) RP

STEP2 の繰り返し数(カウント)を設定します。 設定した回数だけ STEP2 を繰り返し、次の STEP3 に進みます。

(g) TD1∼9

各 STEP でのチップドレスを設定します。TD 設定時は X になります。 チップドレスを設定した STEP は、設定した打点数を打ち終わるとチップドレ ス異常となります。

ステッパーカウント	
開始ステップ番号 1 2 RATIO COUNT RP TD STEP1 100 % 0002 X S STEP2 110 % 0003 00 X S STEP3 115 % 0004 X S STEP4 120 % 0002 X S STEP5 110 % 0005 X C	バルブ番号 ステッパーモード LINEAR RATIO COUNT TD STEP6 100 % 0000 STEP7 100 % 0000 STEP8 100 % 0000 STEP9 100 % 0000 CAP CHANGE 0000

TD 設定箇所

(h) CAP CHANGE

STEP9 でのキャップチェンジ(カウント)を設定します。 STEP9 の設定した打点数を打ち終わると、キャップチェンジ異常となります。 キャップチェンジに打点数を設定すると、キャップチェンジ異常の前にキャ ップチェンジ予告を出すことができます。 キャップチェンジ異常が出る打合物(STEP9 COUNT)上の何打合前にキャップ

キャップチェンジ異常が出る打点数(STEP9 COUNT)より何打点前にキャップ チェンジ予告を出すかを設定します。

例えば、STEP9 COUNT が 1000(キャップチェンジ異常が出る打点数)、CAP CHANGE が 10 の場合、ステッパーカウントが 990 打点でキャップチェンジ予告となります。

(注)0に設定すると、機能しません。

# (12) プリチェック画面

抵抗プリチェックの通電時間とパルス幅を設定する画面です。

抵抗プリチェックとは、本通電の直前に小さな電流を定位相制御で流し、そのとき測定した電流・電圧によって抵抗値を算出し、溶接される部品が正しくセットされているかをチェックする機能です。プリチェック機能を使用する際は、2次電流(電圧)を 監視する必要があります。



(a) 条件番号

何番の条件番号に設定するのかを、001~255の中から選びます。 通常は 001 から順番に選んでください。

- (b) プリチェック通電時間 通電時間を設定します。Oms のときプリチェックを行いません。
- (c) プリチェックヒート 通電パルス幅を設定します。
- (d) **プリチェック抵抗上限** プリチェック用抵抗値の上限値を設定します。
- (e) **プリチェック抵抗下限** プリチェック用抵抗値の下限値を設定します。
- (f) プリチェック抵抗 プリチェック通電時のモニタ抵抗値を表示します。

# (13) 外部入出力状態確認画面

外部入出力信号の状態をチェックするための画面です。各入力信号が ON のときは "\*" を表示し、OFF のときは表示が消えます。カーソルの表示を "O"にすると出力信号を OFF にし、 "1"にすると出力信号を ON にします。この画面を表示しているときは、 入力信号を受信しても各機能は働きません。また、1ST および 2ND STAGE 信号が入力 されている間は、外部入出力状態確認画面から他の画面に移ることはできません。

外部入出力状態確認							
SCH001 *	WE CNT	TR TH1	ERROR	0	EX SOL1 🛛		
SCH002	WELD ON *	TR TH2	CAUTION [	0	EX SOL2 🚺		
SCH004	THERMO *	TR TH3	OUT1 [	0	EX SOL3 🛛		
SCH008	FLW SW *	TR TH4	OUT2 [	0	EX SOL4 🚺		
SCH016	ERR RST	TR TH5	OUT3 [	0	RETRAC1 0		
SCH032	STP RST	RETRAC1	OUT4	0	RETRAC2 0		
SCH064	CNT RST	RETRAC2	OUT5 [	0	RELAY 0		
SCH128	1ST	BACKSTP	SOL1 [	0	DISP MON		
PARITY	2ND	STEPMDE	SOL2 [	0	+00.000 mm		

# ① 39 ピン端子台

# 入力信号

SCH001:端子 5	SCH128: 端子 12	STP RST:	端子 24
SCH002:端子 6	PARITY: 端子13	CNT RST:	端子 25
SCH004:端子 7	WE CN: 端子14	1ST :	端子16
SCH008:端子 8	WELD ON:端子 19	2ND :	端子17
SCH016:端子 9	THERMO: 端子20		
SCH032:端子 10	FLW SW: 端子21		
SCH064:端子 11	ERR RST:端子 23		

# 出力信号

ERROR*:	端子 26	SOL1:端子 36
CAUTION <sup>™</sup>	:端子 27	SOL2:端子 37
OUT1:	端子 28	
OUT2:	端子 29	
OUT3:	端子 30	
OUT4 :	端子 31	実常信号設定画面の N. U/N. U の設
OUT5 :	端子 32	定に依存しません((6) 参照)。

## ② 25 ピン D-Sub コネクタ

# 拡張入力信号

RETRAC1 :	ピン10	BACKSTP :	ピン12
RETRAC2:	ピン11	STEPMDE :	ピン13

### 拡張出力信号

EX SOL1:ピン2	EX SOL4:ピン5	RELAY:ピン 8
EX SOL2:ピン3	RETRAC1:ピン6	
EX SOL3:ピン4	RETRAC2:ピン7	

# ③ 変位計

DISP MON:変位計の動作確認が行えます

# ④ トランススキャン

IS-800A/1400A では、トランススキャンは使用できません。

- TR TH1:使用できません
- TR TH2:使用できません
- TR TH3:使用できません
- TR TH4:使用できません
- TR TH5:使用できません

# (14)条件初期化画面

本製品のメモリをイニシャライズ(初期設定値に戻す)します。 イニシャライズしても、MA-660Aのメモリの内容は消えません。 カーソル(\_\_)をYES/NOのどちらかに合わせて、ENTER +-を押してください。

条件初期化
工場出荷時の条件に初期化しますが良いですか?
YES
NO
警告 YESを選択した場合は条件が初期化されます

YES	イニシャライズをします(初期設定値に戻します)。 イニシャライズ後の画面は、本章の中で使われている画面表示と同じ 設定になります。
NO	イニシャライズをしないでメニュー画面に戻ります。

# (15) プログラム禁止モード画面

管理者以外の方が設定値を変えられないようにする場合に使用します。 プログラム禁止は通常 OFF に設定されていますが、ON にすると再度 OFF にするまで設 定条件の変更ができなくなります。 プログラム禁止の変更は以下の手順で行います。

また、外部入力端子 PRG PROTECT でも変更できます。

 
 ① ▽ (DOWN) キーを押しながら、電源を立ち上げるか、電源を立ち上げたままで MA-660A を回線ケーブルに接続すると、以下の画面が表示されます。

プログラム禁止モード		
プログラム禁止	OFF	

- ② +ON キーを押してから ENTER キーを押すと、表示が ON に変わります。 なお、この画面から他の画面には遷移できません。また、外部からの信号も受け 付けません。
- ③ 一度電源を切り、再度電源を立ち上げるか、電源を立ち上げたままで MA-660A を引き抜き、再度回線ケーブルに接続します。 プログラム禁止が ON のとき、メニュー画面表示が通常(OFF)の場合と変わりま す。条件コピー、外部入出力状態確認、条件初期化は表示されません。また、そ れ以外の各画面では、カーソルの移動や、条件番号やバルブ番号を変えることで 設定条件の確認は可能ですが、設定条件を変更することはできません。

<プログラム禁止が OFF の場合のメニュー画面表示>

メニュー	
<ul> <li>溶接電源情報</li> <li>条件設定</li> <li>モニタ</li> <li>上下限設定</li> <li>異常信号設定</li> <li>外部出力設定</li> <li>加圧設定&amp;モニタ</li> <li>変位設定</li> <li>電空比例弁設定</li> </ul>	条件コピー モード設定 モニタモード設定 ステッパーカウント プリチェック 外部入出力状態確認 条件初期化

<プログラム禁止が ON の場合のメニュー画面表示>

×la m	
<b>溶接電源情報</b> 条件設定 モニタ 上下限設定 異常信号設定 外部出力設定 加圧設定&モニタ 変位設定 電空比例弁設定	モード設定 モニタモード設定 ステッパーカウント プリチェック

# (16)加圧設定&モニタ画面

電空比例弁の加圧力設定およびモニタを行う画面です。 本機は2つの電空比例弁が使用できます。 電空比例弁用の ANALOG OUT 出力端子(加圧に比例した電圧出力)と、加圧計測用の ANALOG IN 入力端子(加圧に比例した電圧入力)が各2チャンネルあります。 また、チェーニング、サクセッシブ、フォージ加圧の設定も行います。



(a) 条件番号

何番の条件番号に設定するのかを、001~255の中から選びます。 通常は 001 から順番に選んでください。

(b) 電空比例弁番号

本製品は、2つの電空比例弁を接続できます。 ここではどちらの電空比例弁を使用するか選択します。

(c) ステップ動作(CONTINUE)

電空比例弁の加圧動作確認を行うモードです。 この加圧動作確認モードでは、溶接電流を流さずに加圧動作を確認すること ができます。ENTER キーまたは STEP MODE 信号入力で、SQD、SQZ、WE1、CO/WE2、 CO2/WE3、HOLD の順に次のシーケンスに進みます。

加圧動作確認モード中は、ステップ動作からカーソルを動かさずに操作して ください。条件番号の変更などの設定変更はできません。 電空比例弁設定画面の加圧力制御モードを0以外の設定にしていないと動作 しません((18)参照)。

①ステップ動作モードにします。
 ステップ動作設定を ON にします。

2)SQD

1ST 信号を閉路します。1ST 信号が入力されると、SQD に設定されている加 圧力を電空比例弁 (ANALOG OUT) に出力し、SQD と CONTINUE が点滅します。 加圧入力 (ANALOG IN) に入力された測定値を SQD のモニタに表示します。 溶接条件設定、加圧条件設定に適正な値が設定されていない場合、E-10 (条 件設定異常) となります。

加圧設定	&モニタ			条件	∔番号 001
			ステッ	プ動作 ON	CONTINUE
電空比例	谢弁番号		1		
SQD	SQZ	WE1	CO1/WE2	CO2/WE3	HOLD
00000	00000	00000	00000	00000	00000 N
モニタ					
00000	00000	00000	00000	00000	00000 N
バルブ番	号		1		
フォーシ	バルブ番	号 [	1 フォーシ	ディレイ	00000 ms
チェーニ	ニング	OF	ヨ フォーシ	ブモード 👘	OFF
サクセッ	ッシブ	OF	F		

3SQZ

ENTER キーまたは STEP MODE 信号入力で、SQD から SQZ に進み、SQZ に設定 されている加圧力を電空比例弁 (ANALOG OUT) に出力し、SQZ と CONT INUE が 点滅します。

加圧入力(ANALOG IN)に入力された測定値をSQZのモニタに表示します。

## @WE1

ENTER キーまたは STEP MODE 信号入力で、SQZ から WE1 に進み、WE1 に設定 されている加圧力を電空比例弁 (ANALOG OUT) に出力し、WE1 と CONT INUE が 点滅します。

加圧入力(ANALOG IN)に入力された測定値をWE1のモニタに表示します。

# 5C01/WE2

ENTER キーまたは STEP MODE 信号入力で、WE1 から C01/WE2 に進み、C01/WE2 に設定されている加圧力を電空比例弁 (ANALOG OUT) に出力し、C01/WE2 と CONTINUE が点滅します。

加圧入力(ANALOG IN)に入力された測定値をCO1/WE2のモニタに表示します。

# 6C02/WE3

ENTER キーまたは STEP MODE 信号入力で、CO1/WE2 から CO2/WE3 に進み、 CO2/WE3 に設定されている加圧力を電空比例弁(ANALOG OUT)に出力し、 CO2/WE3 と CONTINUE が点滅します。 加圧入力(ANALOG IN)に入力された測定値をCO2/WE3のモニタに表示します。

# 7HOLD

ENTER キーまたは STEP MODE 信号入力で、CO2/WE3 から HOLD に進み、HOLD に設定されている加圧力を電空比例弁 (ANALOG OUT) に出力し、HOLD と CONTINUE が点滅します。

加圧入力(ANALOG IN)に入力された測定値をHOLDのモニタに表示します。

### ⑧ステップ動作モード終了

ENTER キーまたは STEP MODE 信号入力で、ステップ動作モードが終了しま す。1ST 信号を開路してください、電空比例弁(ANALOG OUT)への加圧出力 は、電空比例弁設定画面の設定になり((18)参照)、HOLD と CONTINUE の点 滅は止まります。 (d) SQD

SQD 中に出力する電空比例弁(ANALOG OUT)の加圧力を設定します。

- (e) SQZ SQZ 中に出力する電空比例弁(ANALOG OUT)の加圧力を設定します。
- (f) WE1

WE1 中に出力する電空比例弁(ANALOG OUT)の加圧力を設定します。

(g) CO1/WE2

CO1/WE2 中に出力する電空比例弁(ANALOG OUT)の加圧力を設定します。

- (h) CO2/WE3 CO2/WE3 中に出力する電空比例弁(ANALOG OUT)の加圧力を設定します。
- (i) HOLD

HOLD 中に出力する電空比例弁(ANALOG OUT)の加圧力を設定します。

(j) バルブ番号

本製品は、バルブ(溶接ヘッド)を2台または4台接続できます。 ここではどのバルブを使うのか設定します。 モード設定画面のバルブモード設定で動作が変わります((9)(m)参照)。

### バルブモードが1 VALVE の場合

バルブ番号は、1~4の範囲で設定します。
 フォージバルブ番号で設定している番号と同じ番号には設定できません。
 バルブ出力は、25 ピン D-Sub コネクタの EX SOL1~EX SOL4 から出力します。
 バルブ番号1:EX SOL1 バルブ番号3:EX SOL3
 バルブ番号2:EX SOL2 バルブ番号4:EX SOL4

## バルブモードが2 VALVE の場合

バルブ番号は、1~2の範囲で設定します。
 バルブ出力は、39 ピン端子台の SOL1、SOL2、および 25 ピン D-Sub コネクタの EX SOL1~EX SOL2 から出力します。
 バルブ番号 1: SOL1、SOL2
 バルブ番号 2: EX SOL1、EX SOL2、RELAY SW

### (k) フォージバルブ番号

本製品は、フォージ加圧機能を使用できます。 バルブ番号で設定したバルブ以外に、任意のタイミングでフォージバルブを 使用すること(ヘッドの加圧力を変えること)ができます。 ここでは、フォージ加圧を出力するバルブを設定します。 モード設定画面のバルブモード設定で動作が変わります((9)(m)参照)。

### バルブモードが1 VALVE の場合

フォージバルブ番号は、1~4の範囲で設定します。 バルブ番号で設定している番号と同じ番号には設定できません。 バルブ出力は、25 ピン D-Sub コネクタの EX SOL1~EX SOL4 から出力します。 フォージバルブ番号 1: EX SOL1 フォージバルブ番号 3: EX SOL3 フォージバルブ番号 2: EX SOL2 フォージバルブ番号 4: EX SOL4

#### バルブモードが2 VALVE の場合

フォージバルブ番号は、バルブ番号設定により異なります。 バルブ出力は、25 ピン D-Sub コネクタの EX SOL3 および EX SOL4 から出力し ます。

バルブ番号1:EX SOL3 バルブ番号2:EX SOL4

フォージモードを ON に設定していないと動作しません。

(I) チェーニング

チェーニング機能を使用する設定です。 チェーニングは、起動信号(1ST 信号、2ND 信号)が入力されている間、チェー ニングを設定している条件を順番に溶接を行う機能です。

例えば、条件1、2、5、6 にチェーニングを設定(ON)している場合、起動信号 (1ST 信号、2ND 信号)の入力で、条件1→条件2→条件5→条件6の順番で連 続して溶接を行います(8.(6)参照)。

起動モードに制約があります。チェーニングが設定されていると、起動モードの MAINTAINED は機能しません。

(m) サクセッシブ

サクセッシブ機能を使用する設定です。 サクセッシブは、起動信号(1ST 信号、2ND 信号)が入力されるたびに、サクセ ッシブを設定している条件を順番に溶接を行う機能です。

例えば、条件1、2、5、6 にサクセッシブを設定(ON) している場合、起動信号 (1ST 信号、2ND 信号)の入力のたびに、条件1→条件2→条件5→条件6の順 番に1条件ずつ溶接を行います(8.(7)参照)。

チェーニングが設定している場合、サクセッシブ設定を行っていても、チェ ーニングの設定が優先されて動作します。

(n) フォージディレイ

本製品は、フォージ加圧機能を使用できます。 バルブ番号で設定したバルブ以外に、任意のタイミングでフォージバルブを 使用すること(ヘッドの加圧力を変えること)ができます。 ここでは、フォージ加圧を出力するタイミングを設定します。 モード設定画面のバルブモード設定で動作が変わります((9)(m)参照)。

## バルブモードが1 VALVE の場合

SQD の開始からフォージディレイ時間経過後にフォージバルブが動作します。

### バルブモードが 2 VALVE の場合

WE1 の開始からフォージディレイ時間経過後にフォージバルブが動作します。

フォージモードをONに設定していないと動作しません。

4. 画面の説明

(0) フォージモード

本製品は、フォージ加圧機能を使用できます。 バルブ番号で設定したバルブ以外に、任意のタイミングでフォージバルブを 使用すること(ヘッドの加圧力を変えること)ができます。 ここでは、フォージ加圧の使用設定をします。

(注) フォージ加圧機能は、トランス周波数が 600~1000Hz の範囲で設定され ている場合に使用できます。トランス周波数が 1100Hz 以上の場合は、 E-10(条件設定異常)となります。

# (17) 変位設定画面

変位設定 条件番号 001 -— (a) WELD1 WELD2 WELD3 通電停止 (b) — OFF OFF - 項目 OFF (c)— 設定 HIGH LOW (d) — ワーク検出判定 + 00.000 mm + 00.000 mm (e) — ワーク検出測定値 +00.000 mm (f)—— 変位量判定 + 00.000 mm + 00.000 mm (g) — 変位量ディレイ時間 000 ms (h) — 变位量测定值 +00.000 mm

変位計を使用する測定や判定機能、通電停止機能の設定を行う画面です。

#### (a) 条件番号

何番の条件番号に設定するのかを、001~255の中から選びます。 通常は001から順番に選んでください。

#### (b) 通電停止 項目

通電停止を行う項目を選択します。

- OFF : 外部入力の WE1~WE3 停止入力が有効
- DISPLC:設定された変位量で通電停止
- CURR :設定された電流値で通電停止
- VOLT :設定された電圧値で通電停止
- POWER : 設定された電力値で通電停止
- **PULSE** : 設定されたパルス幅で通電停止
- (注)設定された変位量で通電停止(DISPL)する機能は、トランス周波数が 600~1000Hzの範囲で設定されている場合に使用できます。トランス周 波数が1100Hz 以上の場合は、E-10(条件設定異常)となります。
- (c) 通電停止 設定

通電停止 項目で設定した項目の通電停止を行いたい値を設定します。
 OFF : 表示されません

- DISPLC:通電を停止したい変位量を設定する
- CURR : 通電を停止したい電流値を設定する
- VOLT : 通電を停止したい電圧値を設定する
- POWER : 通電を停止したい電力値を設定する

PULSE : 通電を停止したいパルス幅を設定する

- (d) ワーク検出判定
- (e) ワーク検出測定値

SQD 開始から SQZ 終了までのヘッドの移動量を測定して、溶接ワークの有無 を検出する機能です。溶接ワークがないことや、溶接ワークの重なりなどの 検出を行えます。

ワーク検出判定には、SQD 開始から SQZ 終了までのヘッドの移動量と、ワーク検出を行いたい溶接ワーク有無などの差を考慮した上限(HIGH)と下限(LOW)を設定します。
#### IS-800A/1400A

ワーク検出測定値には、溶接時の SQD 開始から SQZ 終了までのヘッド移動の 測定値が表示されます。

ワーク検出判定には、実際に動作させていたときのワーク検出測定値を確認 しながら値を設定することができます。

ワーク検出機能を使用する場合は、使用する変位計が加圧開放時から加圧時 まで常に変位量の測定が行える状態(変位計の測定範囲が加圧開放時の電極 間距離より大きい)でないと、正しくワーク検出を行うことができません。

- (f) 変位量判定
- (g) 変位量ディレイ時間
- (h) 変位量測定値

プリチェック開始から変位量ディレイ時間経過までのヘッドの移動量を測定 して、溶接ワークのつぶれ量を測定する機能です。

ヒュージング溶接などのつぶれ量の管理を行うことができます。

変位量判定には、プリチェック開始から変位量ディレイ時間経過までのヘッドの移動量(溶接ワークのつぶれ量)の管理を行う上限(HIGH)と下限(LOW)を設定します。

変位量ディレイ時間には、WE3 終了後から変位量測定を行うまでのディレイ時間を設定します。溶接終了後も電極などの余熱で溶接ワークのつぶれ量が変化しますので、変位量測定を行いたいタイミングになる時間を設定してください。HOLD で設定している時間までの設定になります。

変位量測定値には、プリチェック開始から変位量ディレイ時間経過までのヘッドの移動量(溶接ワークのつぶれ量)が表示されます。

# (18) 電空比例弁設定画面

加圧力および空気圧の単位や最大加圧力の設定、加圧力の校正を行う画面です。

	電空比例弁設定							
(a) —	加圧力制御モード	0				_		
(D) —	,加圧力単位	N	空気日	E単位			MPa –	— (c)
<i>(</i> 1)		PROF	YALVE1		PROP	YALVE2		
(d) —	* 空気圧シリンダ直径		000.0	mm		0.000	mm	
(e)—	- 最大空気圧		0.00	MPa		0.00	MPa	
(f)—	最大加圧力		00000	Ν		00000	Ν	
( )								
(g) —	·加圧力設定	UP	00000	N	UP	00000	N	
(n) —	f LOW	UP	00000	N	UP	00000	N	
(i)—	THIGH	ŪΡ	00000	Ν	UP	00000	Ν	

- (a) 加圧力制御モード
  - 電空比例弁の動作モードを設定します。
  - 0: 電空比例弁を使用しないモードで、電空比例弁(ANALOG OUT)の出力を行 いません。
  - 1:電空比例弁を使用するモードで、電空比例弁(ANALOG OUT)の出力を行い ます。
    - 溶接シーケンス動作時に、SQD、SQZ、WE1、CO1/WE2、CO2/WE3、HOLDの 設定を電空比例弁(ANALOG OUT)へ出力します。
    - ・溶接シーケンス終了後は、加圧力設定の設定を電空比例弁(ANALOG OUT) へ出力します。
    - ・空気圧シリンダ直径と最大空気圧を設定して、最大加圧力を設定します。 (LOW と HIGH の設定は使用しません。)

加圧力の確認を行ってから使用してください((g)参照)。

- 2:電空比例弁を使用するモードで、電空比例弁(ANALOG OUT)の出力を行い ます。
  - 溶接シーケンス動作時に、SQD、SQZ、WE1、CO1/WE2、CO2/WE3、HOLDの 設定を電空比例弁(ANALOG OUT)へ出力します。
  - ・溶接シーケンス終了後は、HOLD の設定を電空比例弁(ANALOG OUT)へ出 カします。
  - ・空気圧シリンダ直径と最大空気圧を設定して、最大加圧力を設定します。 (LOWとHIGHの設定は使用しません。)

加圧力の確認を行ってから使用してください((g)参照)。

- 3:電空比例弁を使用するモードで、電空比例弁(ANALOG OUT)の出力を行い ます。
  - ・溶接シーケンス動作に関係なく、加圧力設定の設定を電空比例弁(ANALOG OUT)へ出力します。
  - ・空気圧シリンダ直径と最大空気圧を設定して、最大加圧力を設定します。 (LOW と HIGH の設定は使用しません。)

加圧力の確認を行ってから使用してください((g)参照)。

4: 電空比例弁を使用するモードで、電空比例弁(ANALOG OUT)の出力を行い ます。

4. 画面の説明

- ・溶接シーケンス動作時に、SQD、SQZ、WE1、CO1/WE2、CO2/WE3、HOLDの 設定を電空比例弁(ANALOG OUT)へ出力します。
- ・溶接シーケンス終了後は、加圧力設定の設定を電空比例弁(ANALOG OUT) へ出力します。
- ・LOW と HI GH を設定して、最大加圧力を設定します。(空気圧シリンダ直径、最大空気圧、空気圧単位の設定は使用しません。) 加圧力の確認を行ってから使用してください((h)(i)参照)。
- (注)加圧力制御モードは、トランス周波数が600~1000Hzの範囲で設定されている場合に使用できます。トランス周波数が1100Hz以上の場合は、 E-10(条件設定異常)となります。
- (b)加圧力単位

加圧力の単位を N、kgf、 lbf から選択します。

(c)空気圧単位

空気圧の単位を Mpa、bar、psi から選択します。

- (d) 空気圧シリンダ直径 加圧力制御モード1~3の場合に使用します。 空気圧シリンダの直径を設定します。
- (e) 最大空気圧

加圧力制御モード1~3の場合に使用します。 電空比例弁に供給する最大空気圧を設定します。

- (f) 最大加圧力 設定されている電空比例弁の最大加圧力を表示します。
- (g) 加圧力設定

加圧力制御モード1、3、4の場合に使用します。

#### 加圧力制御モードが1、4の場合:

溶接シーケンス終了後に、電空比例弁(ANALOG OUT)へ出力する加圧力を設定します。

#### 加圧力制御モードが3の場合:

溶接シーケンス動作に関係なく、電空比例弁(ANALOG OUT)へ出力する加圧力を設定します。

加圧力設定の左側にある UP と DW は、加圧力制御モード3設定時に使用できます。

- 加圧力制御モード3設定と、この設定を使用して加圧力の確認を行えます。 ①空気圧シリンダ直径と最大空気圧を設定します。
  - ②加圧力設定に使用する加圧力を設定します。
  - ③加圧力設定の左側にある UP を DW にすることで加圧します。UP に戻すと 開放します。
  - ④加圧中に加圧力を測定することで、加圧設定値と加圧力の確認が行えます。
  - ⑤設定値と測定値に差がある場合は、空気圧シリンダ直径か最大空気圧の どちらかを調整して、設定値と測定値が同じになるようにしてください。

4. 画面の説明

- (h) LOW
- (i) HIGH

加圧力制御モード4の場合に使用します。

LOWとHIGHを設定して、最大加圧力を設定します。

LOW と HIGH 設定の左側にある UP と DW は、加圧力制御モード 4 設定時に使用できます。

加圧力制御モード4設定と、これらの設定を使用して加圧力の確認を行えます。

①LOWの左側にある UP を DW にすることで加圧します。UP に戻すと開放します。最大加圧の約 30%で加圧を行います。

②加圧中に加圧力を測定して、LOW に測定値を入力します。

③HIGH の左側にある UP を DW にすることで加圧します。UP に戻すと開放します。最大加圧の約80%で加圧を行います。

④加圧中に加圧力を測定して、HIGHに測定値を入力します。

# 5. 接続のしかた

1) 基本接続

# IS-800A



- (注1) IS-800A 以外は、すべて別売となります。
- (注2)2次定電流実効値制御および2次定電力実効値制御の場合、トロイダルコイルおよび電圧センスケーブルが必要になります。電圧センスケーブルは電極の近くに接続し、反対側を外部 1/0 端子台の 38,39 番に接続してください。
- (注3)溶接電源入(出)力端子台のネジのサイズは、M8×18十字穴付き六角ボルトです。
- (注 4) 変位計を使用する場合、別売の変換ケーブルが必要になります。(10.(2)オプション品(別 売)を参照)

**IS-1400A** 



- (注1) IS-1400A 以外は、すべて別売となります。
- (注2)2次定電流実効値制御および2次定電力実効値制御の場合、トロイダルコイルおよび電圧センスケーブルが必要になります。電圧センスケーブルは電極の近くに接続し、反対側を外部 1/0 端子台の38,39番に接続してください。
- (注3)溶接電源入(出)力端子台のネジのサイズは、M12×20 六角穴付きボルト(PE 線は M10×20 六 角ボルト)です。
- (注 4) 変位計を使用する場合、別売の変換ケーブルが必要になります。(10. (2) オプション品 (別 売) を参照)



# (2)漏電ブレーカについて

# 漏電ブレーカの容量

出力電流(瞬間最大電流)および使用率により、下記の式で算出します。

平均入力電流 = I × 0.817×  $\sqrt{\frac{\alpha}{100}}$   $\begin{pmatrix} I : 本製品の出力電流(瞬間最大電流) \\ \alpha : 使用率(%) \end{pmatrix}$ 

ブレーカの電流容量は、平均入力電流以上の容量にします。 ご使用になる出力電流(瞬間最大電流)と通電時間を、漏電ブレーカの動作特性曲線 と照らし合わせて、遮断しない適切なブレーカをお選びください。



別売のブレーカボックス MW-130A-ロロをご使用いただけます(下表参照)。

	MW-130A-			
	00	01	02	03
<b>定格電圧</b> 3相 AC200V/4		V/400V±10%		
定格電流	150A	225A	300A	400A
<b>漏電感度電流</b> 100/200/500mA 切り替え式				
定格遮断容量         15kA(AC415V)           35kA(AC200V)		25kA (A 35kA (A	C415V) C200V)	

(注1) MW-130A は防塵構造ではありません。 粉塵、 油煙などのないところで使用 してください。

(注2)短絡時の電流が、MW-130Aの定格遮断容量以下の設備で使用してください。

(注3) MW-130Aは、日本国内で使用してください。

# (3)接続方法

IS-800A



- ホースをつなぎます(上図参照)
   背面の冷却水接続コネクタに、ホースを接続します。
  - ・接続口:内径 010 ワンタッチプッシュコネクタ
  - ・適合ホース:外径 $\phi$ 10 内径 $\phi$ 7
  - 推奨品 FS-4-10×7(ニッタ株式会社) FW-4-10×7.5(ニッタ株式会社)

## おねがい

冷却水の流量を 2 リットル/分 以上にしてください。 流量が少ないと E-06(装置内部サーモ異常)となり、動作が停止するおそれが あります。

② 溶接トランスをつなぎます

中パネルの溶接電源出力端子台およびアース(G)に溶接トランスを接続します。

③ 電源をつなぎます

中パネルの溶接電源入力端子台に、溶接電源とアース(G)を接続します。

④ 外部入出力信号接続端子台に必要なケーブルをつなぎます

## ⑤ プログラムユニット MA-660A をつなぎます

回線ケーブルを、中パネルの PROGRAM MONITOR I/O コネクタに接続します。

**IS-1400A** 



- ① 背面カバーに取り付けられている遮蔽板を外します 遮蔽板のグロメットに、ホースを通します。
- ② 内部のコネクタヘホースをつなぎます(上図参照)

遮蔽板を外した内部にある冷却水コネクタに、ホースを接続します。

- ・接続口:内径 \$ 10 ワンタッチプッシュコネクタ
- ・適合ホース:外径 φ10 内径 φ7
- 推奨品 FS-4-10×7(ニッタ株式会社) FW-4-10×7.5(ニッタ株式会社)

# おねがい

冷却水の流量を 2 リットル/分 以上にしてください。 流量が少ないと E-06(装置内部サーモ異常)となり、動作が停止するおそれが あります。

③ 溶接トランスをつなぎます

中パネルの溶接電源出力端子台およびアース(G)に溶接トランスを接続します。

④ 電源をつなぎます

中パネルの溶接電源入力端子台に、溶接電源とアース(G)を接続します。

- ⑤ 外部入出力信号接続端子台に必要なケーブルをつなぎます
- ⑥ プログラムユニット **MA-660A** をつなぎます

回線ケーブルを、中パネルの PROGRAM MONITOR 1/0 コネクタに接続します。

# (4)入出力ケーブルについて

入出カケーブルは、平均入力電流および平均出力電流より求められます。

平均入力電流および平均出力電流は、出力電流(瞬間最大電流)および使用率により、 下記の式で算出します。

平均入力電流 = 
$$I \times 0.817 \times \sqrt{\frac{\alpha}{100}}$$
  
平均出力電流 =  $I \times \sqrt{\frac{\alpha}{100}} = \begin{pmatrix} I : 本製品の出力電流(瞬間最大電流) \\ \alpha : 使用率(%) \end{pmatrix}$ 

ご使用になるケーブルのメーカ特性表と照らし合わせて、許容電流からケーブル断 面積をお選びください。なお、入力ケーブルは4芯、出力ケーブルは3芯ケーブル を使用しますが、そのうち1芯は接地用です。したがって、入力ケーブルは3芯、 出力ケーブルは2芯に対する許容電流を使用してください。



# (5)ノイズフィルタについて

① 接続方法



## ② 注意

- ・ノイズフィルタの保護アース端子 (二) への接続は共締めしないでください。
- ・ノイズフィルタの入力側と出力側のケーブルは離すようにしてください。
- ・ノイズフィルタは、手が触れないようにカバーのある場所に設置してください。

# 6. インタフェース

# (1)外部入出力信号の接続図

① 39 ピン端子台





外部入出力信号端子台の仕様		
取付可能圧着端子	最大2個まで	
圧着端子サイズ	M3 または M3.5 (幅 7.1)	
推奨ケーブル断面積	端子 No. 34~37→0. 75mm <sup>2</sup> 以上 端子 No. 1~33,38,39→0. 5mm <sup>2</sup> 以上	

(注)インタフェース用入出力ケーブルはシールド付きケーブルを使用し、ケーブル のシールドは本体背面パネルのシールド線接続用ネジに接続してください。

② 25 ピン D-Sub コネクタ



③ 6 ピン 変位計コネクタ

ピンNo	信号名
1	+5V
2	φA
3	φВ
4	/φΑ
5	GND
6	/φB

# (2)外部入出力信号の説明

# ① 39 ピン端子台

端子 No	端子名	説明
1	INT. 24V	DC24V が出力されています。 入力信号(起動や条件選択など)に、接点やオープンコレクタ (シンク型)PLC(シーケンサ)を利用するときは、端子1と端 子2を接続します。(最大負荷 0.4A) 注意:端子1は、端子2および端子3への接続以外には使用し ないでください。故障の原因となります。
2	EXT. COM	入力信号(起動や条件選択など)に、接点やオープンコレクタ (シンク型)PLC(シーケンサ)を利用するときは、端子2と端 子1を接続します。 入力信号に外部電源を利用するときには、端子1は開放し、端 子2とDC電源のプラスまたはCOM端子を接続してください。
3	STOP	通常は、端子3と端子1を接続してください。 この端子を開路すると、動作中止の異常表示が出て動作が停止 します。 自己保持による起動を利用中、シーケンスを途中で停止させた いときにこの端子を開路します。停止する際は20ms以上開路す るようにしてください。
4	СОМ	COM 端子です。内部で GND シャーシに接続しています。
5 6 7 8 9 10 11 12	SCH 1 SCH 2 SCH 4 SCH 8 SCH16 SCH32 SCH64 SCH128	条件入力端子です。 5=条件 1、6=条件 2、7=条件 4、8=条件 8、 9=条件 16、10=条件 32、11=条件 64、12=条件 128 ( <b>4. (9) (f)のスケジュール番号と条件選択端子</b> を参照)
13	WE1 STOP/ PARITY	<ul> <li>WE1 停止入力端子、またはパリティ入力端子です。</li> <li>4. (9) (f) WELD1 STOP/PARITY CHECK の設定で機能が切り替わります。</li> <li>WE1 STOP を選択した場合</li> <li>WELD1 シーケンス動作中にこの信号が閉路されると、シーケンスが COOL1 に移行します。</li> <li>起動信号入力前に WELD1 停止信号が入力されたときはインタラプト異常となります。</li> <li>起動後から WELD1 通電開始前までに閉路した場合は、4. (10) (g) 通電停止無視時間の WELD1 設定時間、通電して WE1 が停止され COOL1 に移行します。</li> <li>PARITY を選択した場合</li> <li>この端子により、条件選択信号線の断線による不具合を検出できます。条件選択信号線と PARITY 信号線の閉路本数の合計が、常に奇数になるように設定してください。(4. (9) (f) のスケジュール番号と条件選択端子を参照)</li> </ul>

端子 No	端子名	説明		
14	WE2 STOP/ WELD COUNT	<ul> <li>WE2 停止入力端子、または打点カウント入力端子です。</li> <li>4. (9) (g) WELD2 STOP/WELD COUNT の設定で機能が切り替わります。</li> <li>WE2 STOP を選択した場合</li> <li>WELD2 シーケンス動作中にこの信号が閉路されると、シーケンスが COOL2 に移行します。</li> <li>WELD2 以外で閉路した場合、無視されます。起動信号入力前にWELD2 停止信号が入力されたときは、インタラプト異常となります。</li> <li>起動信号入力後から WELD2 開始前までの間に入力された場合には、4. (10) (g) 通電停止無視時間の WELD2 設定時間、通電してWELD2 が停止され COOL2 に移行します。</li> <li>WELD COUNT を選択した場合</li> <li>この端子により、WELD COUNT で設定した打点数を打ったかチェックします。</li> <li>ウェルドカウントの入力信号の受付時間は 20ms 以上必要になります。</li> </ul>		
15	COM	COM 端子です。内部で GND シャーシに接続しています。		
16	1ST	1ST STAGE 入力端子です。この端子を閉路すると、選択された SOL 信号が閉路されます。溶接シーケンスは起動しませんので、 加圧位置の調整や確認ができます。 この状態から 2ND STAGE 端子を閉路すると、最適な加圧位置で 溶接できます。 1ST STAGE 入力端子が閉路であっても保持終了となり、選択され た SOL 信号は OFF になります。 起動信号安定時間を 1~20ms で変更可能です。(2ND 信号にも適 用)		
17	2ND	2ND STAGE 入力端子です。この端子を閉路すると、シーケンスが 起動します。 起動信号安定時間を 1~20ms で変更可能です。(1ST 信号にも適 用)		
18	СОМ	COM 端子です。内部で GND シャーシに接続しています。		
19	WELD ON	溶接入端子です。閉路で溶接入になり、開路で溶接切になりま す。 この端子を開路しておくと、シーケンス動作させても溶接電流 は流れませんので、試験的に起動する場合などに使用できます。 入力信号の受付時間は 20ms 以上必要になります。		
20	THERMOSTAT	サーモ入力端子です。トランスサーモまたはダイオードサーモ へ接続してください。開路でサーモ異常となります。 入力信号の受付時間は 20ms 以上必要になります。		

端子 No	端子名	説明
21	FLOWSWITCH /PRG PROTECT	フロースイッチ入力端子、またはプログラム禁止入力端子です。 4. (9) (i) FLOWSWITCH/PRG PROTECT の設定で機能が切り替わりま す。 <u>FLOWSWITCH を選択した場合</u> フロースイッチ入力端子になります。開路で流量異常となりま す。入力信号の受付時間は 20ms 以上必要になります。 <u>PRG PROTECT を選択した場合</u> プログラム禁止入力端子になります。この端子を閉路すると設 定条件の変更ができなくなります。 なお、プログラム禁止モード画面によるプログラム禁止も可能 です。(4. (15)参照)
22	СОМ	COM 端子です。内部で GND シャーシに接続しています。
23	ERROR RESET	異常、注意リセット入力端子です。 異常または注意の原因を取り除いた後閉路すると、異常または 注意表示がリセットされます。 入力信号の受付時間は 20ms 以上必要になります。
24	STEP RESET	ステップリセット入力端子です。ステッパーモードが OFF 以外 のときに閉路すると、STEP 番号が 1 にリセットされます。 入力信号の受付時間は 20ms 以上必要になります。
25	WE3 STOP/ COUNT RESET	<ul> <li>WE3 停止入力端子または、カウントリセット入力端子です。</li> <li>4. (9) (h) WELD3 STOP/COUNT RESET の設定で機能が切り替わります。</li> <li>WE3 STOP を選択した場合</li> <li>WELD3 シーケンス動作中にこの信号が閉路されると、シーケンスが HOLD に移行します。</li> <li>WELD3 停止信号が入力されたまま起動信号が入力されると、インタラプト異常となります。</li> <li>起動信号入力後から WELD3 開始前までの間に入力された場合には、4. (10) (g) 通電停止無視時間の WELD3 設定時間、通電してWELD3 が停止され HOLD に移行します。</li> <li>COUNT RESET を選択した場合</li> <li>この端子を閉路することにより、カウンタをリセットします。</li> <li>カウントリセットの入力信号の受付時間は 20ms 以上必要になります。</li> </ul>

端子 No	端子名	説明
26	NG1 (ERROR)	異常信号出力端子です。動作上の異常が発生した場合に出力します。 時間範囲外、電流範囲外、電圧範囲外、電力範囲外、パルス幅 範囲外、ワーク範囲外、変位量範囲外、無通電、無電圧、ワー ク異常は、NG1(ERROR)から出力するか、NG2(CAUTION)から 出力するかを選択できます。(4.(6)異常信号設定画面を参照) 異常が発生したときは、リセット信号が入力されるまで動作を 停止します。 NORMAL CLOSE の場合、電源を入れると閉路し、異常発生時に開 路します。 NORMAL OPEN の場合、電源を入れると開路し、異常発生時に閉路 します。(4.(6)異常信号設定画面を参照) 接点定格は、DC24V20mAです。(半導体スイッチを使用)
27	NG2 (CAUTION)	注意信号出力端子です。注意信号出力に設定している異常が発 生すると、溶接シーケンスの終了後に閉路します。(CAUTION 設定の場合、異常信号設定によっては、ERROR 扱いとなる)注意 信号が発生しても溶接作業を続けることができます。 この注意出力を解除するには、リセット信号か起動信号を入力 してください。 接点定格は、DC24V20mA です。(半導体スイッチを使用) 開放時間(OFF)が設定されている場合には、CAUTION が出力さ れると、次の溶接結果が出るまでの間保持します。(※1)
28	OUT 1	接点出力端子です。(半導体スイッチを使用。接点定格は、
29	OUT2	DC24V20mA)機能に対応して、接点が開路または閉路します。
30	OUT3	各々の端子に割り当てて設定が可能です。
31	OUT4	END, COUNT EKKOK, KEADY, STEP END, WELD STGNAL, GOOD, COUNT UP OUTTOUTTOUTTO(1 (7) 外部中力設定面面お F7% 6 (3)
32	OUT5	外部出力信号一覧を参照)
33	OUT COM	出力端子のコモン端子です。 0UT1~5 の共用コモンです。
34	SOL POWER	ソレノイドバルブ駆動用の電源入力端子です。 AC120V、または AC/DC24V の電源を入力してください。
35	SOL COM	ソレノイドバルブ用 COM 端子です。
36 <sup>%2</sup> 37 <sup>%2</sup>	SOL 1 SOL 2	<ul> <li>ソレノイドバルブ出力端子です。36=S0L1、37=S0L2</li> <li>接点定格は、AC120V または AC/DC24V0.5A です(半導体スイッチを使用)。ソレノイドバルブの電流容量は 0.5A 以下のものをご使用ください。</li> <li>(注)バルブモードが "1 VALVE"に設定されている場合、S0L1/2</li> <li>は使用せず、②D-Sub コネクタの EX S0L1~4のみ使用します。バルブモードが "2 VALVE"に設定されていて、かつバルブ番号が 1 の場合に S0L1/2 を使用します。</li> </ul>
38 39	VOLT SENS	2 次電圧入力端子です。定電力制御、定電圧制御のとき、または 2 次電圧をモニタするときに、溶接ヘッドの電極と接続してくだ さい。



※2 DC24V ソレノイドを使用する場合は、サージ電圧対策のため、ダイオードを付けてく ださい。

例)34番に+、35番に-を入力する場合



② 25 ピン D-Sub コネクタ

端子 No	端子名	説明
1	EX SOL COM	拡張ソレノイドバルブ用 COM 端子です。
2~5	EX SOL1~4	<ul> <li>拡張バルブ出力端子です。</li> <li>(2=EX SOL1 3=EX SOL2 4=EX SOL3 5=EX SOL4)</li> <li>①39 ピン端子台の 33, 34 に入力された AC120V または AC/DC24V</li> <li>の電源が出力されます。接点定格は、AC120V または AC/DC24V0. 5A です(半導体スイッチを使用)。 ソレノイドバルブの電流容量は</li> <li>0. 5A 以下のものをご使用ください。</li> <li>(注) バルブモードが "1 VALVE" に設定されている場合、EX SOL1 ~4 のみ使用します。バルブモードが "2 VALVE" に設定されていて、かつバルブ番号が 2 の場合に EX SOL1/2 を使用します。 バルブ番号が 1 の場合に EX SOL3 がフォージバルブ、バルブ番号が 2 の場合に EX SOL4 がフォージバルブになります。</li> </ul>
6, 7	RETRCT SOL 1, 2	リトラクションバルブの出力端子です。 リトラクションバルブ信号は、リトラクション信号 1,2 が入力 されている間、出力されます。(初期加圧ディレイ時間から保持 時間の間は変化しません。) ①39 ピン端子台の 33,34 に入力された AC120V または AC/DC24V の電源が出力されます。接点定格は、AC120V または AC/DC24V0.5A です(半導体スイッチを使用)。バルブの電流容量は 0.5A 以下の ものをご使用ください。
8	RELAY SW	<ul> <li>専用拡張 BOX 用の出力端子です。①39 ピン端子台の 33,34 に入力された AC120V または AC/DC24V の電源が出力されます。接点定格は、AC120V または AC/DC24VO.5A です(半導体スイッチを使用)。電流容量は 0.5A 以下のものをご使用ください。</li> <li>(注) バルブモードが"2 VALVE"に設定されていて、かつバルブ番号が 2 の場合にこの信号を使用します。(8.(5)参照)</li> </ul>
9	СОМ	COM 端子です。内部で①39 ピン端子台の COM に接続しています。
10, 11	RETRACTION 1, 2	リトラクション入力端子です。 この入力がONすると、リトラクションバルブ信号を出力します。
12	BACK STEP	バックステップ入力端子です。サクセッシブ機能で動作してい るときに信号が入力されると、条件番号が1つ前に戻ります。 また、信号が1.5秒以上入力された場合、最初の条件番号に戻 ります。
13	STEP MODE	加圧設定&モニタ画面において閉路されるごとに次のステップ に進んでいく入力端子です。
14, 15	ANALOG IN1	端子に入力されたアナログ電圧(0~10V)を加圧モニタ値として表示します。
16, 17	ANALOG OUT1	設定した加圧力に比例したアナログ出力(0~10V)を絶縁アン プを通して出力します。
18, 19	ANALOG IN2	端子に入力されたアナログ電圧(0~10V)を加圧モニタ値として表示します。
20, 21	ANALOG OUT2	設定した加圧力に比例したアナログ出力(0~10V)を絶縁アン プを通して出力します。

# IS-800A/1400A

端子 No	端子名	説明
22	CURR SIG	実際の溶接電流波形に比例したアナログ出力(0~10V)を絶縁 アンプを通して出力します。レンジにより出力レベルが異なり ます。(※1)
23	CURR COM	CURR SIGのCOM 端子です。
24	VOLT SIG	実際の出力電圧波形に比例したアナログ出力(0~10V)を絶縁 アンプを通して出力します。(全レンジ1V/V)
25	VOLT COM	VOLT SIGのCOM 端子です。

Ж1

	IS-800A		IS-1400A	
レンジ	電流設定範囲	CURR SIG	電流設定範囲	CURR SIG
80kA	—	—	004. 0~080. 0kA	125mV/kA
40kA	002. 0~040. 0kA	250mV/kA	002. 0~040. 0kA	250mV/kA
20kA	001.0~020.0kA	500mV/kA	001. 0~020. 0kA	500mV/kA
10kA	00. 50~09. 99kA	1000mV/kA	00. 50~09. 99kA	1000mV/kA
05kA	00. 05~05. 00kA	2000mV/kA	00.05~05.00kA	2000mV/kA

# (3)外部出力信号一覧

**外部出力設定**画面により No. 28~32(0UT1~5)を以下の信号から割り当てることができます(4. (7)参照)。

端子名	説明
END	シーケンス終了後に毎回閉路し、END 信号を出力します。 出力時間選択(10~200ms、保持) 開放時間(0FF)が設定されているとき、END 信号時間を 0FF 時間より長 く設定すると、「END 信号時間 = 0FF 時間」となります。(4.(9)(c)(d) お よび 8.(1)(3)参照)
COUNT ERROR	打点カウント異常出力です。 WELD COUNT=ON の場合に設定した打点数を打たずにウェルドカウント端子 を開放すると閉路します。打点カウントをする前にウェルドカウント端 子を開放しても閉路します。設定した打点数に対して打点カウントが多 かったときは出力しません。 打点カウント異常出力信号をクリアにするには、再度打点カウント信号 を入力するか、不足分の打点数を溶接します。 異常リセット信号を入力しても、打点カウント異常信号はクリアされま せん。また、不足分の打点数を溶接する場合、不足分を溶接し終わるま で打点カウント異常信号は出力し続けます。(4.(9)(g)および4.(10)(a) 参照)
READY	異常状態でなく溶接入設定で、設定中でない場合に閉路します。異常時 や設定を変更しているときは開路します。
STEP END	ステップアップ動作時、最終ステップが終了すると閉路します。 ステップリセット信号が入力されるか、ステップ設定(値)が変更され るまで閉路します。 バルブ 1/2 を切り替えても、どちらかが設定した打点数に達している場 合には閉路のままです。エラー表示は、通電したバルブが設定した打点 数に達した(ている)ときのみです。(4.(11)および 8.(2)③参照)
WELD SIGNAL	通電タイミング信号です。通電中に閉路します。COOL 時は出力しません。 WELD OFF の状態(時間設定がされ、HEAT が設定されていない状態)で起 動しても閉路します。(8. (1) および(3) 参照)
GOOD	溶接シーケンス終了後、測定値が上下限設定画面で設定した範囲内にあると判定されたときに閉路します。 出力時間選択:10~200ms、0ms(保持)(8.(1)参照)
COUNT UP	設定したプリセットカウンタ値に達すると閉路します。カウントアップ 出力を解除するには、カウントリセット端子にリセット信号を入力しま す。(4. (9) (p) および 4. (10) (a) 参照)
OUT I	WELD1 通電終了出力です。WELD1 通電終了から HOLD の前まで閉路します。 (8. (1) および (3) 参照)
ουτ ΙΙ	WELD2 通電終了出力です。WELD2 通電終了から HOLD の前まで閉路します。 (8. (1) および (3) 参照)

# (4)入力信号の接続方法

すべての入力端子は、入力信号電流 2.4mA/DC24V です。

- ① 39 ピン端子台
  - 1) 接点入力の機器と接続する場合 端子1と2を接続してください。



2) NPN オープンコレクタ出力の機器と接続する場合(内部電源使用時) 端子1と2を接続してください。



3) PNP 電流出力タイプの機器と接続する場合(外部電源使用時) 端子2に、外部電源 DC24V の一側を接続してください。



4) NPN オープンコレクタ出力の機器と接続する場合(外部電源使用時) 端子 2 に、外部電源 DC24V の+側を入力してください。



(注)製品出荷時は、端子1・2・3、4・5、18・19・20、および21・22が接続されています。接続方法に合わせて、不要なジャンパ線を外してください。

## ② 25 ピン D-Sub コネクタ

 1) 接点入力の機器と接続する場合 端子1と2を接続してください。



2) NPN オープンコレクタ出力の機器と接続する場合(内部電源使用時) 端子1と2を接続してください。



3) PNP 電流出力タイプの機器と接続する場合(外部電源使用時) 端子2に、外部電源 DC24V の一側を接続してください。



4) NPN オープンコレクタ出力の機器と接続する場合(外部電源使用時) 端子 2 に、外部電源 DC24V の+側を入力してください。



(注)製品出荷時は、端子1・2・3、4・5、18・19・20、および21・22が接続されています。接続方法に合わせて、不要なジャンパ線を外してください。

7. 基本操作

## 冷却水を流します

① 水温 35℃以下の冷却水を2 ℓ / 分以上流してください。

### 溶接電源を入力します

② 溶接電源を入力してください。WELD POWER ランプが点灯します。
 また、READY ランプが一定時間(IS-800A:15秒 IS-1400A:20秒)点滅して消えます。

注意

表示画面やランプが正常に点灯していることを確認してください。

# プログラムユニットの設定をします

- ③ メニュー画面にします。他の画面になっている場合は MENU キーを押します。
- ④ カーソル(\_\_)を条件設定に合わせて、ENTER キーを押します。
- ⑤ 各項目を設定します。初めて溶接する場合は、数値を低めに設定してください。

## 動作させます

- ⑥ READY ランプが点灯していない状態で起動信号を入力し、各シーケンス動作の確認をしてください
- ⑥で異常がなければ、ワークをセットし溶接してみます。
  - ・本体正面パネルにある WELD ON/OFF キー
  - ・MA-660AのWELD ON/OFF 設定
  - ・インタフェース外部からの溶接入信号

のすべてを ON にしてください。

READY ランプが点灯したことを確認してから、溶接電流を流してください。 このとき、溶接電流がきちんと流れているかを、WELD ランプおよびモニタ画面で確認 してください。

- ⑧ ワークに合わせてうまく溶接できるように、条件設定をし直してください。
- ⑨ 複数のワークを多条件で使用する場合、溶接条件の番号を変えて、新たに時間および 溶接電流値を設定してください。
- ⑩ 溶接条件番号ごとに、上下限設定画面で上下限の設定をしてください。

### 溶接電源を切ります

① 溶接電源を切ってください。LED 表示がすべて消えます(中パネルのチャージランプは コンデンサに蓄えられた電気が完全に放電されるまで点灯しています)。

#### 冷却水を止めます

12 冷却水を止めてください。

#### 7. 基本操作

8. タイムチャート

(1)基本シーケンス

① バルブモードが1 VALVE の場合



② バルブモードが 2 VALVE の場合



SQD:初期加圧ディレイ時間SQZ:初期加圧時間RC:抵抗プリチェック時間CP:抵抗値判定時間(2ms)WELD1:第1通電時間COOL1:冷却時間1WELD2:第2通電時間COOL2:冷却時間2WELD3:第3通電時間HOLD:保持時間OFF:開放時間FF:開放時間

T1:起動信号安定時間+通電準備時間 通電準備時間は、トランス周波数の設定により変わります。

周波数[Hz]	通電準備時間[ms]	周波数[Hz]	通電準備時間[ms]
600	1.1	1000~1200	0. 7
700	1.0	1300~1600	0. 6
800	0. 9	1700~2400	0. 5
900	0.8	2500~3000	0. 4

B:終了信号時間の設定時間

OFF 時間により出力時間が変わります。4. (9) (c) を参照してください。

- C:モニタ判定時間 最大 200 µs
- (注1) SQD または SQZ の途中でシーケンスを中止する場合(ただし、起動モードが LATCHED または MAINTAINED に設定されているときのみ。4.(9)(b)参照)、起動信号安定時間 で設定した時間以上、2ND STAGE 入力を停止してください。
- (注 2) OFF 時間が設定されていても、1回のシーケンスで上下限判定値(ERROR)から外れた場合、繰り返しを終了します。
- (注 3) GOOD 信号は、END 信号と同じタイミングで、同じ設定時間出力します。
- (注 4) SQD または SQZ 中に 1ST STAGE が切れた場合、シーケンスは中断します。
   SQZ 以降で 1ST STAGE が切れてもシーケンスは継続し、2ND STAGE が切れた場合にの みシーケンスを HOLD まで行い、終了します。
- (注 5) バルブモードの設定が1 VALVE の場合、EX SOL1~4 のうち、選択したバルブを出力します。

# (2)溶接電流の詳細および異常発生時のシーケンス



モニタ値が上下限設定画面で設定した下限値~上限値の範囲を外れ、注意 (CAUTION)または異常(ERROR)が発生したときの例を示します。



- (注1) CAUTION は、RESET の入力まで、または次の 2ND STAGE の入力までの間出力します。
   開放時間(OFF)を設定しているときに注意が発生した場合は、繰り返し動作を行い、次の通電の結果が出るまでの間 CAUTION 出力を保持します。
- (注 2) ERROR は、RESET の入力まで出力します。
   開放時間(OFF)を設定しているときには、繰り返しを行わずに ERROR 出力して停止します。

## ② 通電中に異常または注意が発生した場合

通電中に異常(ERROR)または注意(CAUTION)が発生した場合の例を示します。



- (注1)異常または注意が発生した場合は、その後の溶接シーケンスは行いません。
- (注 2) バルブモードの設定が1 VALVE の場合、EX SOL1~4 のうち、選択したバル ブを出力します。



③ ステップ完了が発生した場合

モード設定画面およびステッパーカウント画面で設定しているステップアップま

(注1) STEP END 出力は、STEP RESET 信号を受信するまで出力します。

### ④ プリチェック異常または注意が発生した場合

モニタ値がプリチェック画面で設定している下限値~上限値の範囲を外れ、注意 (CAUTION) または異常 (ERROR) が発生したときの例を示します。



- (注 1) プリチェック注意または異常が発生した場合は、その後の溶接シーケンス は行いません。
- (注 2) バルブモードの設定が1 VALVE の場合、EX SOL1~4のうち、選択したバル ブを出力します。

# (3) パルセーション設定時のシーケンス

WELD および休止時間の設定時間で、繰り返し動作します。

(バルブモードが1 VALVE の場合)



(注1) パルセーション1で設定している回数を、WELD1および休止時間1の設定時間 で繰り返し動作します。 パルセーション設定を3回に設定している場合は、SQZ→WELD1→休止時間1→

### IS-800A/1400A

WELD1→休止時間 1→WELD1→休止時間 1→WELD2・・・と、WELD~休止時間を 3 回 繰り返します。

- (注2)パルセーション2で設定している回数を、WELD2および休止時間2の設定時間 で繰り返し動作します。
- (注3)パルセーション3で設定している回数を、WELD3および休止時間3の設定時間 で繰り返し動作します。
- (注 4) バルブモードの設定が 1 VALVE の場合、EX SOL1~4 のうち、選択したバルブ を出力します。

# (4)2段起動使用時のシーケンス

1ST STAGE の入力で、ソレノイドバルブ出力が ON になって、2ND STAGE の入力待機状態になります。2ND STAGE が入力されると、溶接シーケンスが開始されます。

(バルブモードが1 VALVE の場合)

1ST STAGE の入力前に 2ND STAGE の入力があると、溶接シーケンスを開始します。 溶接シーケンスを開始すると溶接シーケンスが終了するまで、1ST STAGE 信号は受け 付けません。



T1:起動信号安定時間+通電準備時間

(注1) EX SOL1~4のうち、選択したバルブを出力します。

TW:2ND STAGEの入力待機状態 T1:起動信号安定時間+通電準備時間
### (5) バルブモードによるシーケンスの違い

バルブモードの設定を"1 VALVE"から"2 VALVE"に変更した場合、2 つのバルブ信号(SOL1/SOL2)を1シーケンスで出力します。この場合、バルブ番号の設定は1と2のみになります。



- (注1) RELAY SW 出力は、バルブ番号を"1"に設定した場合は常時 OFF で、バルブ 番号を"2"に設定した場合のみ SQD から HOLD まで出力します。
- (注 2) バルブ番号を"1"に設定した場合、SOL1 は 39 ピン端子台の 36 番、SOL2 は 37 番が出力信号の番号になります。バルブ番号を"2"に設定した場合、SOL1 は 25 ピン D-Sub コネクタの 2 番(EX SOL1)、SOL2 は 3 番(EX SOL2)が出力信号の番号になります。
- (注 3) FORGE VALVE 出力はバルブ番号を"1"に設定した場合 25 ピン D-Sub コネク タの4番(EX SOL3)、バルブ番号を"2"に設定した場合5番(EX SOL4)が出 力信号の番号になります。

### 6) チェーニング機能

1ST STAGE 信号、2ND STAGE 信号が入力されている間、複数の条件番号を順番に呼び 出して溶接する機能です。

チェーニング機能で使用する条件番号の設定は、加圧設定&モニタ画面のチェーニン グで行います。詳しくは、4. (16)を参照してください。

なお、起動が継続しても最後の条件番号を実行してシーケンスは終了します。

#### 【例】1 ステージ起動時の場合

(2 ステージ起動は、起動方法が違うだけで起動後の動作は同じです。) この例では、条件番号1、2、5、6のチェーニング設定が ON で、他の条件番号 は OFF となっています。

条件番号 5 のシーケンスが終了したときに 2ND STAGE 信号が OFF になっている ため、条件番号6は実行されません。

次に 2ND STAGE 信号が入力された場合、シーケンスは最初の条件番号1より始 まります。



(注1) バルブモードの設定が1 VALVE の場合、EX SOL1~4 のうち、選択したバル ブを出力します。

### (7)サクセッシブ&バックステップ機能

1ST STAGE 信号、2ND STAGE 信号が入力されるたびに、複数の条件番号を順番に切り 換えて溶接する機能です。

サクセッシブ機能で使用する条件番号の設定は、加圧設定&モニタ画面のサクセッシ ブで行います。詳しくは、4.(16)を参照してください。

バックステップ信号が入力されると、条件番号が1つ前に戻ります。

また、バックステップ信号が1.5秒以上入力された場合、最初の条件番号に戻ります。 END 信号は各条件番号終了時に出力します。

なお、バックステップ信号が入力されても、カウント値は+1 増加し、ステップアップ (ダウン)も通常どおり行います。

【例】1ステージ起動時の場合

(2 ステージ起動は、起動方法が違うだけで起動後の動作は同じです。) この例では、条件番号1、2、5のサクセッシブ設定が ON で、他の条件番号は OFF となっています。

条件番号5の次は条件番号1になります。

次に 2ND STAGE 信号が入力された場合、シーケンスは最初の条件番号 1 より始まります。

また、一度電源を切った後は、条件番号1より始まります。



T2:END出力信号の期間

### (8) リトラクション機能

リトラクション信号が入力されている間、リトラクションバルブ信号を出力する機能 です。溶接中に電極の開き幅を一時的に広くできるので、ワークの向きを簡単に変更 できます。ただし、リトラクション信号は溶接シーケンス中に ON/OFF できません。



T1: [起動信号安定時間]で設定した時間 T2: END出力信号の期間

(注 1) バルブモードの設定が 1 VALVE の場合、EX SOL1~4 のうち、選択したバルブ を出力します。

### (9)変位計動作



RC:抵抗プリチェック時間 CP:抵抗値判定時間

- a:ワーク検出 変位設定画面でワーク検出を設定すると、SQZ 終了後にワーク 検出をします。±00.00mm に設定したときはワーク検出をしま せん。
- b:第1通電停止(WE1)変位設定画面で第1通電停止を変位計停止(DISPLC)にしたとき に設定変位量(図 f)になると、第1通電を停止して次の休止期 間(CO1)に移行します。
- c:第2通電停止(WE2)変位設定画面で第2通電停止を変位計停止(DISPLC)にしたとき に設定変位量(図g)になると、第2通電を停止して次の休止期 間(CO2)に移行します。
- d:第3通電停止(WE3)変位設定画面で第3通電停止を変位計停止(DISPLC)に設定した ときに設定変位量(図h)になると、第3通電を停止してHOLDに 移行します。
- e: ディレイ時間 変位設定画面でディレイ時間を設定すると、ディレイ時間経過 後の変位量(図 i)が測定されます。

#### (注意)

- ・変位j(SQD 直前)にてワーク検出の変位をOmm(基準点)とします。
- ・ワーク検出完了時の変位 k 点を通電停止および最終変位量の 0mm (基準点)とします (ワーク検出の 0mm と最終変位量のモニタの 0mm は異なります)。
- ・kとjの変位差がワーク検出でのモニタ変位量(ワーク検出判定)
- ・jとiの変位差が最終変位量のモニタ値(変位量判定)

8. タイムチャート

#### 8-12

9. 外部通信機能

### (1)概要

IS-800A/1400Aは、外部に接続したパソコン(PC)から条件を設定したり、モニタ データや各種ステータスを読み出したりすることができます。 装置を制御するプログラムおよび開発環境は、お客様側でご用意ください。

### (2)データ転送

項目	内容
方式	いずれかをモード設定画面で選択 ・RS-485 準拠、調歩同期式、半二重 ・RS-2320
転送速度	いずれかをモード設定画面で選択 9600, 19200, 38400bps
データ形式	スタートビット:1、データビット:8 ストップビット:1、パリティ:偶数
キャラクターコード	ASCII
チェックサムデータ	なし
コネクタ	D-Sub 9 ピンコネクタ ピン配列 RS-485 の時、5:SG、6:RS+、9:RS- RS-232C の時、2:RXD、3:TXD、5:SG、7:RTS

### (3)構成

RS-485の場合



- (注1)1つのホストコンピュータで複数の装置を制御させるときには、装置 ごとに装置番号を登録してください。装置番号は溶接電源情報画面で 設定してください(4.(2)(b)参照)。
- (注2) 同一の装置番号は設定しないでください。また、片方向通信モードで は、複数の装置が同時にデータを送信しないようにしてください。通 信回線にデータの衝突が生じ、正しく動作しません。
- (注3) RS-232C/RS-485 変換アダプタは、製品に付属しておりません。お客様 にてご用意ください。
- RS-232Cの場合



### (4) プロトコル

- ① 片方向通信モード(モード設定画面の通信方式が"-->"のとき)
  - 1) モニタデータ

 $\begin{array}{c} \overrightarrow{\mathcal{P}} - \mathcal{P} \overline{\mathcal{P}} J \\ \underbrace{! \underbrace{01001}_{R} : \underline{m}}_{A}, \underbrace{120}_{C}, \underbrace{01.20}_{B}, \underbrace{0.50}_{F}, \underbrace{00.60}_{G}, \underbrace{20.0}_{R}, \underbrace{200}_{I}, \underbrace{02.00}_{I}, \underbrace{1.50}_{K}, \underbrace{03.00}_{K}, \underbrace{40.0}_{M}, \underbrace{300}_{R}, \underbrace{02.50}_{K}, \underbrace{2.00}_{L}, \underbrace{05.00}_{R}, \underbrace{50.0}_{S}, \underbrace{2.0010}_{R}, \underbrace{5.000}_{R}, \underbrace{2.0010}_{V}, \underbrace{5.000}_{V}, \underbrace{1.0000}_{V}, \underbrace{1.0000}_{K}, \underbrace{1.0000}_{L}, \underbrace{1.000}_{R}, \underbrace{1.000}_{R}, \underbrace{1.000}_{R}, \underbrace{1.000}_{R}, \underbrace{1.0000}_{R}, \underbrace{1.000}_{R}, \underbrace{1.0000}_{R}, \underbrace{1.000}_{R}, \underbrace{1.000}_{R},$ 

<u>+01.120</u>[CR][LF]

AM

А	装置 No.	01~31の2桁固定
В	条件番号	001~255の3桁固定
С	時間の単位	m : ms C : CYC
D	WELD1のTIME/時間モニタ	000~999(ms)の3桁固定 000~050(CYC)の3桁固定
E	WELD1 の CURRENT/電流モニタ	00.00~99.99(kA)の5桁固定 000.0~999.9(kA)の5桁固定
F	WELD1 の VOLTAGE/電圧モニタ	0.00~9.99(V)の4桁固定
G	WELD1 の POWER/電力モニタ	00.00~99.99(kW)の5桁固定 000.0~999.9(kW)の5桁固定
Н	WELD1 の PULSE/パルス幅モニタ	10.0~99.9(%)の4桁固定
	WELD2のTIME/時間モニタ	000~999(ms)の3桁固定 000~050(CYC)の3桁固定
J	WELD2 の CURRENT/電流モニタ	00.00~99.99(kA)の5桁固定 000.0~999.9(kA)の5桁固定
Κ	WELD2 の VOLTAGE/電圧モニタ	0.00~9.99(V)の4桁固定
L	WELD2 の POWER/電力モニタ	00.00~99.99(kW)の5桁固定 000.0~999.9(kW)の5桁固定
М	WELD2 の PULSE/パルス幅モニタ	10.0~99.9(%)の4桁固定
Ν	WELD3のTIME/時間モニタ	000~999(ms)の3桁固定 000~050(CYC)の3桁固定
0	WELD3 の CURRENT/電流モニタ	00.00~99.99(kA)の5桁固定 000.0~999.9(kA)の5桁固定
Р	WELD3の VOLTAGE/電圧モニタ	0.00~9.99(V)の4桁固定
Q	WELD3の POWER/電力モニタ	00.00~99.99(kW)の5桁固定 000.0~999.9(kW)の5桁固定
R	WELD3のPULSE/パルス幅モニタ	10.0~99.9(%)の4桁固定

S	VALVE1 の STEP/ バルブ1 のステップ番号	1~9の1桁固定
T	VALVE1 の STEP COUNT/ バルブ 1 のステップカウンタ	0000~9999の4桁固定
U	VALVE2 の STEP/ バルブ 2 のステップ番号	1~9の1桁固定
V	VALVE2 の STEP_COUNT/ バルブ 2 のステップカウンタ	0000~9999の4桁固定
W	VALVE3 の STEP/ バルブ 3 のステップ番号	1~9の1桁固定
Х	VALVE3 の STEP COUNT/ バルブ 3 のステップカウンタ	0000~9999の4桁固定
Y	VALVE4 の STEP/ バルブ 4 のステップ番号	1~9の1桁固定
Ζ	VALVE4 の STEP COUNT/ バルブ 4 のステップカウンタ	0000~9999の4桁固定
AA	STEP2 REPEAT/ ステップ2のリピートカウンタ	01~99の2桁固定
AB	STEP RATIO/ステップ率モニタ	050~200の3桁固定
AC	CAP CHANGE/ キャップチェンジカウンタ	0000~9999の4桁固定
AD	COUNTER(WORK の WELD/WELD COUNT)/ 打点カウンタ	0000~9999の4桁固定
AE	COUNTER (TOTAL/GOOD/WORK の WORK)/ トータルカウンタ/良品カウンタ/ 生産カウンタ	000000~999999の6桁固定
AF	SQD の FORCE/加圧力モニタ	
AG	SQZ の FORCE/加圧力モニタ	00000~35000 (N)
AH	WELD1のFORCE/加圧カモニタ	00000~03569(kgf)
ΑI	COOL1/WELD2のFORCE/加圧カモニタ	00000~07868(lbf)
AJ	COOL2/WELD3のFORCE/加圧カモニタ	の5桁固定
AK	HOLD の FORCE/加圧カモニタ	
AL	WORK DETECT/ワーク検出モニタ	-99.999~+99.999 (mm)
AM	DISPLACEMENT/変位量モニタ	の7桁固定

2) 異常データ

データ列

! <u>01(</u>	<u>001</u> :	<u>E03</u> ,	<u>04</u> ,	<u>12</u> ,	<u>15</u> ,	<u>17</u> ,	<u>19</u> ,	<u>22</u> ,	<u>26</u>	[CR]	[LF]
А	В	С	D	Ε	F	G	Н		J		

А	装置 No.	01~31の2桁固定
В	条件番号	000~255の3桁固定
C <sup>‰1</sup>	異常コード1	E01~E39の3桁固定
D <sup>≫1</sup>	異常コード2	01~39の2桁固定
E <sup>‰1</sup>	異常コード3	01~39の2桁固定
F <sup>≫1</sup>	異常コード 4	01~39の2桁固定
G <sup>涨1</sup>	異常コード5	01~39の2桁固定
H <sup>‰1</sup>	異常コード6	01~39の2桁固定
※1	異常コード7	01~39の2桁固定
J <sup>×1</sup>	異常コード8	01~39の2桁固定

- ※1 異常コードは最大 8 つまでです。異常が1 つのときは、D~Jが省略されます。 異常コードについては、12. (1) 異常コード一覧を参照してください。
  - 異常コード1のみEが付きます。
- ※2 異常コードは、異常を検出すると送信されます。 ただし、モニタ値異常とカウンタ異常については、モニタデータが送信された後に送信となります。

② 双方向通信モード(モード設定画面の通信方式が "<-->"のとき)



ホスト側	# D 1	D 2	W	H 1	H 2	H 3	S	C 1	C 2	•	デー	-タ	R	F	0	1	0	0	0		0	7 3	00	
S-800A	0 /140	1 00A		0	0	0		0	7	:	E00				 ! D 1	 D 2	S H 1	S H 2	S H 3	S	S S C ( 1 2	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	データ	C L R F

1) SH1、SH2、SH3 は条件番号 000 固定

2) SC1、SC2 はスクリーン番号 07 固定

3) 確認のため、"00"(異常データがない状態)をデータとして返します。



例:指定した機器 No. 01 の条件番号"008"のスクリーン"01"のデータ内容を1条 件分読み込む。



- SH1、SH2、SH3 は条件番号
   固定 3 桁(SH1=100 の桁、SH2=10 の桁、SH3=1 の桁)
   ただし、スクリーン 06、07、10 は条件番号 000 で固定
- 2) SC1、SC2 はスクリーン番号 固定 2 桁(SC1=10 の桁、SC2=1 の桁)
- 3) スクリーン番号ごとの 1 条件分のデータ順序は、(5) データコード表を参照してく ださい。



例:指定した機器 No. 01 の条件番号"008"のスクリーン"01"のデータ内容を1条 件分書き込む。



- SH1、SH2、SH3 は条件番号
   固定 3 桁(SH1=100 の桁、SH2=10 の桁、SH3=1 の桁)
   ただし、スクリーン 06、07、10 は条件番号 000 で固定
- 2) S01、S02 はスクリーン番号
   固定 2 桁(S01=10 の桁、S02=1 の桁)
   (注) スクリーン 04 および 07(1) は読み込みのみで書き込みはできません。
- 3) スクリーン番号ごとの 1 条件分のデータ順序は、(5) データコード表を参照してく ださい。
- 4) 確認のため、書き込んだデータを確認データとして返します。範囲外のデータを書き込みした場合は、書き込まれる前のデータをそのまま返します。
- 5) フラッシュメモリにデータを保存するのに最大約3秒かかります(保存中は READY ランプが消灯します)。連続書き込みの際は注意してください。



例:指定した機器 No.01 のバルブ番号"002"のスクリーン"03"のデータ内容を 1 バルブ分読み込む。



- 1) SH1、SH2、SH3 はバルブ番号 固定3桁(SH1=100の桁、SH2=10の桁、SH3=1の桁)
- 2) SC1、SC2 はスクリーン番号 固定 2 桁(SC1=10 の桁、SC2=1 の桁) 3) スクリーン番号ごとの 1 バルブ分のデータ順序は (5
- 3) スクリーン番号ごとの 1 バルブ分のデータ順序は、(5) データコード表を参照して ください。



例:指定した機器 No.01 のバルブ番号"002"のスクリーン"03"のデータ内容を 1 バルブ分書き込む。



1) SH1、SH2、SH3 はバルブ番号

固定3桁(SH1=100の桁、SH2=10の桁、SH3=1の桁)

- 2) SC1、SC2 はスクリーン番号
  - 固定2桁(SC1=10の桁、SC2=1の桁)
- 3) スクリーン番号ごとの 1 バルブ分のデータ順序は、(5) データコード表を参照して ください。
- 4) 確認のため、書き込んだデータを確認データとして返します。範囲外のデータを書き込みした場合は、書き込まれる前のデータをそのまま返します。
- 5) フラッシュメモリにデータを保存するのに最大約3秒かかります(保存中は READY ランプが消灯します)。連続書き込みの際は注意してください。

### (5)データコード表

#### ① スクリーン 01 (SCHEDULE データ) 条件番号ごとのデータ (条件番号:001~255)

#### データの書き込み例

項目	内容	文字列	範囲			
1	WELD1 の制御モード	n,	0~5 0:1 次定電流実効値制御			
2	WELD2 の制御モード	n,	1:2次定電流実効値制御 2:2次定電力実効値制御 3:1次定電流ピーク値制御			
3	WELD3 の制御モード	n,	4:2次定電圧実効値制御 5:定位相制御			
4 <sup>※1</sup>	時間の単位	n,	m:ms C:CYC			
5	SQD/初期加圧ディレイ時間	nnnn,	0000~9999(ms) ms モード 0000~0999(CYC) CYC モード			
6	SQZ/初期加圧時間	nnnn,	0000~9999(ms) ms モード 0000~0999(CYC) CYC モード			
7	UP1/アップスロープ1時間	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード			
8	WELD1/溶接1時間	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード			
9	DOWN1/ダウンスロープ1時間	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード			
10	C00L1/冷却1時間	nnnn,	0000~9999(ms) ms モード 0000~0999(CYC) CYC モード			
11	UP2/アップスロープ2時間	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード			
12	WELD2/溶接2時間	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード			
13	DOWN2/ダウンスロープ2時間	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード			
14	C00L2/冷却2時間	nnnn,	0000~9999(ms) ms モード 0000~0999(CYC) CYC モード			
15	UP3/アップスロープ3時間	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード			
16	WELD3/溶接3時間	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード			
17	DOWN3/ダウンスロープ3時間	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード			
18	HOLD/保持時間	nnnnn,	00000~20000(ms) ms モード 00000~00999(CYC) CYC モード			
19	0FF/開放時間	nnnn,	0000~9990(ms) ms モード ※下1桁は0固定 0000~0099(CYC) CYC モード			

項目	内容	文字列	範囲					
20	CURR RANGE/電流レンジ	n,	0: 05 1: 10 2: 20 3: 40 (kA) 4: 80 (kA) <sup>*2</sup>					
01	UF1/	nn. nn,						
21	アップスロープ初期ヒート1	nnn. n,						
00		nn. nn,	UTRL: PRT, SUD, PLM 迭択時 					
22	HEATI/E-F1	nnn. n,	00.50~09.99(kA) 10kA レンジ					
	DL1/	nn. nn,	001.0~020.0(kA) 20kA レンジ					
23	ダウンスロープ終了ヒート1	nnn. n,	002.0~040.0(kA) 40kA レンジ					
0.4	UF2/	nn. nn,	$004.0^{\circ} = 000.0(\text{kA})^{\circ} = 00\text{kA} \cup \int \int \int d^{\circ}$					
24	アップスロープ初期ヒート 2	nnn. n,	CTRL: PWR 選択時					
0.5		nn. nn,	00.05~05.00(kW) 5kAレンジ					
25	HEAT2/E-F2	nnn. n,	00.50~09.99(kW) 10kA レンジ					
	DI 2/	nn. nn,	001.0~0020.0(kW) 20kA レンジ					
26	ダウンスロープ終了ヒート2	nnn. n,	004.0~120.0(kW) 80kAレンジ <sup>※2</sup>					
	IIF3/	nn. nn,						
27	アップスロープ初期ヒート3	nnn. n,	UTRL·VLI 選択時 					
		nn. nn,	00.20 03.33 (V)					
28	HEAT3/ヒート3	nnn, n,	CTRL: FPL 選択時					
		nn. nn.	010. 0~099. 9 (%)					
29	ダウンスロープ終了ヒート3	nnn. n,	-					
30	WE1のPULSATION/WE1繰り返し	nn,	00~19					
31	INT1/休止時間 1	nnn	000~999(ms) ms モード					
01			000~050(CYC) CYC モード					
32	WEZのPULSATION/WEZ 繰り返し	nn,	00~19 000~000(ms) ms モード					
33	INT2/休止時間 2	nnn,	000~050 (CYC) CYC モード					
34	WE3のPULSATION/WE3繰り返し	nn,	00~19					
35	INT3/休止時間3	nnn.	000~999(ms) ms モード					
00			000~050 (CYC) CYC モード					
36	WELD TRANS FREQ/   通雷トランス周波数	nnnn,	0600~1000(HZ) ※下2桁は00周定					
37	GAIN	nn,	01~09					
			バルブモード:1 VALVE 時					
38	VALVE	n,						
			/ ハレノモード・2 VALVE 時   1~2					
39	TURN RATIO	nnn. n,	001.0~199.9					
40	WELD ON/OFF	n,	0:0FF 1:0N					
41	VOLT COMP	nnn,	000~100 (%)					
42	WE1 OPULSE LIM	nn. n,	10. 0~99. 9 (%) **3					
43	WE2 O PULSE LIM	nn. n,	10.0~99.9(%) **3					
44	WE3のPULSE LIM MAY CUDDENT/皇大電法	nn. n,	10. 0~99. 9(カ) ^┘   001~雪涼しこい?(レヘ) 記中					
40	INFAA UUNINLINT/取八电加 TRANS#/トランス番号	n n	0012电加レノン(KA) 政化 1					

- ※1 ms/CYC の設定変更はできません。設定はスクリーン 05(SYSTEM データ)で変更してください。 書き込み時には、読み込みと同じ値としてください。
- ※2 IS-1400A のみ
- ※3 制御モードの設定が1次定電流ピーク値制御のみ。それ以外の制御モードは99.9 として ください。

#### ② スクリーン 02 (MONITOR SET データ)条件番号ごとのデータ(条件番号:001~255)

#### データの書き込み例

#01W001S02:999,000,99.99,00.00,9.99,00.00,99.99,00.00,100.0,999,000,99.99,00.00, 9.99,0.00,99.99,00.00,100.0,999,000,99.99,00.00,9.99,0.00,99.99,00.00,100.0 [CR] [LF]

項目	内容	文字列	範囲
1	WE1のTIME H(時間の上限)	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード
2	WE1のTIME L(時間の下限)	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード
2		nn. nn,	00. 00~99. 99 (kA)
3		nnn. n,	000.0~999.9(kA)
1	WE1のCURRENT L (雲流の下限)	nn. nn,	00. 00~99. 99 (kA)
4		nnn. n,	000. 0~999. 9 (kA)
5	WE1のVOLT H(電圧の上限)	n. nn,	0. 00~9. 99 (V)
6	WE1のVOLT L(電圧の下限)	n. nn,	0. 00~9. 99 (V)
7	WE1のDOWER U(雪力の上阳)	nn. nn,	00. 00∼99. 99 (kW)
1		nnn. n,	000.0∼999.9(kW)
Q	WE1のDOWER   (雪力の下阳)	nn. nn,	00. 00∼99. 99 (kW)
0	WET OF FOWEN E ( C) ( ) ( ) ( )	nnn. n,	000.0~999.9(kW)
9	WE1のPULSE H(パルス幅の上限)	nnn. n,	000. 0~100. 0 (%)
10	WE2のTIME H(時間の上限)	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード
11	WE2のTIME L(時間の下限)	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード
10		nn. nn,	00.00~99.99(kA)
ΙZ	WEZ 07 UURRENT H(電流07上限)	nnn. n,	000. 0~999. 9 (kA)
10		nn. nn,	00.00~99.99(kA)
13	WEZ 07 UURRENT L (電流07 下限)	nnn. n,	000. 0~999. 9 (kA)
14	WE2のVOLT H(電圧の上限)	n. nn,	0. 00~9. 99 (∀)
15	WE2のVOLT L(電圧の下限)	n. nn,	0. 00~9. 99 (∀)
16		nn. nn,	00.00~99.99(kW)
10	WEZ 07 POWER H(竜刀の工限)	nnn. n,	000.0~999.9(kW)
17		nn. nn,	00.00~99.99(kW)
1 (	WEZ OJ POWER L (电力の下版)	nnn. n,	000.0~999.9(kW)
18	WE2のPULSE H(パルス幅の上限)	nnn. n,	000. 0~100. 0 (%)
19	WE3のTIME H(時間の上限)	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード
20	WE3のTIME L(時間の下限)	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード

項目	内容	文字列	範囲
01	WE2のCUDDENT U(電法の上阻)	nn. nn,	00. 00~99. 99 (kA)
21	WL3 07 CUNNLINT IT(电加07上限)	nnn. n,	000. 0~999. 9 (kA)
22	WE2の CUDDENT   (電法の下阻)	nn. nn,	00. 00~99. 99 (kA)
	WES OF CURRENT E ( COULOF PR)	nnn. n,	000. 0~999. 9 (kA)
23	WE3のVOLT H(電圧の上限)	n. nn,	0.00~9.99(V)
24	WE3のVOLT L(電圧の下限)	n. nn,	0.00~9.99(V)
25	WE3のPOWER H(電力の上限)	nn. nn,	00.00~99.99(kW)
20		nnn. n,	000.0~999.9(kW)
26	WE2のDOWER L (電力の下阻)	nn. nn,	00.00~99.99(kW)
20	WL3 VJ FUWLN L(电力VJ 下限)	nnn. n,	000.0~999.9(kW)
27	WE3のPULSE H(パルス幅の上限)	nnn. n	000. 0~100. 0 (%)

#### ③ スクリーン 03 (STEPPER データ) 共通データ (バルブ番号:001~004)

#### データの書き込み例

#01W001S03:1,0000,0,0000,100,0,0000,100,0,0000,100,0,0000,100,0,0000,100,0,0000, 100,0,0000,100,0,0000,100,0,01,0000[CR] [LF]

項目	内容	文字列	範囲
1	START ON STEP #/ 開始ステップ番号	n,	1~9
2	STEP1 の COUNT/ ステップ1のカウント	nnnn,	0000~9999
3	STEP1 の TIP DRESS/ ステップ1のチップドレス	n,	0:0FF 1:0N(X)
4	STEP2 の COUNT/ ステップ 2 のカウント	nnnn,	0000~9999
5	STEP2 の RATIO/ ステップ 2 のステップ率	nnn,	050~200 (%)
6	STEP2のTIP DRESS/ ステップ2のチップドレス	n,	0:0FF 1:0N(X)
7	STEP3のCOUNT/ ステップ3のカウント	nnnn,	0000~9999
8	STEP3 の RATIO/ ステップ 3 のステップ率	nnn,	050~200 (%)
9	STEP3のTIP DRESS/ ステップ3のチップドレス	n,	0:0FF 1:0N(X)
10	STEP4のCOUNT/ ステップ4のカウント	nnnn,	0000~9999
11	STEP4のRATIO/ ステップ4のステップ率	nnn,	050~200 (%)
12	STEP4のTIP DRESS/ ステップ4のチップドレス	n,	0:0FF 1:0N(X)
13	STEP5のCOUNT/ ステップ5のカウント	nnnn,	0000~9999
14	STEP5 の RATIO/ ステップ 5 のステップ率	nnn,	050~200 (%)
15	STEP5のTIP DRESS/ ステップ5のチップドレス	n,	0:0FF 1:0N(X)
16	STEP6のCOUNT/ ステップ6のカウント	nnnn,	0000~9999
17	STEP6 の RATIO/ ステップ 6 のステップ率	nnn,	050~200 (%)
18	STEP6のTIP DRESS/ ステップ6のチップドレス	n,	0:0FF 1:0N(X)
19	STEP7 の COUNT/ ステップ 7 のカウント	nnnn,	0000~9999
20	STEP7 の RATIO/ ステップ 7 のステップ率	nnn,	050~200 (%)
21	STEP7のTIP DRESS/ ステップ7のチップドレス	n,	0:0FF 1:0N(X)
22	STEP8 の COUNT/ ステップ 8 のカウント	nnnn,	0000~9999

項目	内容	文字列	範囲
23	STEP8 の RATIO/ ステップ 8 のステップ率	nnn,	050~200 (%)
24	STEP8のTIP DRESS/ ステップ8のチップドレス	n,	0:0FF 1:0N(X)
25	STEP9のCOUNT/ ステップ9のカウント	nnnn,	0000~9999
26	STEP9のRATIO/ ステップ9のステップ率	nnn,	050~200 (%)
27	STEP9のTIP DRESS/ ステップ9のチップドレス	n,	0:0FF 1:0N(X)
28	STEP2 REPEAT/ ステップ2リピートカウント	nn,	01~99
29	CAP CHANGE/ キャップチェンジカウント	nnnn	0000~9999

## ④ スクリーン 04 (MONITOR データ)(データの読み込みのみ)条件番号ごとのデータ(条件番号:001~255)

項目	内容	文字列	範囲
1	時間の単位	n,	m:ms C:CYC
2	WELD1のTIME/時間モニタ	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード
2		nn. nn,	00.00~99.99(kA)
3	WEEDT OD CONNENT/ 电加ビニク	nnn. n,	000. 0~999. 9 (kA)
4	WELD1の VOLTAGE/電圧モニタ	n. nn,	0. 00~9. 99 (V)
5	WELD1のPOWER/雲カモータ	nn. nn,	00.00~09.99(kW)
5		nnn. n,	000. 0∼999. 9 (kW)
6	WELD1のPULSE/パルス幅モニタ	nn. n,	00. 0~99. 9 (%)
7	WELD2のTIME/時間モニタ	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード
0		nn. nn,	00.00~99.99(kA)
Ö	WELDZ 07 UURRENT/ 电流モニタ	nnn. n,	000. 0~999. 9 (kA)
9	WELD2のVOLTAGE/電圧モニタ	n. nn,	0.00~9.99(V)
10		nn. nn,	00.00~09.99(kW)
10		nnn. n,	000. 0∼999. 9 (kW)
11	WELD2のPULSE/パルス幅モニタ	nn. n,	00. 0~99. 9 (%)
12	WELD3のTIME/時間モニタ	nnn,	000~999(ms) ms モード 000~050(CYC) CYC モード
12	WEI D2 の CUDDENT / 雪広王一句	nn. nn,	00.00~99.99(kA)
10		nnn. n,	000. 0~999. 9 (kA)
14	WELD3のVOLTAGE/電圧モニタ	n. nn,	0. 00~9. 99 (V)
15	WELD3のPOWER/雲カモータ	nn. nn,	00.00~09.99(kW)
10		nnn. n,	000. 0∼999. 9 (kW)
16	WELD3のPULSE/パルス幅モニタ	nn. n,	00. 0~99. 9 (%)
17	VALVE1 の STEP/ バルブ 1 のステップ番号	n,	1~9
18	VALVE1 の STEP COUNT/ バルブ1のステップカウンタ	nnnn,	0000~9999

項目	内容	文字列	範囲
19	VALVE2 の STEP/ バルブ 2 のステップ番号	n,	1~9
20	VALVE2 の STEP COUNT/ バルブ 2 のステップカウンタ	nnnn,	0000~9999
21	VALVE3 の STEP/ バルブ 3 のステップ番号	n,	1~9
22	VALVE3 の STEP COUNT/ バルブ 3 のステップカウンタ	nnnn,	0000~9999
23	VALVE4 の STEP/ バルブ 4 のステップ番号	n,	1~9
24	VALVE4 の STEP COUNT/ バルブ 4 のステップカウンタ	nnnn,	0000~9999
25	STEP2 REPAT/ ステップ2リピートカウンタ	nn,	01~99
26	STEP RATIO/ステップ率モニタ	nnn,	050~200 (%)
27	CAP CHANGE/ キャップチェンジカウンタ	nnnn,	0000~9999
28	COUNTER(WORK の WELD/WELD COUNT)/ 打点カウンタ	nnnn,	0000~9999
29	COUNTER(TOTAL/GOOD/WORK の WORK)/ トータルカウンタ/ 良品カウンタ/生産カウンタ	nnnnn,	000000~999999
30	SQD FORCE/加圧力モニタ	nnnnn,	
31	SQZ FORCE/加圧力モニタ	nnnnn,	$00000 \sim (25000 (N))$
32	WE1 FORCE/加圧力モニタ	nnnnn,	$00000 \sim 35000 (N)$ $00000 \sim 03560 (k of)$
33	COOL1/WELD2 FORCE/加圧カモニタ	nnnnn,	$00000 \sim 03003 (kgr)$
34	COOL2/WELD3 FORCE/加圧カモニタ	nnnnn,	
35	HOLD FORCE/加圧カモニタ	nnnnn,	
36	WORK DETECT/ワーク検出モニタ	+nn. nnn, -nn. nnn,	-99.999∼+99.999(mm)
37	DISPLACEMENT/変位量モニタ	+nn. nnn -nn. nnn	

#### ⑤ スクリーン 05 (PRECHECK データ) 条件番号ごとのデータ (条件番号:001~255)

#### データの書き込み例

#01W001S05:000, 10. 0, 00. 00, 00. 00[CR] [LF]

項目	内容	文字列	範囲
1	PRECHECK TIME/ プリチェック通電時間	nnn,	000~100(ms)
2	PRECHECK HEAT/ プリチェックヒート	nn. n,	10. 0~99. 9 (%)
3	PRECHECK RESISTANCE HIGH/ プリチェック抵抗上限	nn. nn,	00.00∼99.99(mΩ)
4	PRECHECK RESISTANCE LOW/ プリチェック抵抗下限	nn. nn,	00.00∼99.99(mΩ)
5 <sup>**1</sup>	PRECHECK MONITOR/ プリチェック抵抗モニタ	nn. nn	00.00∼99.99(mΩ)

<sup>※1</sup> 書き込み禁止項目(データの書き込みの場合、この項目は省略してください。) 省略とは","も含み、送信データとしてこの項目は送らないこととします。

#### ⑥ スクリーン 06 (SYSTEM データ) 共通データ (条件番号:000)

#### データの書き込み例

項目	内容	文字列	範囲
1**1	POWER SOURCE FREQUENCY/ 溶接電源周波数	nn,	50 または 60 (Hz)
2**1	MODEL NAME/機種名	nnnnnnn,	S-800A_ または  S1400A_ (_はスペース)
3 <sup>×1</sup>	ROM VERSION/ロムバージョン	Vnn-nnn,	V00-00A $\sim$
4	DELAY START SET/ 起動信号安定時間	nn,	01~20(ms)
5	START SIGNAL MODE/ 起動モード	n,	O:LATCHED 1:PULSED 2:MAINTAINED
6	END SIGNAL TIME/ 終了信号時間	nnn,	000, 010~200(ms)
7	END SIGNAL MODE/ 終了信号モード	n,	0, 1, 2
8	WELD1 STOP/PARITY CHECK	n,	O:WELD1 STOP 1:PARITY CHECK
9	WELD2 STOP/WELD COUNT	n,	O:WELD2 STOP 1:WELD COUNT
10	WELD3 STOP/COUNT RESET	n,	O:WELD3 STOP 1:COUNT RESET
11	WELD TIME/通電時間	n,	O:ms 1:CYC
12	RE-WELD/再通電	n,	0:OFF 1:ON
13	SCHEDULE/条件選択	n,	0:EXT 1:INT
14	STEPPER MODE/ステッパーモード	n,	0:0FF 1:FIXED 2:LINEAR
15	COUNTER/カウンタ設定	n,	0:TOTAL 1:GOOD 2:WORK

項目	内容	文字列	範囲
16 <sup>%1</sup>	COMM CONTROL/通信方式	n,	0:0FF 1:> 2:<>
17 <sup>%1</sup>	COMM SPEED/通信速度	n,	0:9.6k 1:19.2k 2:38.4k
18 <sup>%1</sup>	COMM MODE/通信種別	n,	0:RS-485 1:RS-2320
19	MONI DISP MODE/ モニタ表示モード	n,	O:NORMAL 1:LAST
20	PRESET COUNT の TOTAL/GOOD/ プリセット(トータル/良品)カウント	nnnnn,	000000~9999999
21	PRESET COUNTのWELD COUNT/ プリセット打点カウント	nnnn,	0000~9999
22	PRESET COUNTのWORK COUNT/ プリセット生産カウント	nnnnn,	000000~999999
23	WELD COUNT/ウェルドカウント	nnnn,	0000~9999
24	NO CURRENT TIME/ 無通電検出無視時間	nn,	01~99(ms)
25	NO CURRENT LEVEL/ 無通電検出レベル	n. nn,	0. 00∼9. 99 (kA)
26	NO VOLTAGE LEVEL/ 無電圧検出レベル	n. nn,	0. 00∼9. 99 (V)
27	MONITOR FIRST TIME/ モニタ開始時間	nn,	01~15(ms)
28	MONITOR SLOPE MODE/ モニタスロープ測定モード	n,	0:EXCLUDE 1:INCLUDE
29	WELD1のWELD STOP OFF TIME/ WELD1通電停止無視時間	nnn,	000~999(ms)
30	WELD2のWELD STOP OFF TIME/ WELD2通電停止無視時間	nnn,	000~999(ms)
31	WELD3のWELD STOP OFF TIME/ WELD3通電停止無視時間	nnn,	000~999(ms)
32	NG SIGNAL SELECTのOUTPUT MODE/ 異常出力設定	n,	0:N.C 1:N.O
33	NG SIGNAL SELECTのTIME-OVER/ 時間範囲外	n,	O:ERROR 1:CAUTION
34	NG SIGNAL SELECTのCURR-OVER/ 電流範囲外	n,	O:ERROR 1:CAUTION
35	NG SIGNAL SELECTのVOLT-OVER/ 電圧範囲外	n,	O:ERROR 1:CAUTION
36	NG SIGNAL SELECTのPOWER-OVER/ 電力範囲外	n,	O:ERROR 1:CAUTION
37	NG SIGNAL SELECTのPULSE-OVER/ パルス幅範囲外	n,	O:ERROR 1:CAUTION
38	NG SIGNAL SELECTのNO CURR/ 無通電	n,	O:ERROR 1:CAUTION
39	NG SIGNAL SELECTのWRK ERR/ ワーク異常	n,	O:ERROR 1:CAUTION
40	NG SIGNAL SELECTのWORK OVER/ ワーク検出範囲外	n,	O:ERROR 1:CAUTION
41	NG SIGNAL SELECTのDISPL OVER/ 変位量範囲外	n,	O:ERROR 1:CAUTION
42 <sup>×1</sup>	PROGRAM PROTECT/プログラム禁止	n,	0:0FF 1:0N
43 <sup>‰1</sup>	CONTRAST/コントラスト	n,	0~9

項目	内容	文字列	範囲
44 <sup>×1</sup>	CONTROL#/装置番号	nn,	01~31
45	PROGRAMD DATE YEAR/条件設定年	nnnn,	2000~2099
46	PROGRAMD DATE MONTH/条件設定月	nn,	01~12
47	PROGRAMD DATE DAY/条件設定日	nn,	01~31
48 <sup>‰1</sup>	LANGUAGE/言語選択	n,	0:ENGLISH 1:JAPANESE
49	FLOW SWITCH/PRG PROTECT	n,	O:FLOW SWITCH 1:PRG PROTECT
50	VALVE MODE/バルブモード	n,	0:1 VALVE 1:2 VALVE
51	SCAN MODE/スキャンモード	n,	0:0FF
52	OUTPUT1/外部出力 1	n,	0:END 1:COUNT ERROR
53	OUTPUT2/外部出力 2	n,	2:READY 3:STEP_END
54	OUTPUT3/外部出力 3	n,	4:WELD SIGNAL
55	OUTPUT4/外部出力 4	n,	6:COUNT UP
56	OUTPUT5/外部出力 5	n,	7:001   8:0UT
57	DISPL SENSOR STEP/ 変位センサステップ	n. n	0.5~5.0(um)

※1 書き込み禁止項目(データの書き込みの場合、この項目は省略してください。) 省略とは","も含み、送信データとしてこの項目は送らないこととします。

- ⑦ スクリーン 07 (異常データ) 共通データ (条件番号:000)
- 異常データの確認(データの読み込みのみ)

項目	内容	文字列	範囲
1	異常コード1	nnn,	E01~E39
2	異常コード2	nn,	01~39
3	異常コード3	nn,	01~39
4	異常コード4	nn,	01~39
5	異常コード5	nn,	01~39
6	異常コード 6	nn,	01~39
7	異常コード7	nn,	01~39
8	異常コード8	nn	01~39

異常コードは最大8つまでです。異常が1つのときは、2~8項目が省略されます。 異常コードについては、12.(1)異常コード一覧を参照してください。 異常コード1のみEが付きます。

#### • 異常リセット(データの書き込みのみ)

#### データの書き込み例

#01W000S07:E00[CR][LF]

項目	内容	文字列	範囲
1	異常リセット	nnn	E00

#### ⑧ スクリーン 08 加圧設定画面 条件番号ごとのデータ(条件番号:001~255) データの書き込み例

#01W001S08:1, 02000, 02100, 02200, 02300, 02400, 02500, 1, 0, 0, 00000, 0[CR] [LF]

項目	内容	文字列	範囲
1 <sup>**1</sup>	STEP MODE/ ステップ動作	n,	0:OFF 1:ON
2	PROP VALVE#/ 電空比例弁番号	n,	1~2
3	SQD FORCE/加圧力	nnnnn,	
4	SQZ FORCE/加圧力	nnnnn,	00000 25000 (N)
5	WELD1 FORCE/加圧力	nnnnn,	$00000 \sim 35000 (N)$
6	COOL1/WELD2 FORCE/加圧力	nnnnn,	$00000 \sim 03309 (kgr)$
7	COOL2/WELD3 FORCE/加圧力	nnnnn,	
8	HOLD FORCE/加圧力	nnnnn,	
9*1	VALVE#/バルブ番号	n,	1~4
10	FORGE VALVE#/フォージバルブ番号	n,	1~2
11	CHAINING/チェーニング	n,	0:OFF 1:ON
12	SUCCESSIVE/サクセッシブ	n,	0:0FF 1:0N
13	FORGE DELAY/フォージディレイ	nnnnn,	00000~30000(ms)
14	FORGE MODE/フォージモード	n	0:0FF 1:0N

※1 書き込み禁止項目(データの書き込みの場合、この項目は省略してください。) 省略とは","も含み、送信データとしてこの項目は送らないこととします。

9. 外部通信機能

## ⑨ スクリーン 09 変位設定画面 条件番号ごとのデータ(条件番号:001~255)データの書き込み例

#01W001S09:0, 0, 0, 0000000, 0000000, 0000000, +00. 000, +00. 000, +00. 000, +00. 000, 000 [CR] [LF]

項目	内容	文字列	範囲
1	WELD1 STOP INPUT/ WELD1 溶接停止条件	n,	0:OFF 1:DISPLC
2	WELD2 STOP INPUT/ WELD2 溶接停止条件	n,	2:CURR 3:VOLT
3	WELD3 STOP INPUT/ WELD3 溶接停止条件	n,	4:POWER 5:PULSE
4	WELD1 CONDITION/ WELD1 溶接停止值	nnnnnn, +nn. nnn, –nn. nnn, nnnn. nn, nnnn. n,	WELD STOP INPUT: OFF 選択時 0000000 WELD STOP INPUT: DISPLC 選択 時 -99.999~+99.999(mm) WELD STOP INPUT: CURR 選択時 0000.05~0005.00(kA) 5kA レンジ 0000.50~0009.99(kA) 10kA レンジ
5	WELD2 CONDITION/ WELD2 溶接停止值	nnnnnn, +nn. nnn, –nn. nnn, nnnn. nn, nnnn. n,	00001.0~00020.0(kA) 20kA レンジ 00002.0~00040.0(kA) 40kA レンジ 00004.0~00080.0(kA) 80kA レンジ <sup>*1</sup> WELD STOP INPUT: VOLT 選択時 0000.20~0009.99(V) WELD STOP INPUT: POWER 選択時 0000.05~0005.00(kW) 5kA レンジ
6	WELD3 CONDITION/ WELD3 溶接停止值	nnnnnn, +nn. nnn, -nn. nnn, nnnn. nn, nnnnn. n,	0000.50~0009.99(kW) 10kA レンジ 00001.0~00020.0(kW) 20kA レンジ 00002.0~00060.0(kW) 40kA レンジ 00004.0~00120.0(kW) 80kA レンジ <sup>※1</sup> WELD STOP INPUT: PULSE 選択時 00010.0~00099.9(%)
7	WORK DETECT LIMIT HIGH/ ワーク検出リミット上限値	+nn. nnn, -nn. nnn,	-99. 999~+99. 999 (mm)
8	WURK DETEGT LIMIT LOW/ ワーク検出リミット下限値	+nn. nnn, -nn. nnn,	-99. 999~+99. 999 (mm)
9	DISPLACEMENT LIMIT HIGH/ 変位検出リミット上限値	+nn. nnn, -nn. nnn,	-99.999~+99.999 (mm)
10	DISPLACEMENT LIMIT LOW/ 変位検出リミット下限値	+nn. nnn, -nn. nnn,	-99. 999~+99. 999 (mm)

項目	内容	文字列	範囲
11	DISPLACEMENT DELAY TIME/ 変位検出ディレイ	nnn	000~999(ms)

※1 IS-1400A のみ

### ⑩ スクリーン 10 電空比例弁設定画面 共通データ (条件番号:000)

データの書き込み例

#01W000S10:1, 0, 0, 200. 0, 0. 40, 00000, 00000, 00000, 000. 0, 0. 00, 00000, 00000 [CR] [LF]

項目	内容	文字列	範囲
1	FORCE CONTROL MODE/ 加圧制御モード	n,	0~4
2	FORCE UNIT/ 加圧力単位	n,	O:N 1:kgf 2:lbf
3	AIR PRESSURE UNIT/ 空気圧単位	n,	O:Mpa 1:bar 2:psi
4	AIR CYLINDER DIAMETER of VALVE1/ 電空比例弁1シリンダ直径	nnn. n,	000. 0~500. 0 (mm)
5	MAX AIR PRESSURE of VALVE1/ 電空比例弁1最大空気圧	n. nn, nn. n, nnnn,	0.00~1.00(Mpa) 00.0~10.0(bar) 0000~0145(psi)
6 <sup>%1</sup>	MAX FORCE of VALVE1/ 電空比例弁1最大加圧力	nnnnn,	00000~99999(N) 00000~99999(kgf) 00000~99999(lbf)
7**1	CONSTANT FORCE UP/DW of VALVE1/ 電空比例弁1加圧力設定UP/DW	n,	O:DOWN 1:UP
8	CONSTANT FORCE of VALVE1/ 電空比例弁1加圧力設定	nnnn,	00000~35000(N) 00000~03569(kgf) 00000~07868(lbf)
9**1	CONSTANT LOW UP/DW of VALVE1/ 電空比例弁1加圧力LOW設定UP/DW	n,	O:DOWN 1:UP
10	CONSTANT LOW of VALVE1/ 電空比例弁1加圧力LOW設定	nnnnn,	00000~35000(N) 00000~03569(kgf) 00000~07868(lbf)
11 <sup>%1</sup>	CONSTANT HIGH UP/DW of VALVE1/ 電空比例弁1加圧力HIGH設定UP/DW	n,	O:DOWN 1:UP
12	CONSTANT HIGH of VALVE1/ 電空比例弁1加圧力HIGH設定	nnnnn,	00000~35000(N) 00000~03569(kgf) 00000~07868(lbf)
13	AIR CYLINDER DIAMETER of VALVE2/ 電空比例弁2シリンダ直径	nnn. n,	000. 0~500. 0 (mm)
14	MAX AIR PRESSURE of VALVE2/ 電空比例弁2最大空気圧	n, nn, nn. n, nnnn,	0. 00~1. 00 (Mpa) 00. 0~10. 0 (bar) 0000~0145 (psi)
15 <sup>%1</sup>	MAX FORCE of VALVE2/ 電空比例弁2最大加圧力	nnnn,	00000~99999(N) 00000~99999(kgf) 00000~99999(lbf)
16 <sup>%1</sup>	CONSTANT FORCE UP/DW of VALVE2/ 電空比例弁2加圧力設定UP/DW	n,	O:DOWN 1:UP

項目	内容	文字列	範囲
17	CONSTANT FORCE of VALVE2/ 電空比例弁2加圧力設定	nnnn,	00000~35000(N) 00000~03569(kgf) 00000~07868(lbf)
18 <sup>%1</sup>	CONSTANT LOW UP/DW of VALVE2/ 電空比例弁2加圧力LOW設定UP/DW	n,	O:DOWN 1:UP
19	CONSTANT LOW of VALVE2/ 電空比例弁2加圧力LOW設定	nnnn,	00000~35000(N) 00000~03569(kgf) 00000~07868(lbf)
20 <sup>%1</sup>	CONSTANT HIGH UP/DW of VALVE2/ 電空比例弁2加圧力HIGH設定UP/DW	n,	O:DOWN 1:UP
21	CONSTANT HIGH of VALVE2/ 電空比例弁2加圧力HIGH設定	nnnnn	00000~35000(N) 00000~03569(kgf) 00000~07868(lbf)

※1 書き込み禁止項目(データの書き込みの場合、この項目は省略してください。) 省略とは","も含み、送信データとしてこの項目は送らないこととします。

# 10.仕様

(1)仕様

#### ※ 255 条件ごとに設定可能

ました (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1)		IS-800A	IS-800A	IS-1400A	IS-1400A	
空九		-20-20/-20-22	-20-21/-20-23	-20-20/-20-22	-20-21/-20-23	
溶接電源		3相AC380~ 480V±10% (50/60Hz)	3相AC200~ 240V±10% (50/60Hz)	3相AC380~ 480V±10% (50/60Hz)	3相AC200~ 240V±10% (50/60Hz)	
		(電圧の選択はできません。工場出荷時に固定されています。)				
是大出力雷流		800A(波高値)		1400A(波高値)		
取八山刀電加		(注)通電時間の	制限があります。	( <b>10. (4)</b> 参照)		
平均最大 使用率 (詳細は 10. (3) 参照)	出力電流 ( )内は使用率 (40℃環境、通電周波数 1kHz)	800A (3%)         1400A (3%)           500A (10. 5%)         1000A (7%)           350A (20%)         500A (26%)           100A (100%)         100A (100%)				
条件数		255 条件				
制御方式 <sup>*</sup>		<ol> <li>1次定電流実効値制御</li> <li>2次定電流実効値制御</li> <li>2次定電力実効値制御</li> <li>1次定電流ピーク値制御</li> <li>2次定電圧実効値制御</li> <li>定位相制御</li> </ol>				
タイマ設定範 囲 <sup>≋</sup>	SQD/初期加圧ディレイ時間 SQZ/初期加圧時間 U1/アップスロープ1時間 WE1/溶接1の時間 D1/ダウンスロープ1時間 COOL1/冷却1の時間 U2/アップスロープ2時間 WE2/溶接2の時間 D2/ダウンスロープ2時間 COOL2/冷却2の時間 U3/アップスロープ3時間 WE3/溶接3の時間 D3/ダウンスロープ3時間 HOLD/保持時間 OFF/開放時間(注1)	$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$				
ト <i>ラ</i> ンス巻数 比 <sup>*</sup>		1. 0~199. 9				
トランス周波 数 <sup>*</sup>		600~3000Hz (100Hz 刻み)				
パルセーショ ン設定 <sup>*</sup>		01~19(WELD1~3各々で設定可能)				
バルブ設定*		2 系統(VALVE1,2	)			
コントロールゲ イン <sup>*</sup>		1~9				

<b>TU-D</b>			IS-800A	IS-800A	IS-1400A	IS-1400A	
型式			-20-20/-20-22	-20-21/-20-23	-20-20/-20-22	-20-21/-20-23	
		80kA レンジ	—		04. 0~80. 0kA		
	定電流制御 (注 2)	40kA レンジ	02. 0~40. OkA		02. 0~40. 0kA		
		20kA レンジ	01.0~20.0kA		01.0~20.0kA		
		10kA レンジ	0. 50~9. 99kA		0.50∼9.99kA		
	5kA レン		0. 05~5. 00kA	0. 05~5. 00kA		0. 05~5. 00kA	
設定筋囲 <sup>※</sup>		80kA レンジ			04.0~120.0kW		
		40kA レンジ	02.0~60.0kW		02.0~60.0kW		
	定電力制御	20kA レンジ	01.0~20.0kW		01.0~20.0kW		
		10kA レンジ	0. 50~9. 99kW		0.50~9.99kW		
		5kA レンジ	<u>0. 05~5. 00kW</u>		0.05∼5.00kW		
	定電圧制御		0.20~9.99V				
	定位相制御		10.0~99.9%				
電流モニタ*			00. 0~99. 9kA				
			0. 00~9. 99kA				
電力モニタ*			000. 0∼999. 9kW				
			<u>00.00~99.99kW</u>				
電圧モニタ*			0.00~9.99V				
パルス幅モニ タ <sup>※</sup>			010. 0~100. 0%				
変位モニタ			-30.000~+30.00	DOmm(変位センサ	ステップ1μm 使厚	用時)	
変位センサ ステップ			0.5~5.0µm(オプションの変位量センサを使用してください。)				
ステップアッ	STEP アップ(ダウン)率(RATIO) カウンタ設定 (COUNT)		1~9(9段階)				
プ(ダウン)			50~200% YALVE ごとに設定可能				
- (			0000∼9999 □				
打点モニタ	¢		0000~9999 🗆				
			[WELD POWER]ラ	ンプ			
状態表示 LED							
				Ŷ			
				, 5 \			
冷却方式			登制水冷、流量	/ <i></i> 2 リットル/分、ァ	k温 35℃以下		
	周囲空気温度	<del>章</del>	+5~+40°C				
<b>設置条件</b> (注3)	最高湿度	^	90%以下(結露な	きこと)			
	最高高度		1000m 以下				
龄学, 伊竺夕丹	温度範囲		-10~+55℃				
制达•休官余件	最高湿度		90%以下(結露な	きこと)			
耐熱クラス			E				
ケース保護			IP20				
	過電流		ヒューズ 200A		ヒューズ 200A	(1 ユニットあたり)	
			次の場合に通電	を停止			
			a. 2次定電流実効値制御時、2次定電力実効値制御時、または定位				
	無通電		相制御時に、2次電流を検出できなかった場合				
保灌機能			b. 1 次定電流実効値制御時または1 次定電流ピーク値制御時に、1				
			次電流を検出できなかった場合				
	無電圧		∠ 水圧电圧夫効胆前御守まには ∠ 氷圧电力実効胆前御時に、2 氷電圧 を検出できなかった場合 通電を停止				
			インバータ電源部と溶接トランスの異常発熱を検出				
	白己診新型の	<b>堂</b>	条件設定などの	設定デークを診断	:		
1	日口診断共帯   余件設定なての設定ナータを診断						

10. 仕様

型式		IS-800A -20-20/-20-22	IS-800A -20-21/-20-23	IS-1400A -20-20/-20-22	IS-1400A -20-21/-20-23	
<b>設定精度</b> (注4)		フルスケールの	フルスケールの±3%以内			
<b>繰り返し精度</b> (注 4)		フルスケールの	フルスケールの 4%以内			
外形寸法	(H)×(₩)×(D) (突起物含まず)	490mm×280mm×4	490mm×280mm×481mm 658mm×303mm×489mm		489mm	
質量		38kg	38kg		60kg	
付属品		取扱説明書:1 き	ß			

(注1) 0FF/開放時間を"0"にすると繰り返しを行いません。

(注 2) IS-800Aの1次電流の設定範囲は800A以下、IS-1400Aの1次電流の設定範囲は1400A以下。

(注3)本製品は導電性のほこりがない環境で使用してください。導電性のほこりが製品内に入ると、故障、感電、 発火の原因となります。このような環境で使用される場合は、弊社にご相談ください。

- (注4)・固定負荷、指定トランスを使用
  - ・溶接時間は100msで、測定範囲は60ms~100msです。
  - ・誘導起電力の発生により、電圧値が範囲内に入らない場合があります。

### (2)オプション品(別売)

品名	型式	長さ	
	SK-1176504	2m	
	SK-1176505	5m	
回線ケーブル	SK-1176506	10m	
	SK-1176507	15m	
	SK-1176508	20m	
	MB-400L (ベリレト:約 470mm)		
	MB-800L (ベルト:約 890mm)		

品名	型式		
	LGK-110 <sup>*1</sup> (10mm)((株)ミツトヨ) (生産中止)		
	LG200-110 <sup>※2</sup> (10mm)((株)ミツトヨ)		
変位量センサ	LGF-125L-B <sup>※1</sup> (25mm)((株)ミツトヨ) (生産中止)		
	LG100-125 <sup>※2</sup> (25mm)((株)ミツトヨ)		
	<b>ST1278</b> <sup>※3</sup> (12mm)(ハイデンハイン(株))		

- ※1 LGK-110、LGF-125L-B を使用する場合、別売の変換ケーブル(SK-1211449) が必要になります。
- ※2 LG200-110、LG100-125 を使用する場合、別売の変換ケーブル (SK-1213280)が必要になります。
- ※3 ST1278 を使用する場合、別売の変換ケーブル(SK-1179208)が必要になり ます。

### (3)使用率曲線



※ 上記の使用率は、周波数を1kHz に設定した場合に適用されます。周波数を100Hz 上 げるごとに、使用率を(上記の曲線より)0.5%下げて使用してください。 (例:周波数を3kHz まで上げた場合、使用率を10%下げる必要があります。)

### (4)通電時間制限

1次電流に対して、次の式で算出した通電時間内で使用してください。

- IS-800A:600A以上の1次電流値に対して 最大通電時間[ms] = -4×(IGBT 1次電流値)+3400
- ② IS-1400A: 1000A以上の1次電流値に対して 最大通電時間[ms] = -2×(IGBT 1次電流値)+3000
- ①の例) IS-800A で1次電流が700Aの場合 -4×700+3400 = 600[ms] したがって、最大通電時間は600msとなります。







### (5)保守用基板/部品リスト

型式品名	IS-800A	IS-1400A	
主制御基板	ME-3120-03S1		
ドライブ基板	AS1162201		
スナバ基板	AS1162200		
表示基板	ME-1662-02		
ファンモータアセンブリ	AS1157254	AS1157277	

修理や交換については、弊社までご連絡ください。

### (6)主要部品リスト

	数量			
	IS-800A	IS-1400A		
ファンモータ	1	1		
電源トランス	1	1		
サーマルプロテクタ	2	2		
ダイオードモジュール	3	6		
IGBT モジュール	2	4		
速断ヒューズ	1	2		
電磁接触器	1	2		

10. 仕様

### (7)動作原理図



10. 仕様

IS-1400A



# 11.外観図

1) IS-800A

(単位:mm)



※ 本製品を固定する場合に使用します。台座前面のカバー板を外して、ネジを締めてください。
 推奨キャスター(M8 ナット使用)
 No. 303T (ストッパーなし)栃木屋

No. 303TS (ストッパーあり) 栃木屋
# (2) IS-1400A



※ 本製品を固定する場合に使用します。台座前面のカバー板を外して、ネジを締めてください。
 推奨キャスター(M8ナット使用)
 No. 303T (ストッパーなし)栃木屋
 No. 303TS (ストッパーあり)栃木屋

# 12.故障かなと思ったら

# (1) 異常コード一覧

装置に異常が生じた場合、MA-660Aに異常コードとメッセージが表示されます。 この章をよくお読みになり、点検・処置してください。 ご不明な点がありましたら、お買い求めの販売店または弊社までお問い合わせください。

異常 コード	エラーメッセージ	原因	処置
E-01	システム異常	装置異常です。	再起動してもこのエラーが発生する場 合には、修理が必要です。 弊社までご連絡ください。
E-02	メモリ異常	溶接条件データがプログラム	すべての設定値を確認してください。内 容のデータが破損する原因として、下記 が考えられます。 ・強力な電源ノイズや静電ノイズの発生 ・落雷や誘雷などによる電源電圧の異
E-03	メモリサムチェッ ク異常	時と違っている。	常 ・フラッシュメモリ書き込み限界回数を 超えた 初期化後に再度表示される場合は、修理 が必要です。弊社までご連絡ください。
E-04	パリティ異常	起動信号を入力するケーブル に断線などのトラブルが発生 し、パリティチェック異常となった。	起動信号入力ケーブルを確認点検して ください。
E-05	外部トランスサー モ異常	溶接トランスの温度が高くな り、外部のサーモ入力が開路に なっている。	溶接トランスの温度を下げてください。 水冷方式の溶接トランスをお使いの場 合は、冷却水の温度および流量を適切な 設定にしてください。
		外部信号入力電源が接続され ていない。	外部入力信号の接続を確認してくださ   い。
E-06	装置内部サーモ異 常	装置内部の温度が高くなり、電 源内部パワー素子用サーモが 開路になっている。	使用率オーバーになっていないか確認 し、使用率以下でご使用ください (10.(3)参照)。
		溶接電極の加圧不足	溶接電極に、適正な圧力が加わるよう、 溶接ヘッドを調整してください。
E-07	毎番毎日	<b>SQD</b> または <b>SQZ</b> 時間の設定が短 すぎる。	SQD または SQZ 時間の設定が短くないか 確認してください。(SQD または SQZ 時 間は、電極のストロークの時間より長く 設定してください。)
		<b>無通電検出レベル</b> の設定値が   大きい。	無通電検出レベルの設定値を小さくし てください(4. (10) (c)参照)。
		装置内部のヒューズが切れた。	ヒューズの交換が必要です。弊社まで ご連絡ください。
		トロイダルコイルを接続して いない。	トロイダルコイルを接続してください (5. 接続のしかた参照)。

## IS-800A/1400A

異常 コード	エラーメッセージ	原因	処置
E-08	電流注意	溶接電流が上下限設定画面の <b>電流</b> 設定範囲を外れた。	溶接電極が汚れていないか、またはケー ブルの接続が緩んでいないか確認して ください。
E-09	パルス幅注意	溶接電流のパルス幅が上下限 設定画面の <b>パルス幅</b> 設定値を 超えた。	<ul> <li>・設定電流値に対して使用する溶接トランスの容量が十分か確認してください。</li> <li>・溶接電極が汚れていないか、またはケーブルの接続が緩んでいないか確認してください。</li> </ul>
E-10	条件設定異常	巻数比の1次電流値の値が以下の式の範囲に収まっていない。 X $\leq \frac{HEAT の設定}{TURN RATIO} \leq Y$ <is-800a の場合=""> X = 15、Y = 800 <is-1400a の場合=""> X = 30、Y = 1400 WELD1、WELD2、WELD3 の値が、 すべて0(ms/CYC)になっている。 UP SLOPE と DOWN SLOPE の合計時間が、WELD 時間よりも長い。 トランス巻数比を含めた HEAT の設定が、UF または DL の設定 より小さい。 ステッパーモードがLINEAR または FIXED になっているにもかかわらず、開始ステップ番号 で設定した STEP 番号のカウントがすべて0になっている。 加圧条件が設定されていない。 最大加圧力より大きい設定になっている。 加圧条件が設定されていない。 最大加圧力より大きい設定になっている。 COOL がなく連続するWELD で溶接電流の方式が異なっており、また連続する部分に UP/DOWN が設定されている。 COOL がなく連続するWELD で (溶接電流の方式が同じ場合において)連続する部分に UP/DOWN が設定され、その部分が特定の条件の場合(4.(3)(c) 参照)。 加圧制御モード フォージ加圧</is-1400a></is-800a>	各設定値を、適正な値に設定し直してください。
E-10	条件設定異常	加圧制御モード、フォージ加圧 機能、設定した変位量で通電停 止する機能において、トランス 周波数が1100Hz以上に設定さ れている。	<b>トランス周波数</b> を、600~1000Hz に設定 し直してください。

#### IS-800A/1400A

異常 コード	エラーメッセージ	原因	処置
E-11	アップ率異常	ステップ率を含めた HEAT の設 定が、UF または DL の設定より 小さい。 ステップ率を含めた HEAT の設 定が、電流・電圧・電力設定の最 大値より大きい。 ステップ率を含めた HEAT の設 定が、電流・電圧・電力設定の最 小値より小さい。	各設定値を、適正な値に設定し直してく ださい( <b>4. (11)</b> 参照)。
E-12	停止異常	外部からの停止入力が、開路に なっている。 外部信号入力電源が接続され ていない。	停止した原因を解決して、閉路としてく ださい。 外部入力信号の接続を確認してください。
E-13	過電流異常	1 次電流が限界を超えて検出 された。	溶接トランス、溶接電極に異常がないか 点検してください。 2次側制御でトロイダルコイルまたは 電圧検出ケーブルが外れていないか確 認してください。
E-14	地絡異常	溶接トランスと本体を接続し ている出力ケーブルが地絡し ています。	出力ケーブルを確認してください。
E-15	冷却水流量異常	フロースイッチが付いている 配管の冷却水流量が少ない。 外部信号入力電源が接続され ていない。	冷却水の流量を仕様に合わせてください。 外部入力信号の接続を確認してください。
E-16	条件信号入力異常	外部より起動信号が入力され たとき、条件信号が入力されて いない。	起動信号より先に条件信号を入力して ください( <b>4. (9) (a)</b> 参照)。
E-17	入力電源異常	溶接電源の周波数が乱れて、 50Hz か 60Hz か判別できない。	契約電力いっぱいに電力を使用してい ないか、電力の使用状況を確認してくだ さい。
E-18	電圧注意	2 次電圧が上下限設定画面の 電圧設定範囲を外れた。	溶接電極が汚れていないか、または溶接
E-19	電力注意	溶接電力が上下限設定画面の 電力設定範囲を外れた。	確認してください。
E-20	通電停止異常	起動信号入力前に通電停止入 力信号が入力されている。	通電停止入力信号を確認してください (4. (9) (f)参照)。
E-21	無電圧異常	溶接電極間の電圧が検出され ない。 無電圧異常検出レベルの設定 値が大きい。	溶接電極間の電圧を検出するケーブル が外れていないか確認してください。 無電圧異常検出レベルの設定値を小さ くしてください(4.(10)(d)参照)。
E-22	DC24V 過電流異常	背面端子から出ている内蔵 DC24V 電源が、短絡されて過負 荷になった。	
E-23	出力短絡異常	出力ケーブルが短絡している。	出力ケーブルを確認してください。
E-24	プリチェック異常	プリチェック通電を使用して いるとき、電流がプリチェック 画面で設定した下限値〜上限 値の範囲を外れた。	<ul> <li>・溶接電極の汚れや当たり具合、溶接ワ ークの状態を確認してください。</li> <li>・プリチェック画面で設定した範囲を確 認してください。</li> </ul>

#### IS-800A/1400A

異常 コード	エラーメッセージ	原因	処置
E-25	RAM メモリ異常	メモリに記憶されているカウ ントデータ、またはスケジュー ル番号データが壊れている。	カウントデータのメモリ保持期間を過 ぎたためメモリが消えました。 カウントデータのメモリ保持期間は、電 源を最後に切った日から約10日間で す。
E-26	打点不足	<b>打点カウント</b> 設定値より打点 カウントが少ない。	不足分の打点を溶接してください (4. (10) (a)参照)。
E-27	ステップ完了	ステッパーカウントが最終ス テップを完了した。	ステッパーの使用目的に応じ、チップド レスまたはチップ交換などを行い、ステ ップリセットしてください(6.(3)参 照)。
E-28	カウントアップ	設定したプリセットカウント 値に達した。	カウンタをリセットしてください。
E-29	欠相異常	溶接電源に異常が検出された。	溶接電源が正しく入力されているか確 認してください。
E-30	停電異常	通電中に停電が発生した。	瞬時停電した原因を確認してください。
E-31	通電時間異常	通電時間ひ上 N限設定画面の   時間設定範囲を外れた。	外部インタフェースの通電停止人力を   確認してください。
E-32	通信設定異常	外部通信時に、双方向通信モー ドでデータの書き込みを行っ た際に、範囲外のデータを書き 込んだ。または、データフォー マットが正しくない。	書き込みのデータを確認してください。
E-33	サクセッシブバッ ク異常	ー番初めの条件番号になっ ています。これ以上条件を戻 すことはできません。	<ul> <li>バックステップ入力を確認してください。</li> <li>条件番号が最初に戻っていることを確認してください。</li> </ul>
E-34	チップドレス異常	チップドレス設定のカウント に達した。 ステッパーでチップドレスの 設定をしている場合に発生し ます。	チップドレスを行い、リセットしてくだ さい( <b>4. (11) (g)</b> 参照)。
E-35	キャップチェンジ 予告	チップチェンジ設定のカウン トに達した。	キャップチェンジが近づいています。確認して、リセットしてください (4. (11) (h)参照)。
E-36	キャップチェンジ 異常	<b>ステッパーカウント</b> が最終ス テップを完了した。	ステッパーの使用目的に応じ、チップド レスまたはチップ交換などを行い、ステ ップリセットしてください(4.(11)(h) 参照)。
E-37	変位量注意	変位量が変位設定画面の変位 量判定の範囲を外れた。	溶接ワーク、溶接機および溶接電源電圧 に異常がないか確認してください。 変位量判定で設定した範囲を確認して ください。
E-38	ワーク検出異常	ワーク検出が変位設定画面の 変位量判定の範囲を外れた。	溶接ワークの有無や状態を確認してく ださい。 ワーク検出判定で設定した範囲を確認 してください。
E-39	拡張基板未実装	オプションの拡張基板が接続 されていません。	再起動してもこのエラーが発生する場合には、修理が必要です。弊社までご連絡ください。

### (2) 起動信号を入力しても通電を開始しない場合

起動信号(2ND STAGE 信号)を入力しても通電を開始しない場合、以下の点が考えられます。

- READY が点灯していない
- 起動信号安定時間の設定よりも起動信号が短い
- END 信号出力中に起動信号が入力された
- MA-660A との通信中に起動信号が入力された



- (注1) MA-660A にモニタ異常が表示されている場合、次の起動信号を受信すると CAUTION (注意) 信号を OFF にし、モニタ異常表示前の画面に戻します。このとき、本体から MA-660A ヘデータを送信します。データ送信中は起動信号を受け付けません。(上記 Ta:最大 40ms) モニタ異常が表示されている場合は、起動信号を(Ta)時間以上入力してください。
- (注 2) シーケンスが終了すると HOLD 後に END 信号を出力します。
   起動タクトを速くする場合、END 信号の出力時間を短くしてください。
   (10ms 単位で設定可。最小 10ms まで)

(注3) モニタ画面が表示されている場合、END 信号出力と同時に MA-660A へモ ニタデータを送信します(送信時間 Tb1)。モニタ画面以外では送信しませ ん。

送信中は次の起動信号を受信しません。また、すべての画面において、上 下限判定値から外れた場合、モニタ異常を表示するために本体から MA-660A ヘデータを送信します(データ通信時間 Tb2)。

タクトを速くするには、モニタ画面を表示させない、上下限判定値から外 れないようにするなどの処置をする必要があります。

下表にデータ送信時間 Tb1、Tb2 を示します。

	モニタ異常なし	モニタ異常あり
モニタ画面	Tb1:最大 164ms	Tb1+Tb2+ $\alpha$ :最大 280(438)ms
モニタ画面以外	Oms	Tb2:最大 113(144)ms

※()の時間は RS-232C 通信もあった場合の時間

(注 4) RS-485/RS-2320 外部通信機能が片方向通信モードに設定されている場合 (4. (9) モード設定画面参照)、通電終了後にホスト側へモニタデータを送信 します(送信時間 Tc1)。

また、上下限設定画面での上下限判定値から外れた場合、モニタ異常コードをホスト側へ送信します(送信時間 Tc2)。送信中は次の起動信号を受信しません。

タクトを速くするには、外部通信機能を OFF にする必要があります。 下記に通信速度が 9600bps の場合のデータ送信時間 Tc1、Tc2 を示します。 通信速度が 19200bps または 38400bps の場合、送信時間は短くなります。

#### 通信速度が 9600bps の場合のデータ送信時間

Tc1	最大 132ms
Tc2	最大 42ms

# 索引

C
COIL IN コネクタ 3-4
P
PROGRAM MONITOR 1/0 コネクタ3-4
R
READY ランプ3-1 RESET キー3-2
S
START ランプ3-2
Т
TROUBLE ランプ3-2
W
WELD ON/OFF キー3-2 WELD POWER ランプ3-1 WELD ランプ3-2
61
異常信号設定画面4-20
お
オプション品10-3
か
加圧設定&モニタ画面4-51 外観図11-1 外部出力設定画面4-22 外部入出力状態確認画面4-46
lt
警告ラベル1-5
L
主要部品リスト10-6 仕様10-1 上下限設定画面4-18 条件コピー画面4-23 条件初期化画面4-48

条件設定画面 4-3 使用率曲線 10-4
す
ステッパーカウント画面4-42
t
制御方式4-8
τ
電空比例弁設定画面 4-58
Ł
動作原理図10-7
Ø
ノイズフィルタ 5-8
lt
廃棄1-5
លំ
付属品
プログラム禁止モード画面 4-49
プログラム禁止モード画面 4-49 へ
プログラム禁止モード画面 4-49 <b>へ</b> 変位設定画面 4-56
プログラム禁止モード画面 4-49 へ 変位設定画面 4-56
プログラム禁止モード画面 4-49 へ 変位設定画面 4-56 め メニュー画面 4-1
プログラム禁止モード画面 4-49 へ 変位設定画面 4-56 め メニュー画面 4-1 も
プログラム禁止モード画面       4-49         へ          変位設定画面       4-56         め          メニュー画面       4-1         も          モード設定画面       4-25         モニタ画面       4-14         モニタモード設定画面       4-37
プログラム禁止モード画面
プログラム禁止モード画面       4-49         へ          変位設定画面       4-56         め          メニュー画面       4-1         も          モード設定画面       4-25         モニタ画面       4-14         モニタモード設定画面       4-37         よ          溶接電源情報画面       4-2
プログラム禁止モード画面       4-49         へ          変位設定画面       4-56         め          メニュー画面       4-1         も          モード設定画面       4-25         モニタモード設定画面       4-37         よ          溶接電源情報画面       4-2         ろ